



HUSQVARNA AUTOMOWER®
320/330X
MANUEL D'UTILISATION

| | | | |
|---|-----------|--|-----------|
| 1 Introduction et sécurité | 3 | 10 Caractéristiques techniques | 88 |
| 1.1 Introduction | 3 | 11 Conditions de garantie | 89 |
| 1.2 Symboles concernant le produit | 4 | 12 Informations environnementales | 90 |
| 1.3 Symboles dans le manuel d'utilisation | 5 | 13 Déclaration de conformité CE | 91 |
| 1.4 Instructions de sécurité | 6 | | |
| 2 Présentation | 9 | | |
| 2.1 Quels sont les composants ? | 10 | | |
| 2.2 Fonction | 11 | | |
| 3 Installation | 15 | | |
| 3.1 Préparations | 15 | | |
| 3.2 Installation de la station de charge | 16 | | |
| 3.3 Charger la batterie | 21 | | |
| 3.4 Installation du câble périphérique | 22 | | |
| 3.5 Connexion du câble périphérique | 28 | | |
| 3.6 Installation du câble guide | 29 | | |
| 3.7 Vérification de l'installation | 33 | | |
| 3.8 Premier démarrage et calibrage | 33 | | |
| 3.9 Test d'arrimage à la station de charge | 34 | | |
| 4 Utilisation | 35 | | |
| 4.1 Charger une batterie entièrement déchargée | 35 | | |
| 4.2 Utilisation de la minuterie | 36 | | |
| 4.3 Démarrage | 37 | | |
| 4.4 Arrêt | 37 | | |
| 4.5 Mise hors tension | 37 | | |
| 4.6 Réglage de la hauteur de coupe | 38 | | |
| 5 Panneau de commande | 39 | | |
| 5.1 Sélection du mode de fonctionnement via START | 40 | | |
| 5.2 Sélection du mode de fonctionnement via PARK | 41 | | |
| 5.3 Interrupteur principal | 42 | | |
| 5.4 Le bouton PARK de la station de charge | 42 | | |
| 6 Fonctions des menus | 43 | | |
| 6.1 Menu principal | 43 | | |
| 6.2 Structure du menu | 44 | | |
| 6.3 Minuterie | 45 | | |
| 6.4 Hauteur de coupe | 47 | | |
| 6.5 Sécurité | 48 | | |
| 6.6 Messages | 51 | | |
| 6.7 Minuterie adaptative (météo) | 53 | | |
| 6.8 Installation | 54 | | |
| 6.9 Réglages | 64 | | |
| 7 Exemples de jardins | 67 | | |
| 8 Maintenance | 72 | | |
| 8.1 Remisage hivernal | 73 | | |
| 8.2 Entretien hivernal | 73 | | |
| 8.3 Après le remisage hivernal | 74 | | |
| 8.4 Nettoyage | 74 | | |
| 8.5 Transport et déplacements | 75 | | |
| 8.6 En cas d'orage | 75 | | |
| 8.7 Lames | 76 | | |
| 8.8 Batterie | 76 | | |
| 9 Recherche de pannes | 77 | | |
| 9.1 Messages d'erreur | 77 | | |
| 9.2 Messages informatifs | 80 | | |
| 9.3 Voyant de la station de charge | 81 | | |
| 9.4 Symptômes | 82 | | |
| 9.5 Recherche de coupures dans la boucle du câble | 84 | | |

MÉMO

Numéro de série : _____

Code PIN : _____

Revendeur : _____

Numéro de téléphone
du revendeur : _____

En cas de vol du robot de tonte, il est important de le signaler à Husqvarna Group AB. Contactez votre revendeur local et fournissez-lui le numéro de série du produit afin qu'il soit enregistré comme produit volé dans la base de données internationale. Il s'agit d'une étape importante de la procédure de protection contre le vol permettant de réduire l'intérêt à acheter et à vendre des robots de tonte volés.

Le numéro de série du produit comporte neuf chiffres et il est indiqué sur sa plaque d'identification (à l'intérieur du capot de l'écran) et sur son emballage.

www.automower.com

1 Introduction et sécurité

1.1 Introduction

Félicitations pour le produit d'une qualité exceptionnelle que vous avez sélectionné. Pour tirer le meilleur parti de votre robot de tonte Husqvarna, vous devez en connaître le fonctionnement. Ce manuel d'utilisation contient des informations importantes relatives au robot de tonte, à son installation et à son utilisation.

En complément de ce manuel d'utilisation, vous trouverez d'autres informations sur le site Internet d'Automower®, www.automower.com, notamment de l'aide et des conseils sur son utilisation.

www.automower.com

Husqvarna AB travaille continuellement au développement de ses produits et se réserve le droit d'en modifier, entre autres, la conception, l'aspect et le fonctionnement sans préavis.

Le système suivant est utilisé dans le manuel d'utilisation pour une utilisation plus simple :

- Les textes écrits en *italique* indiquent un affichage ou une référence à une autre section du manuel d'utilisation.
- Les mots écrits en **gras** font référence aux touches du clavier du robot de tonte.
- Les mots écrits en **LETTRES MAJUSCULES** et en *italique* font référence à la position de l'interrupteur principal et aux différents modes de fonctionnement du robot de tonte.



1001-003

INFORMATION IMPORTANTE

Veillez lire attentivement le manuel d'utilisation et bien l'assimiler avant d'utiliser le robot de tonte.



AVERTISSEMENT

Le robot de tonte peut être dangereux s'il est mal utilisé.

INTRODUCTION ET SÉCURITÉ

1.2 Symboles concernant le produit

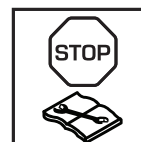
Ces symboles peuvent figurer sur le robot de tonte.
Étudiez-les attentivement.

- Veuillez lire attentivement le manuel d'utilisation et bien l'assimiler avant d'utiliser le robot de tonte. Les avertissements et instructions de sécurité de ce manuel doivent être soigneusement respectés pour assurer l'efficacité d'utilisation du robot de tonte sans compromettre la sécurité.



1001-002, 1001-003

- Le robot de tonte ne peut démarrer que lorsque l'interrupteur principal est en position 1 et que le bon code PIN a été saisi. Mettez l'interrupteur principal en position 0 avant de procéder à toute opération de contrôle et/ou de maintenance.



3012-663, 3012-1085

- Tenez-vous à une distance suffisante du robot de tonte lorsqu'il fonctionne. Maintenez les mains et les pieds à distance des lames en rotation. Ne placez jamais les mains ou les pieds en dessous ou à proximité de la carrosserie du robot de tonte lorsqu'il fonctionne.



3018-066

- Ne vous mettez ni debout, ni assis sur le robot de tonte.



3012-665

- Ce produit est conforme aux directives CE en vigueur.



6001-024

- Émissions sonores dans le milieu environnant. Les émissions de la machine sont indiquées au chapitre 10, « Caractéristiques techniques », et sur la plaque d'identification.



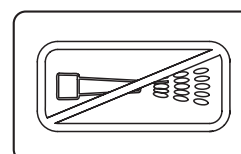
3012-1059

- Ce produit ne doit pas être jeté avec les déchets ménagers à la fin de sa vie. Veuillez à le recycler en accord avec les directives légales locales.



3012-689

- Ne nettoyez jamais le robot de tonte avec un nettoyeur à haute pression ni à l'eau courante.



3018-062

INTRODUCTION ET SÉCURITÉ

- Le châssis contient des composants qui sont sensibles aux décharges électrostatiques (DES). Le châssis est aussi une partie importante de la conception du robot de tonte et doit être refermé hermétiquement de manière professionnelle si le produit doit être utilisé à l'extérieur. C'est pour cela qu'il ne peut être ouvert que par des techniciens de maintenance agréés. Un sceau rompu peut entraîner la non-validité de la totalité ou de certaines parties de la garantie.

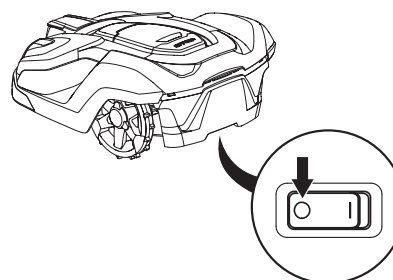


3012-1097

1.3 Symboles dans le manuel d'utilisation

Ces symboles se trouvent dans le manuel d'utilisation. Étudiez-les attentivement.

- Mettez l'interrupteur principal en position 0 avant de procéder à toute opération de contrôle et/ou de maintenance.



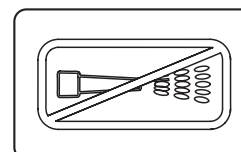
3012-1060

- Portez toujours des gants de protection pour toute manipulation du châssis du robot de tonte.



3012-272

- Ne nettoyez jamais le robot de tonte avec un nettoyeur à haute pression ni à l'eau courante.



3018-062

- Une boîte d'avertissement signale le risque de blessures personnelles, notamment en cas de non-respect des instructions.



AVERTISSEMENT

Texte

- Une boîte d'informations signale le risque de dommages matériels, notamment en cas de non-respect des instructions. Cette boîte sert également lorsqu'il y a un risque d'erreur d'utilisation.

INFORMATION IMPORTANTE

Texte

INTRODUCTION ET SÉCURITÉ

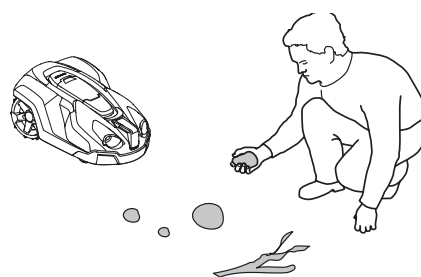
1.4 Instructions de sécurité

Utilisation

- Ce robot de tonte est conçu pour couper l'herbe sur des surfaces extérieures planes. Il ne doit être utilisé qu'avec les équipements recommandés par le fabricant. Toute autre utilisation est incorrecte. Les instructions du fabricant concernant l'utilisation, la maintenance et les réparations doivent être minutieusement respectées.
- Le robot de tonte ne peut être utilisé, entretenu et réparé que par des personnes parfaitement familiarisées avec ses caractéristiques spéciales et au courant des consignes de sécurité. Veuillez lire attentivement le manuel d'utilisation et bien l'assimiler avant d'utiliser le robot de tonte.
- Vous n'êtes pas autorisé à modifier la conception originale du robot de tonte. Toutes les modifications effectuées sont à vos risques et périls.
- Vérifiez qu'aucun objet tel que des pierres, des branches, des outils ou des jouets ne se trouve sur la pelouse car il pourrait endommager les lames. Les objets présents sur la pelouse peuvent également se coincer dans le robot de tonte et vous pourriez avoir besoin d'aide pour retirer l'objet avant que la tonte ne reprenne.
- Démarrez le robot de tonte conformément aux instructions. Lorsque l'interrupteur principal est en position 1, assurez-vous de garder les mains et les pieds à distance des lames en rotation. Ne placez jamais les mains ou les pieds en dessous du robot de tonte.
- Lorsque l'interrupteur principal est en position 1, vous ne devez en aucun cas soulever ou transporter le robot de tonte.
- Ne laissez pas des personnes ignorant le fonctionnement du robot de tonte s'en servir.
- N'utilisez jamais le robot de tonte si des personnes, en particulier des enfants, ou des animaux domestiques se trouvent à proximité immédiate.
- Ne posez rien sur le robot de tonte ni sur sa station de charge.
- N'utilisez pas le robot de tonte si le disque de coupe ou la carrosserie sont défectueux. Ne l'utilisez pas non plus si les lames, les vis, les écrous ou les câbles sont défectueux.
- N'utilisez pas le robot de tonte si l'interrupteur principal ne fonctionne pas.
- Éteignez toujours le robot de tonte à l'aide de l'interrupteur principal lorsque vous ne vous en servez pas. Le robot de tonte ne peut démarrer que lorsque l'interrupteur principal est en position 1 et que le bon code PIN a été saisi.



1001-003



3012-1057



3012-663

INTRODUCTION ET SÉCURITÉ

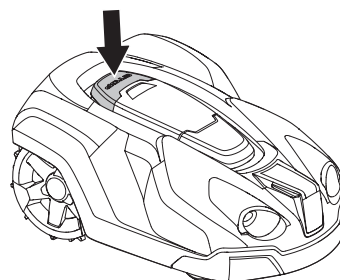
- Le robot de tonte ne doit jamais être utilisé en même temps qu'un arroseur. La fonction Minuterie (voir 6.3 *Minuterie à la page 6*) permet de ne jamais faire fonctionner le robot de tonte et l'arroseur simultanément.
- Husqvarna AB ne garantit en aucun cas la compatibilité totale entre le robot de tonte et d'autres types de dispositif sans fil comme des télécommandes, des transmetteurs radio, des aides auditives, des clôtures électrifiées enterrées pour animaux ou autres.

Déplacement

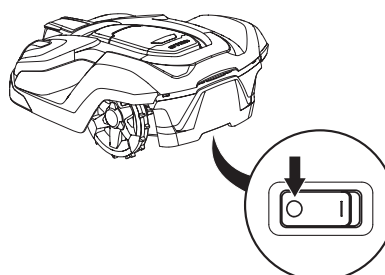
Lorsque vous transportez le robot de tonte sur de longues distances, remettez-le dans son emballage d'origine.

Pour s'éloigner en toute sécurité de la zone de travail ou s'y déplacer :

1. Appuyez sur le bouton **STOP** pour arrêter le robot de tonte. Si la sécurité est fixée au niveau moyen ou élevé (Voir 6.5 *Sécurité à la page 48.*), vous devez saisir le code PIN. Composé de quatre chiffres, le code PIN est défini lors de la première mise en marche du robot de tonte, voir 3.8 *Premier démarrage et calibrage à la page 33.*
2. Basculez l'interrupteur principal sur 0.
3. Transportez le robot de tonte à l'aide de la poignée située à l'arrière du produit. Transportez le robot de tonte avec le disque de coupe éloigné du corps.



3012-1044



3012-1060

INFORMATION IMPORTANTE

Ne soulevez pas le robot de tonte lorsqu'il est garé dans la station de charge. Cela peut endommager la station de charge et/ou le robot de tonte. Appuyez sur STOP et tirez sur le robot de tonte pour le sortir de la station de charge avant de le soulever.



3012-1203

INTRODUCTION ET SÉCURITÉ

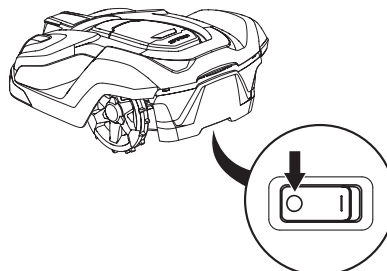
Maintenance



AVERTISSEMENT

Lorsque le robot de tonte est retourné, l'interrupteur principal doit toujours être en position 0.

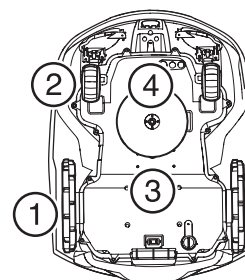
L'interrupteur principal doit toujours être en position 0 pendant toutes les tâches sur le châssis du robot de tonte, telles que le nettoyage ou le remplacement des lames.



3012-1060

Inspectez le robot de tonte toutes les semaines et remplacez les composants endommagés ou usés. Les tâches suivantes doivent être réalisées lors des inspections hebdomadaires :

- Nettoyez la station de charge en ôtant herbe, feuilles, brindilles et autres objets pouvant entraver l'arrimage du robot de tonte dans la station de charge.
- Placez l'interrupteur principal en position 0 et mettez des gants de protection. Retournez le robot de tonte. Vérifiez les points suivants :
 1. Nettoyez les roues motrices. La présence d'herbe dans les roues motrices peut influencer sur le fonctionnement du robot de tonte dans les pentes.
 2. Nettoyez les roues avant. La présence d'herbe sur les roues avant et sur les essieux des roues avant peut affecter la performance.
 3. Nettoyez la carrosserie, le châssis et le système de coupe. L'accumulation d'herbe, de feuilles et d'autres objets peut peser sur le produit et affecter sa performance.
 4. Vérifiez que toutes les lames du robot sont intactes. Même si elles sont intactes, les lames doivent être remplacées régulièrement afin d'optimiser le résultat de tonte et de minimiser la consommation d'énergie. Remplacez toutes les lames et les vis simultanément, si nécessaire, afin que les pièces en rotation restent en équilibre. Voir 8.7 Lames à la page 76.



3012-1257

PRÉSENTATION

2 Présentation

Ce chapitre contient des informations dont il est important de tenir compte lorsque vous organisez l'installation de la machine.

L'installation d'un robot de tonte Husqvarna suppose l'utilisation de quatre éléments principaux :

- Un robot de tonte qui coupe l'herbe en se déplaçant essentiellement selon un parcours aléatoire. Il est propulsé par une batterie ne nécessitant aucun entretien.
- Une station de charge, point de retour du robot de tonte lorsque le niveau de charge de la batterie devient trop faible.

La station de charge a trois fonctions :

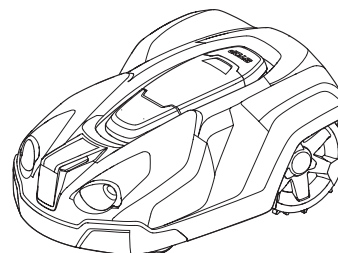
- Envoyer des signaux de contrôle dans le câble périphérique.
 - Envoyer des signaux de contrôle dans le câble guide pour permettre au robot de tonte de trouver la station de charge.
 - Charger la batterie du robot de tonte.
- Un transformateur branché entre la station de charge et une prise murale de 230 V. Le transformateur est branché à la prise murale et à la station de charge via un câble basse tension de 10 m, qui ne peut être ni raccourci, ni rallongé.

Un câble basse tension plus long est disponible comme accessoire en option. Pour davantage d'informations, il convient de contacter votre revendeur.

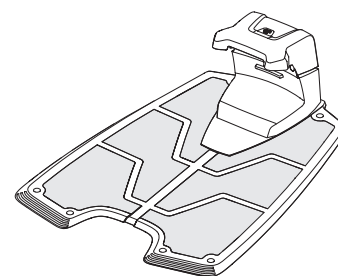
- Un câble disposé en boucle autour de la zone de travail du robot de tonte. La boucle de câble suit les contours de votre pelouse ainsi que des objets et plantes à protéger. Le même câble sert aussi de câble guide.

Le câble fourni pour l'installation mesure 400 m de long (250 m pour le modèle Automower® 320). Si cela ne suffit pas, vous pouvez acheter plus de câble pour rallonger le câble existant à l'aide d'un raccord.

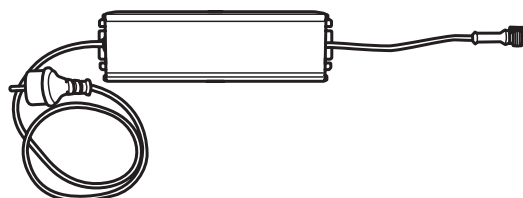
La longueur maximale autorisée pour la boucle périphérique est de 500 m.



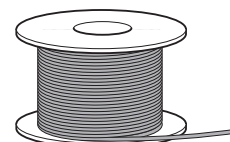
3012-1040



3012-1041



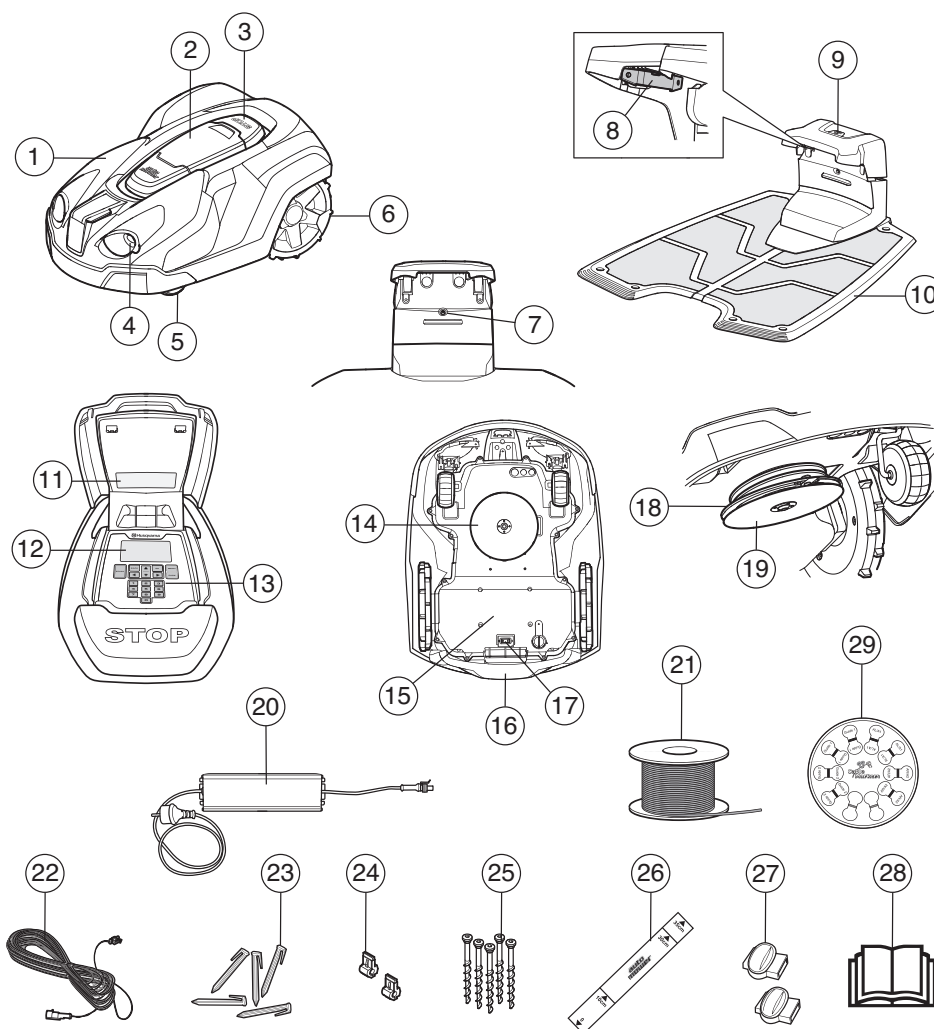
3012-1214



3012-221

PRÉSENTATION

2.1 Quels sont les composants ?



Les numéros de l'illustration représentent :

3012-1058

- | | |
|---|--|
| 1. Carrosserie | 15. Châssis contenant l'électronique, la batterie et les moteurs |
| 2. Capot d'accès à l'écran et au clavier | 16. Poignée |
| 3. Bouton STOP/Bouton de blocage de l'ouverture du capot | 17. Interrupteur principal |
| 4. Emplacement de montage des accessoires, p. ex. ultrasons et éclairage (non disponibles sur le modèle Automower® 320) | 18. Disque de coupe |
| 5. Roue avant | 19. Disque de protection |
| 6. Roues arrière | 20. Transformateur |
| 7. Voyant de fonctionnement de la station de charge, du câble périphérique et du câble guide | 21. Bobine de câble pour le câble périphérique et le câble guide |
| 8. Bandes de contact | 22. Câble basse tension |
| 9. Bouton PARK (non disponible sur le modèle Automower® 320) | 23. Cavaliers |
| 10. Station de charge | 24. Connecteur de câble |
| 11. Plaque d'identification | 25. Vis pour fixation de la station de charge |
| 12. Écran | 26. Règle d'aide à la pose du câble périphérique (la règle est à détacher de la boîte) |
| 13. Clavier | 27. Raccords de câble |
| 14. Système de coupe | 28. Manuel d'utilisation |
| | 29. Étiquettes des câbles |

PRÉSENTATION

2.2 Fonction

Capacité

Le robot de tonte est recommandé pour les pelouses mesurant jusqu'à 3 200 m² (2 200 m² pour le modèle Automower® 320).

La taille de la zone de couverture du robot de tonte dépend principalement de l'état des lames et du type, de la taille et de l'humidité de l'herbe. La forme du jardin joue également un rôle important. Le robot de tonte présentera un meilleur rendement dans un jardin essentiellement constitué de grandes pelouses ouvertes que dans un jardin divisé en plusieurs petites pelouses séparées par des arbres, des massifs de fleurs et des chemins.

Un robot de tonte complètement chargé tond pendant 130 à 170 minutes (50 à 70 minutes pour le modèle Automower® 320), en fonction de l'âge de la batterie et de l'épaisseur de l'herbe. Le robot de tonte se charge ensuite pendant 50 à 70 minutes. Le temps de charge peut varier, entre autres, en fonction de la température ambiante.

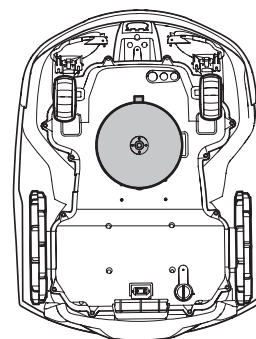
Technique de tonte

Le système de coupe du robot de tonte Husqvarna repose sur un principe efficace à faible consommation d'énergie. Contrairement à de nombreuses tondeuses classiques, le robot de tonte coupe l'herbe en douceur.

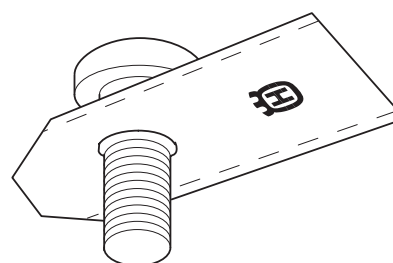
Nous vous recommandons de laisser le robot de tonte tondre essentiellement par temps sec afin d'obtenir les meilleurs résultats. Les robots de tonte Husqvarna conviennent également pour une tonte par temps de pluie ; toutefois, l'herbe humide adhère plus facilement au robot, ce qui induit un risque accru de dérapage dans les pentes raides.

Pour un résultat de tonte optimal, les lames doivent être en bon état. Pour qu'elles restent aiguisées aussi longtemps que possible, il est important de débarrasser la pelouse des branches, des petites pierres et de tout autre objet pouvant les endommager.

Remplacez les lames régulièrement pour obtenir des résultats de tonte optimaux. Il s'agit d'une procédure très simple. Voir 8.7 Lames à la page 76.



3012-1061



3020-002

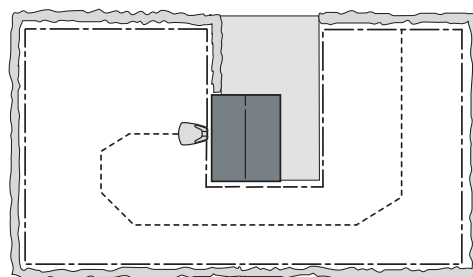
PRÉSENTATION

Méthode de travail

Le robot de tonte coupe l'herbe automatiquement. Il alterne en continu entre tonte et charge.

Le robot de tonte recherche la station de charge lorsque le niveau de charge de la batterie devient trop faible. Il ne tond pas quand il cherche à rejoindre la station de charge.

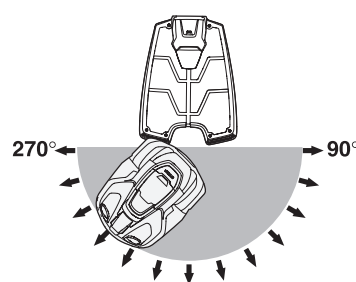
Le robot de tonte peut trouver la station de charge de diverses manières. Voir *Retour à la station de charge* à la page 13.



3012-1026

Lorsque la batterie est complètement chargée, le robot de tonte quitte la station de charge et commence à tondre dans une direction aléatoire comprise dans un secteur allant de 90° à 270°.

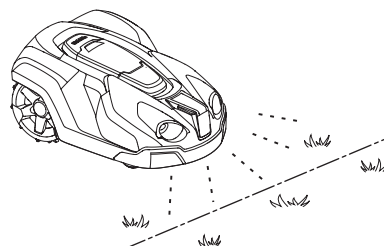
Pour assurer une coupe régulière, même dans les zones du jardin difficiles d'accès, il existe de nombreux réglages manuels permettant de configurer la façon dont le robot de tonte quitte la station de charge. Voir 6.8 *Installation* à la page 54.



3012-1062

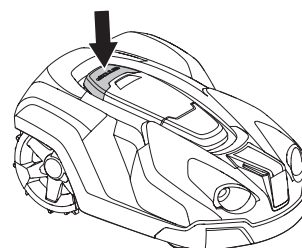
Quand la carrosserie du robot de tonte rencontre un obstacle, il fait marche arrière et choisit une nouvelle direction.

Des capteurs à l'avant et à l'arrière détectent le moment où le robot de tonte s'approche du câble périphérique. Le robot de tonte dépasse le câble de 32 centimètres avant de tourner.



3012-1043

Le bouton **STOP** sur le dessus du robot de tonte sert principalement à arrêter la tondeuse en cours de fonctionnement. Lorsque le bouton **STOP** est actionné, un capot s'ouvre pour laisser apparaître le panneau de commande. Le bouton **STOP** reste enfoncé tant que le capot n'est pas refermé. Ce principe associé à la présence du bouton **START** rend le démarrage alors impossible.



3012-1044

PRÉSENTATION

Tous les paramétrages du robot de tonte s'effectuent à partir du panneau de commande placé sur le dessus de la machine.

Lorsque l'interrupteur principal est placé en position 1 pour la première fois, une séquence de démarrage commence ; elle comprend certains réglages basiques essentiels. Voir 3.8 *Premier démarrage et calibrage* à la page 33.

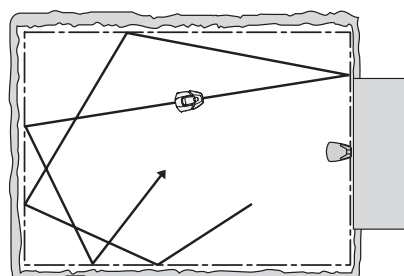


3012-1094

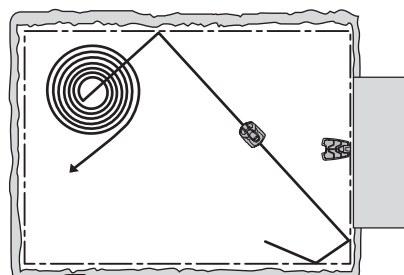
Trajectoire de déplacement

La trajectoire de déplacement du robot de tonte est aléatoire. Elle est en fait déterminée par le robot lui-même. Une trajectoire de déplacement n'est jamais répétée. Le système de coupe du robot permet une tonte uniforme de la pelouse sans lignes de tonte.

Lorsque le robot de tonte atteint une zone où il détecte une herbe plus haute que la moyenne, il peut modifier sa trajectoire. Il suit une spirale afin de tondre plus rapidement la zone où l'herbe est plus haute. C'est ce qu'on appelle la coupe en spirale.



3012-967



3012-1218

Retour à la station de charge

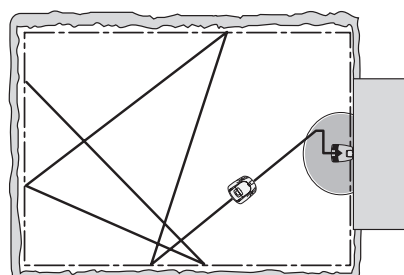
Le robot de tonte peut être réglé afin de chercher la station de charge en utilisant au moins l'une des trois méthodes suivantes. Il combine automatiquement ces trois méthodes de recherche afin de localiser la station de charge aussi rapidement que possible mais en évitant également autant que possible la formation de traînées.

Grâce aux options de réglages manuels, ces trois méthodes peuvent être combinées pour optimiser la recherche de la station de charge en fonction de la forme du jardin. Voir 6.8 *Installation* à la page 54.

Méthode de recherche 1 : aléatoire

Le robot de tonte se déplace de manière aléatoire jusqu'à se rapprocher de la station de charge.

L'avantage de cette méthode est qu'il n'y a aucun risque que le robot de tonte forme des traînées sur la pelouse. L'inconvénient est que la recherche peut prendre beaucoup de temps.



3012-483

PRÉSENTATION

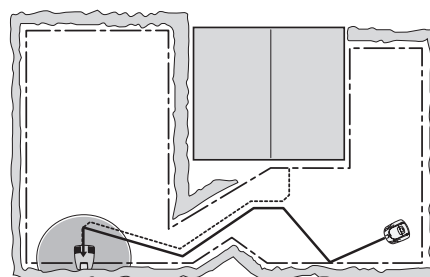
Méthode de recherche 2 : en suivant le câble guide

Le robot de tonte se déplace de manière aléatoire jusqu'à ce qu'il atteigne le câble guide. Ensuite le robot de tonte suit le câble guide jusqu'à la station de charge.

Le câble guide est un câble positionné à partir de la station de charge, qui peut être dirigé vers une partie éloignée de la zone de travail et/ou passer par un passage étroit qu'il convient ensuite de relier au câble périphérique. Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29.

Cette méthode facilite la recherche pour le robot de tonte lorsque la station de charge se trouve au-delà de plusieurs îlots ou d'îlots de grande taille, de passages étroits ou de pentes raides.

L'avantage de cette méthode est que le temps de recherche est plus court.



3012-677

Méthode de recherche 3 : en suivant le câble périphérique

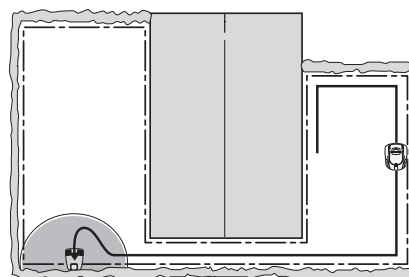
Le robot de tonte se déplace selon une trajectoire aléatoire jusqu'à ce qu'il atteigne la boucle périphérique. Il suit ensuite le câble périphérique jusqu'à la station de charge. Le robot de tonte sélectionne aléatoirement le sens de déplacement (horaire ou antihoraire).

Cette méthode de recherche convient à une installation présentant une pelouse ouverte, des passages larges (plus de 3 mètres de large) et seulement quelques petits îlots, voire aucun.

L'avantage de cette méthode est qu'il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide.

L'inconvénient est que certaines traînées peuvent se former sur la pelouse le long de la boucle périphérique. Le temps de recherche est également plus long si l'installation présente des passages étroits ou de nombreux îlots.

En règle générale, cette méthode sert uniquement si le robot de tonte ne peut pas trouver la station de charge à l'aide des méthodes 1 ou 2 dans le délai prévu.



3012-484

3 Installation

Ce chapitre décrit la procédure à suivre pour installer le robot de tonte. Avant de commencer l'installation, lisez le chapitre 2 *Présentation*.

Lisez également l'intégralité de ce chapitre avant de commencer l'installation. La procédure d'installation du robot de tonte a aussi des répercussions sur son fonctionnement. Il est donc important de planifier correctement l'installation.

Vous pourrez plus facilement organiser votre travail si vous réalisez un schéma de la zone de travail et de tous les obstacles. Ainsi, vous pourrez plus facilement repérer les positions idéales pour la station de charge, le câble périphérique et le câble guide. Indiquez sur le schéma le parcours du câble périphérique et du câble guide.

Voir 7 Exemples de jardins à la page 67 pour des exemples d'installations.

Rendez-vous également sur www.automower.com pour consulter d'autres descriptifs et astuces concernant l'installation.

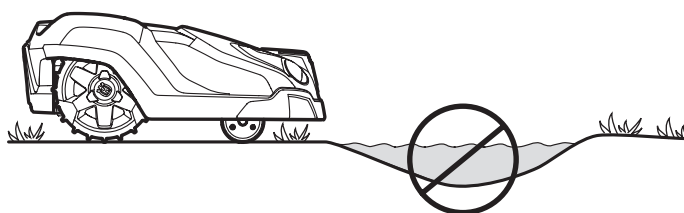
Effectuez l'installation en respectant les étapes suivantes :

- 3.1 Préparations
- 3.2 Installation de la station de charge
- 3.3 Charger la batterie
- 3.4 Installation du câble périphérique
- 3.5 Connexion du câble périphérique
- 3.6 Installation du câble guide
- 3.7 Vérification de l'installation
- 3.8 Premier démarrage et calibrage
- 3.9 Test d'arrimage à la station de charge

La station de charge, le câble périphérique et le câble guide doivent être branchés pour pouvoir effectuer un démarrage complet.

3.1 Préparations

1. Si l'herbe dans la zone de travail dépasse 10 cm de hauteur, tondez-la avec une tondeuse traditionnelle. Ramassez ensuite l'herbe.
2. Comblez les trous et les creux afin d'éviter la formation de flaques d'eau lorsqu'il pleut. Le produit peut être endommagé s'il passe dans des flaques d'eau. Voir 11 *Conditions de garantie* à la page 89.
3. Lisez attentivement l'intégralité de ces étapes avant de commencer l'installation.



3012-1101

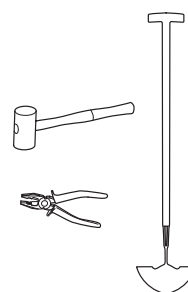
INSTALLATION

4. Vérifiez que toutes les pièces nécessaires à l'installation sont présentes. Le numéro entre parenthèses renvoie à l'illustration des composants. Voir 2.1 *Quels sont les composants ? à la page 10.*

- Manuel d'utilisation (28)
- Robot de tonte
- Station de charge (10)
- Bobine de câble pour le câble périphérique et le câble guide (21)
- Transformateur (20)
- Câble basse tension (22)
- Cavaliers (23)
- Connecteurs de câble (24)
- Vis pour la station de charge (25)
- Règle (26)
- Raccords de câble (27)

L'installation nécessite également :

- Marteau/maillet en plastique (pour faciliter la mise en place des cavaliers dans le sol).
- Pince universelle pour couper le câble périphérique et serrer les connecteurs et les raccords.
- Coupe-bordure/bêche pour enterrer le câble périphérique, le cas échéant.



3.2 Installation de la station de charge

3018-057

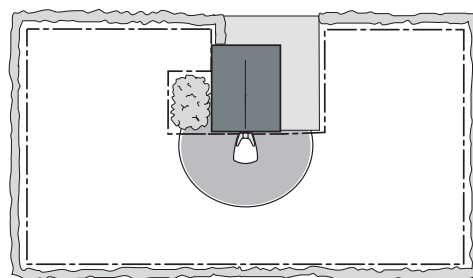
Emplacement de prédilection pour la station de charge

Prenez en compte les aspects suivants pour identifier le meilleur emplacement de la station de charge :

- Conservez un espace libre d'au moins 3 mètres devant la station de charge.
- Elle doit être à proximité d'une prise murale. Le câble basse tension fourni est long de 10 mètres.
- Choisissez une surface plane pour poser la station de charge.
- À l'abri des projections d'eau, par exemple en cas d'arrosage.
- À l'abri de la lumière directe du soleil.
- Si la zone de travail présente une pente importante, placez la station de charge dans la partie basse.
- Si possible, placez la station de charge afin qu'elle ne soit pas visible depuis l'extérieur du jardin.

INSTALLATION

La station de charge doit être placée de sorte à avoir beaucoup d'espace devant elle (au moins 3 mètres). Il doit également s'agir d'un endroit central dans la zone de travail, afin que le robot de tonte puisse plus facilement en atteindre tous les recoins.



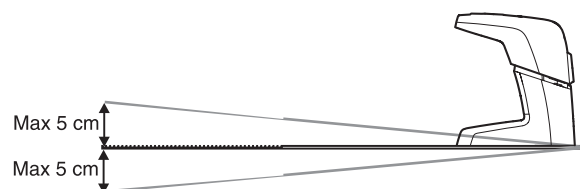
3012-931

Ne placez pas la station de charge dans un espace confiné de la zone de travail. Cela peut compliquer la tâche du robot de tonte pour trouver la station de chargement.



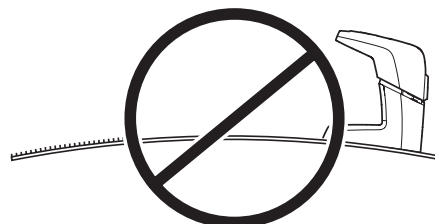
3012-513

La station de charge doit être placée sur un sol relativement plan. L'extrémité avant de la station de charge doit être plus élevée que l'extrémité arrière de 5 cm maximum.



3012-1054

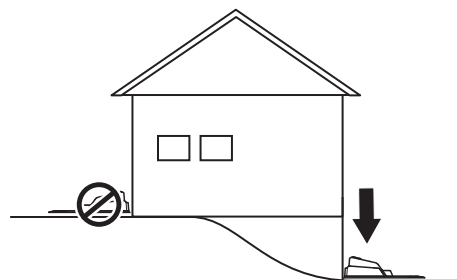
Le positionnement de la station de charge ne doit pas plier sa plaque de base.



3012-1053

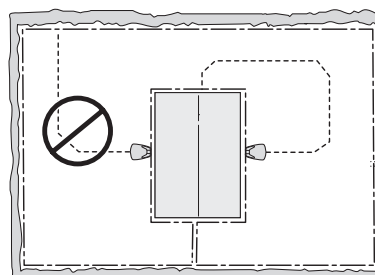
INSTALLATION

Si l'installation concerne une zone de travail avec une forte pente (par exemple autour d'une maison sur une colline), la station de charge doit être placée en bas de la pente. Le robot de tonte suit ainsi plus facilement le câble guide jusqu'à la station de charge.



3018-059

La station de charge ne doit pas être placée sur un îlot, car ceci limiterait les possibilités de mise en place du câble guide. Si elle doit impérativement être installée sur un îlot, le câble guide devra également être connecté à l'îlot. Voir l'illustration. Pour plus d'informations sur les îlots, Voir 3.4 *Installation du câble périphérique* à la page 22.



3018-068

INSTALLATION

Connexion du transformateur

Tenez compte des éléments suivants pour positionner le transformateur :

- À proximité de la station de charge
- À l'abri de la pluie
- À l'abri de la lumière directe du soleil

Si le transformateur est branché à une prise électrique à l'extérieur, il doit être homologué pour un usage extérieur.

Le câble basse tension relié au transformateur mesure 10 mètres et ne peut être ni raccourci, ni rallongé. Un câble basse tension plus long est disponible comme accessoire en option. Pour davantage d'informations, il convient de contacter votre revendeur.

Il est interdit de raccorder le transformateur directement à la station de charge. Il faut toujours utiliser le câble basse tension.

INFORMATION IMPORTANTE

Le câble basse tension ne peut en aucun cas être raccourci ni prolongé.

Il est possible de laisser le câble basse tension traverser la zone de travail. Le câble basse tension doit être agrafé ou enterré, et la hauteur de coupe doit être réglée de sorte que les lames du disque de coupe n'entrent jamais en contact avec le câble basse tension.

Assurez-vous que le câble basse tension est posé au sol et agrafé tous les 75 cm. Le câble doit être à proximité du sol afin qu'il ne soit pas coupé avant que les racines de l'herbe ne l'aient recouvert.

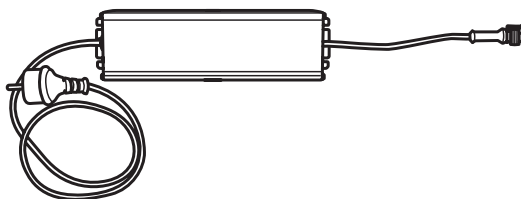
INFORMATION IMPORTANTE

Placez le câble basse tension de sorte que les lames du disque de coupe ne soient jamais en contact avec lui.

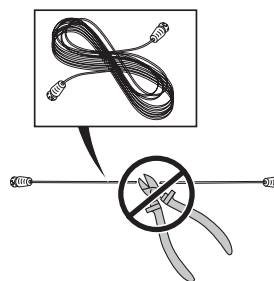
N'exposez pas le transformateur aux rayons directs du soleil et placez-le dans un endroit bien ventilé. Le transformateur doit être placé sous un abri.

Il est recommandé d'utiliser un interrupteur différentiel pour brancher le transformateur sur la prise murale.

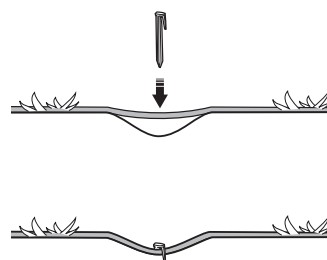
Le transformateur doit être monté sur une surface verticale, par exemple un mur ou une clôture. Positionnez le transformateur en le vissant à l'aide des deux œillets de fixation. Aucune vis n'est fournie. Choisir des vis adaptées au matériau en question.



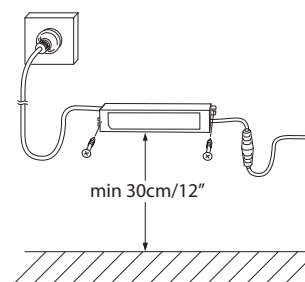
3012-1214



3018-069



3018-085



3018-094

INSTALLATION

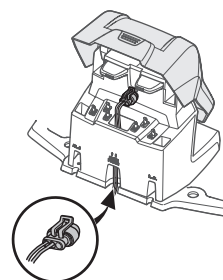
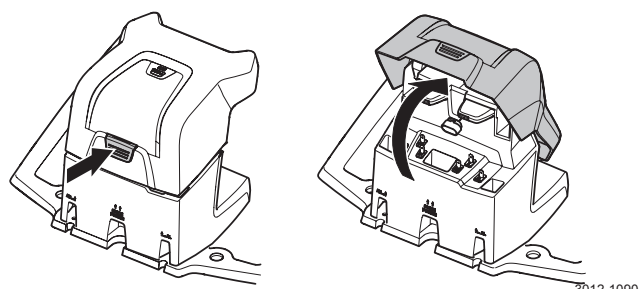
Ne montez jamais le transformateur à une hauteur présentant un risque de submersion dans l'eau ; placez-le à au moins 30 cm du sol. Il est interdit de placer le transformateur sur le sol.

INFORMATION IMPORTANTE

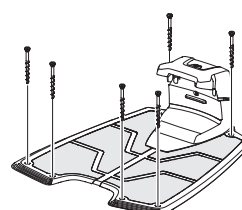
Utilisez la prise du transformateur pour débrancher la station de charge, par exemple avant nettoyage ou réparation de la boucle de câble.

Installation et branchement de la station de charge

1. Placez la station de charge à un endroit adapté.
2. Basculez le capot protecteur de la station de charge vers l'avant et branchez le câble basse tension à la station de charge.
3. Branchez le câble d'alimentation du transformateur à une prise murale de 230 V.



4. Fixez la station de charge au sol à l'aide des vis fournies. Assurez-vous que les vis sont vissées au maximum et ne dépassent plus de la plaque de base. Si la station de charge est placée contre un mur, il est préférable d'attendre que tous les câbles ont été connectés avant de fixer la station de charge au sol.



INFORMATION IMPORTANTE

Il est interdit de pratiquer de nouveaux orifices dans la plaque de la station de charge. Seuls les trous existants peuvent être utilisés pour sécuriser la plaque de base dans le sol.

INFORMATION IMPORTANTE

Ne piétinez pas et ne marchez pas sur la plaque de la station de charge.

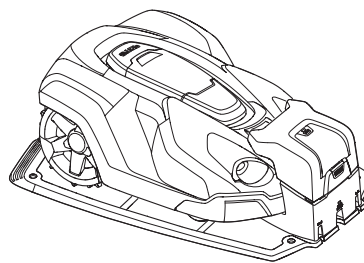


INSTALLATION

3.3 Charger la batterie

Il est possible de recharger le robot de tonte dès que la station de charge est branchée. Mettez l'interrupteur principal en position 1.

Placez le robot de tonte dans la station de charge pour charger la batterie pendant la pose du câble périphérique et du câble guide.



3012-1046

INFORMATION IMPORTANTE

Le robot de tonte ne peut pas être utilisé avant la fin de l'installation.

INSTALLATION

3.4 Installation du câble périphérique

Le câble périphérique peut être installé de l'une de manières suivantes :

- Fixez le câble au sol à l'aide de cavaliers.

Il est préférable d'agrafer le câble périphérique si vous souhaitez l'ajuster au cours des premières semaines d'utilisation. Au bout de quelques semaines, le câble sera dissimulé par l'herbe qui aura poussé. Utilisez un marteau/maillet en plastique et les cavaliers fournis pour effectuer l'installation.

- Enterrez le câble.

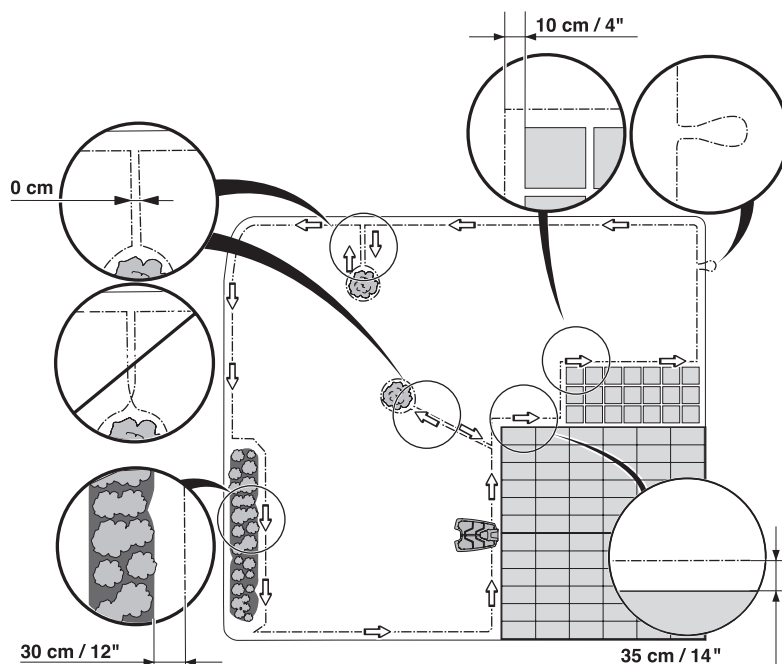
Il est préférable d'enterrer le câble périphérique si vous souhaitez scarifier ou aérer la pelouse. Si nécessaire, les deux méthodes peuvent être combinées de sorte qu'une partie du câble périphérique soit agrafée et le reste soit enterré. Le câble peut être enterré par exemple à l'aide d'un coupe-bordure ou d'une bêche. Veillez à positionner le câble périphérique à une profondeur comprise entre 1 et 20 cm dans le sol.

Planification de mise en place du câble périphérique

Le câble périphérique doit être positionné de sorte que :

- Le câble forme une boucle autour de la zone de travail du robot de tonte. N'utilisez qu'un câble périphérique d'origine. Il est spécialement conçu pour résister à l'humidité du sol, susceptible sinon d'endommager facilement les câbles.
- Le robot de tonte ne se trouve jamais à plus de 35 mètres du câble en tout point de la zone de travail.
- Le câble ne mesure pas plus de 500 mètres de long.
- Un supplément de câble d'environ 20 cm est à prévoir pour connecter ultérieurement le câble guide au câble périphérique. Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29.

Selon ce qui borde la zone de travail, le câble périphérique doit être positionné à différentes distances des obstacles. L'illustration ci-dessous montre comment le placer autour de la zone de travail et des obstacles. Utilisez la règle fournie pour obtenir la distance correcte. Voir 2.1 Quels sont les composants ? à la page 10.



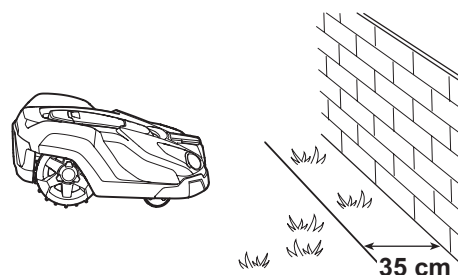
3018-070

INSTALLATION

Limites de la zone de travail

Si un obstacle haut, comme un mur ou une clôture, délimite la zone de travail, le câble périphérique doit être placé à 35 cm de l'obstacle. Cela empêchera le robot de tonte de heurter l'obstacle et réduira l'usure de la carrosserie.

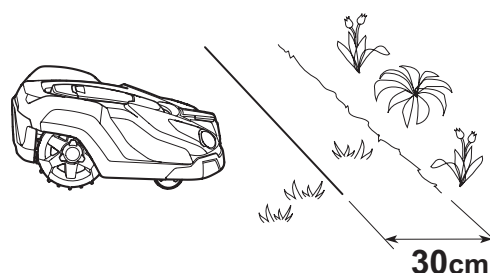
Environ 20 cm autour de l'obstacle fixe ne seront pas tondues.



3012-1047

Si la zone de travail est délimitée par un petit fossé, par exemple une plate-bande, une petite surélévation ou un petit bord de trottoir (3 à 5 cm), le câble périphérique doit être placé à 30 cm à l'intérieur de la zone de travail. De cette manière, les roues ne risquent pas de basculer dans le fossé ou de monter sur le rebord.

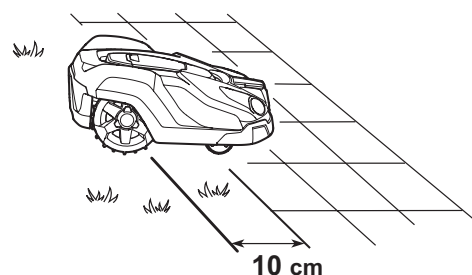
La tonte ne sera pas effectuée sur 15 cm environ le long du bord de trottoir/du fossé.



3012-1048

Si la zone de travail jouxte une allée pavée ou une zone assimilée qui est au même niveau que la pelouse, le robot de tonte peut rouler un peu sur l'allée. Le câble périphérique doit alors être placé à 10 cm du bord de l'allée.

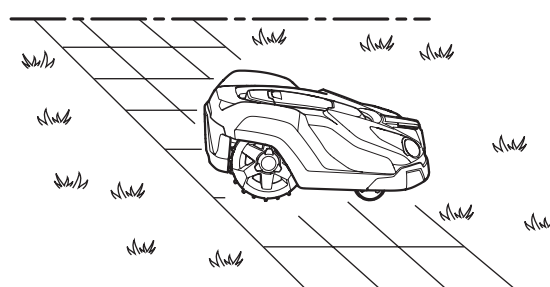
Toute l'herbe le long de l'allée pavée sera coupée.



3012-1049

Si la zone de travail est divisée par une allée pavée au même niveau que la pelouse, le robot de tonte peut rouler sur l'allée. Il peut être avantageux de disposer le câble périphérique sous les pavés. Le câble périphérique peut aussi être placé dans le joint entre les pavés.

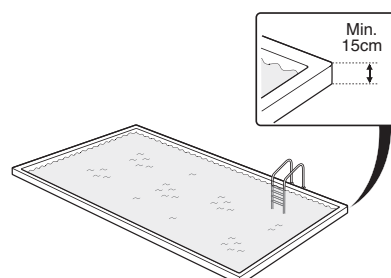
Remarque : le robot de tonte ne doit jamais passer sur des graviers, un paillage ou un matériau similaire susceptible d'endommager les lames.



3012-1050

INFORMATION IMPORTANTE

Si la zone de travail est adjacente à des plans d'eau (piscine, étang, rivière, etc.), des pentes, des précipices ou une route publique, il convient d'ajouter une bordure ou un dispositif similaire, qui devra faire au moins 15 cm de hauteur. Cela évitera que le robot de tonte sorte de la zone de travail, quelles que soient les circonstances.



3018-046

INSTALLATION

Limites à l'intérieur de la zone de travail

Utilisez le câble périphérique pour isoler les zones à l'intérieur de la zone de travail en créant des îlots autour des obstacles ne pouvant supporter une collision, par exemple les plates-bandes, les arbustes et les fontaines. Acheminez le câble jusqu'à la zone à isoler, disposez-le tout autour et revenez en suivant le même parcours. Si vous utilisez des cavaliers, le câble de retour doit être fixé sous les mêmes attaches. Lorsque les câbles périphériques en provenance et en direction de l'îlot sont placés à proximité les uns des autres, le robot de tonte peut passer sur le câble.

Les obstacles résistant aux chocs, comme les arbres ou les arbustes supérieurs à 15 cm, n'ont pas nécessairement besoin d'être isolés par le câble périphérique. Lorsqu'il rencontre ce type d'obstacle, le robot de tonte le contourne.

Les obstacles situés à moins de 2 mètres du côté gauche du câble guide (tel qu'observé en faisant face à la station de charge) doivent être isolés. S'ils ne le sont pas, il faut procéder à des réglages manuels pour définir la largeur de couloir du câble guide. Voir 6.8 *Installation à la page 54*.

Il est recommandé d'isoler tous les objets fixes placés dans ou autour de la zone de travail. Cela permet un fonctionnement en douceur et silencieux et évite au robot de tonte de se coincer à tout moment dans des objets.

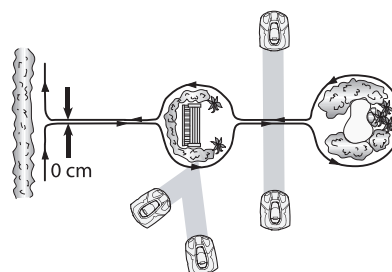
Le câble périphérique ne doit pas être croisé pour aller vers l'îlot ou en partir.

Les obstacles légèrement en pente, par exemple des pierres ou de grands arbres aux racines qui affleurent, doivent être isolés ou retirés. Sinon, le robot de tonte peut glisser sur ce type d'obstacle, ce qui endommage les lames.

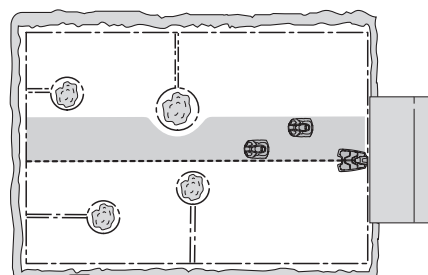
Zones secondaires

Si la zone de travail comprend deux parties entre lesquelles le robot de tonte peut avoir des difficultés à se déplacer, il est recommandé de définir une zone secondaire. C'est par exemple le cas des pentes à 40 % ou des passages étroits faisant moins de 60 cm de large. Disposez le câble périphérique autour de la zone secondaire afin qu'il forme un îlot en dehors de la zone principale.

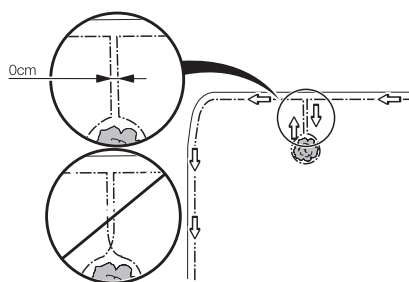
Le robot de tonte doit être déplacé manuellement entre la zone principale et la zone secondaire pour tondre la pelouse de la zone secondaire. Le mode de fonctionnement *Zone secondaire* doit être utilisé car le robot de tonte ne peut passer seul de la zone secondaire à la station de charge. Voir 5.1 *Sélection du mode de fonctionnement via START à la page 40*. Dans ce mode, le robot de tonte ne recherche pas la station de charge et tond jusqu'à ce que la batterie soit déchargée.



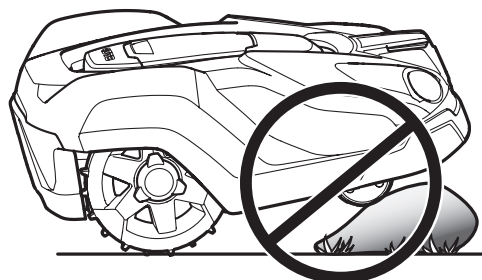
3012-1073



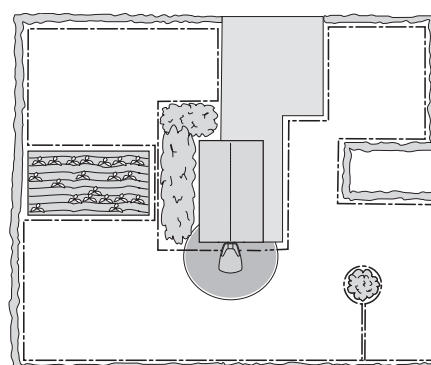
3012-1077



3012-686



3012-1064



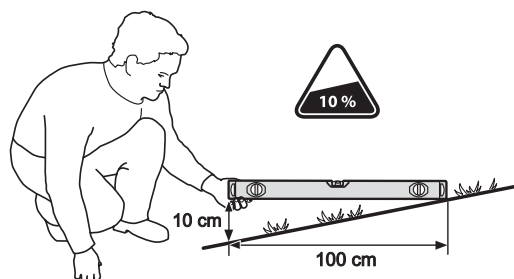
3012-971

INSTALLATION

Une fois la batterie déchargée, le robot de tonte s'arrête et le message *Nécessite une charge manuelle* s'affiche. Pour recharger le robot de tonte, placez-le dans la station de charge. Si la zone principale doit être tondue tout de suite après la charge, il faut appuyer sur le bouton **START** et sélectionner la *Zone principale* avant de fermer la trappe.

Passages lors de la tonte

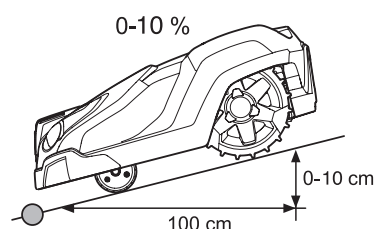
Les passages longs et étroits ainsi que les zones de moins de 1,5 à 2 mètres de large doivent être évités. Lorsque le robot de tonte tond, il risquerait de rester bloqué dans le passage ou la zone pendant un long moment. La pelouse prendra alors un aspect aplati.



3012-1088

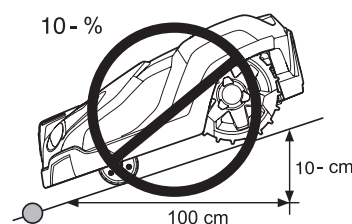
Pentes

Le robot de tonte peut aussi fonctionner dans des zones de travail en pente. L'inclinaison maximale est définie en pourcentage (%). Le pourcentage de pente correspond à la différence de hauteur, en centimètres par mètre. Par exemple, si la différence de hauteur est de 10 cm, l'inclinaison de la pente est de 10 %. Voir l'illustration.



3012-1055

Le câble périphérique peut traverser une pente présentant une inclinaison inférieure à 10 %.



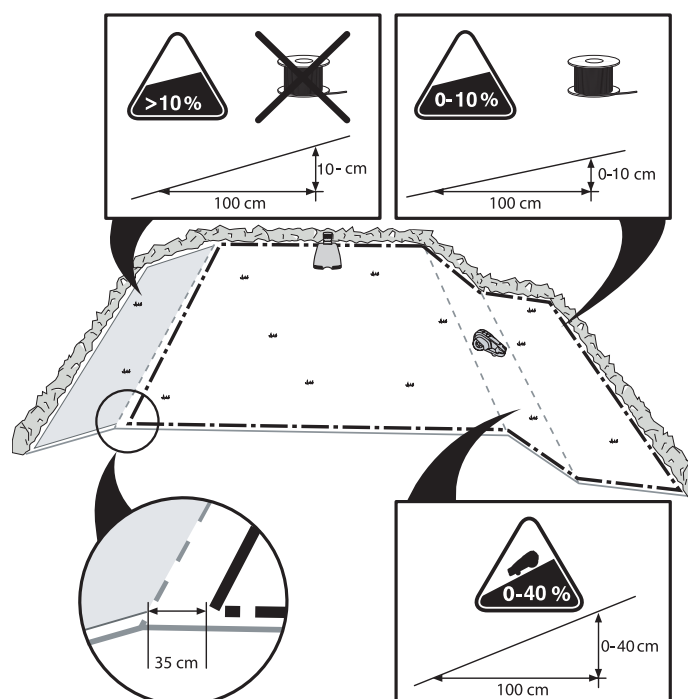
3012-1056

Le câble périphérique ne doit pas traverser une pente dont l'inclinaison est supérieure à 10 %. Le robot de tonte risque de tourner difficilement. Le robot de tonte peut alors s'arrêter et le message d'erreur *A l'extérieur de la zone* s'affiche. Le risque est maximal en cas de temps humide car les roues sont susceptibles de glisser sur l'herbe mouillée.

Cependant, s'il y a un obstacle que le robot de tonte a le droit de heurter, par exemple une barrière ou une haie dense, le câble périphérique peut être posé sur une pente de plus de 10 %.

Dans la zone de travail, le robot de tonte peut fonctionner sur des pentes de 40 % maximum. Les zones plus inclinées doivent être isolées par le câble périphérique.

Si une partie d'un bord extérieur de la zone de travail présente une inclinaison supérieure à 10 %, le câble périphérique doit être placé sur le sol horizontal 20 cm avant le début de la pente.

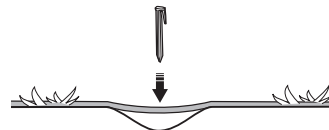


INSTALLATION

Pose du câble périphérique

Si vous souhaitez agraffer le câble périphérique :

- Coupez l'herbe très court avec une tondeuse standard ou un coupe-herbe à l'endroit où vous allez poser le câble. Il sera alors plus facile de placer le câble près du sol et donc de réduire le risque que le robot de tonte ne coupe le câble ou n'endommage l'isolant.
- Veillez à positionner le câble périphérique près du sol et à fixer les cavaliers tous les 75 cm environ. Le câble doit être à proximité du sol afin qu'il ne soit pas coupé avant que les racines de l'herbe ne l'aient recouvert.
- Utilisez un marteau pour enfoncer les cavaliers dans le sol. Soyez prudent lors de la pose des cavaliers et assurez-vous de ne pas comprimer le câble. Évitez de trop courber le câble.



3018-085

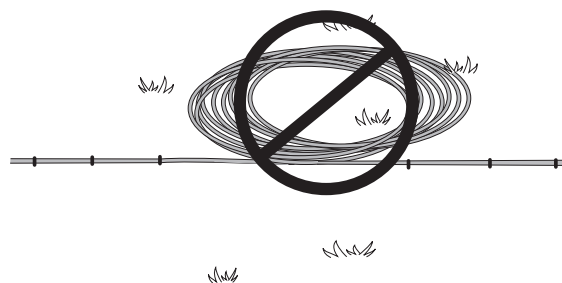
Si vous souhaitez enterrer le câble périphérique :

- Veillez à positionner le câble périphérique à une profondeur comprise entre 1 et 20 cm dans le sol. Le câble peut être enterré par exemple à l'aide d'un coupe-bordure ou d'une bêche.

Utilisez la règle fournie comme guide lorsque vous posez le câble périphérique. Elle vous aide à laisser la distance correcte entre le câble périphérique et la limite/l'obstacle. La règle se détache de l'emballage.

INFORMATION IMPORTANTE

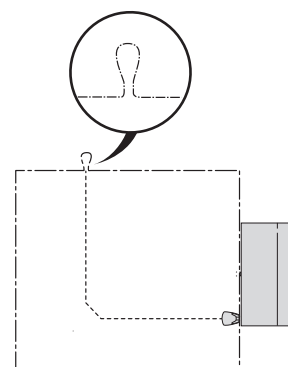
Tout câble supplémentaire ne doit pas être enroulé à l'extérieur du câble périphérique. Cela peut perturber le robot de tonte.



3012-281

Œillet de connexion du câble guide

Pour faciliter la connexion du câble guide au câble périphérique, il est recommandé de créer un œillet avec environ 20 cm de câble supplémentaire à l'endroit où le câble guide sera ultérieurement connecté. Il est conseillé de planifier l'emplacement du câble guide avant de positionner le câble périphérique. Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29.



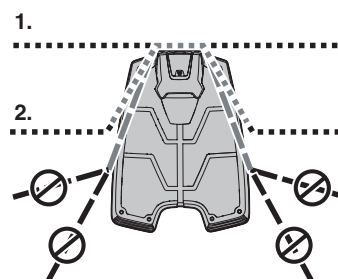
3018-086

INSTALLATION

Pose du câble périphérique vers la station de charge

Sur son trajet vers la station de charge, le câble périphérique peut être posé entièrement à l'extérieur de la station de charge (voir l'option 1 sur la figure). S'il faut placer en partie la station de charge en dehors de la zone de travail, il est aussi possible de poser le câble sous la plaque de la station de charge (voir l'option 2 sur la figure).

Cependant, la station de charge ne doit pas être placée majoritairement en dehors de la zone de travail car le robot de tonte aurait alors du mal à la trouver (voir la figure).

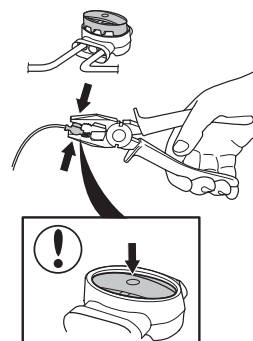


3012-1065

Rallonger le câble périphérique

Utilisez un raccord d'origine si le câble périphérique n'est pas assez long et doit être rallongé. Il est étanche et offre une connexion électrique fiable.

Insérez les deux extrémités du câble dans le raccord. Vérifiez que les câbles sont insérés complètement dans le raccord, de sorte que les extrémités soient visibles à travers la zone transparente de l'autre côté du raccord. Ensuite, appuyez complètement sur le bouton placé au-dessus. Utilisez une pince car le bouton du raccord est difficile à enfoncer à la main.



3018-055

INFORMATION IMPORTANTE

Des câbles doubles, ou un raccord à vis isolé avec du ruban, ne constituent pas des raccords satisfaisants. L'humidité du sol peut causer l'oxydation du câble et au bout de quelque temps la rupture du circuit.

INSTALLATION

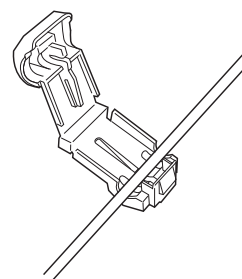
3.5 Connexion du câble périphérique

Connectez le câble périphérique à la station de charge :

INFORMATION IMPORTANTE

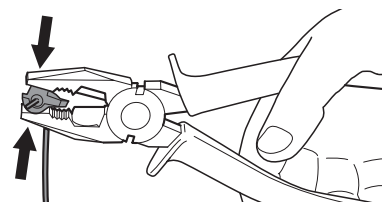
Le câble périphérique ne doit pas être croisé lors de son branchement à la station de charge. L'extrémité droite du câble périphérique doit être reliée à la broche droite de la station de charge et l'extrémité gauche à la broche gauche.

1. Placez les extrémités du câble dans le connecteur :
 - Ouvrez le connecteur.
 - Placez le câble dans la rainure du connecteur.



3012-284

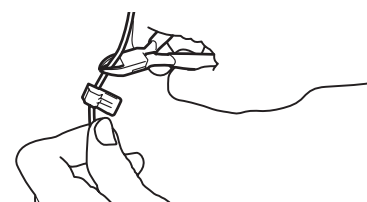
2. Serrez les connecteurs à l'aide d'une pince. Appuyez jusqu'à entendre un clic.



3012-264

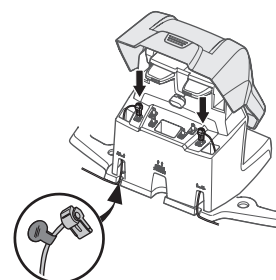
3. Coupez tout excédent de câble périphérique. Coupez 1 à 2 cm au-dessus de chaque connecteur.

4. Basculez le capot protecteur de la station de charge vers l'avant et acheminez les extrémités de câble dans chaque voie à l'arrière de la station de charge. Enfoncez le connecteur sur les broches métalliques indiquées par un A sur la station de charge.



3012-265

5. Marquez les câbles à l'aide des étiquettes fournies. Vous pourrez ainsi reconnecter facilement les câbles sans vous tromper, par exemple après le remisage hivernal de la station de charge.



3012-1091

INFORMATION IMPORTANTE

Le connecteur côté droit doit être branché à la broche métallique droite de la station de charge et l'extrémité gauche au connecteur côté gauche.

INSTALLATION

3.6 Installation du câble guide

Le câble guide est un câble positionné à partir de la station de charge, qui peut être dirigé vers une partie éloignée de la zone de travail et/ou passer par un passage étroit qu'il convient ensuite de relier au câble périphérique. Le même rouleau de câble sert au câble périphérique et au câble guide.

Le robot de tonte utilise le câble guide pour retrouver son chemin jusqu'à la station de charge, mais également pour s'orienter jusqu'aux zones du jardin difficiles d'accès.

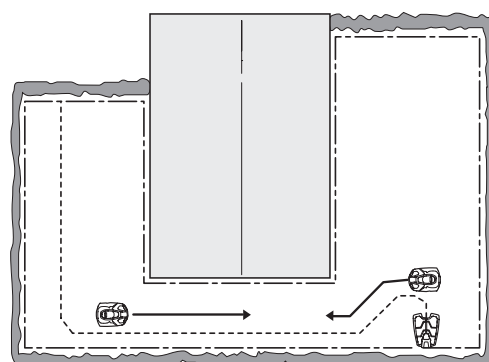
Il est possible de connecter jusqu'à deux câbles guides (un seul câble guide pour le modèle Automower® 320).

Pour garantir l'uniformité de la tonte sur toute la pelouse, le robot de tonte doit suivre le câble guide depuis la station de charge jusqu'à la connexion entre le câble guide et le câble périphérique avant de démarrer la tonte. Dans certains cas, en fonction de la configuration du jardin, vous devrez régler la fréquence à laquelle le robot de tonte suit le câble guide depuis la station de charge et le point du câble guide où il commence la tonte. Voir 6.8 *Installation à la page 54.*

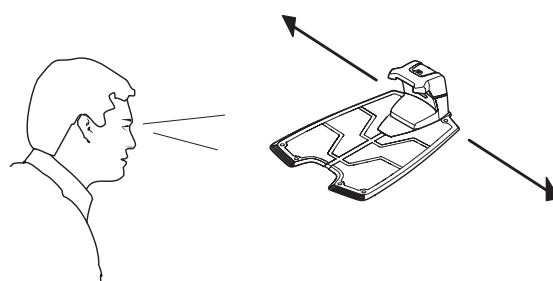
Faire suivre le robot de tonte à diverses distances du câble guide permet de réduire le risque de formation de traînées. La zone à côté du câble empruntée par le robot de tonte s'appelle Couloir. Plus le couloir laissé par l'installation est large, plus le risque de traînées est réduit. Lors de l'installation, il est donc important de laisser autant d'espace libre que possible le long du câble guide.

Le robot de tonte se déplace toujours du côté gauche du câble guide, tel qu'observé en faisant face à la station de charge. C'est pourquoi le couloir est placé à gauche du câble guide. Lors de l'installation, il est donc important de laisser autant d'espace libre que possible à gauche du câble guide, tel qu'observé en faisant face à la station de charge. Il n'est pas permis de positionner le câble guide à moins de 30 cm du câble périphérique.

Comme le câble périphérique, le câble guide peut être agrafé ou enterré dans le sol.



3012-1074



3012-1100

INFORMATION IMPORTANTE

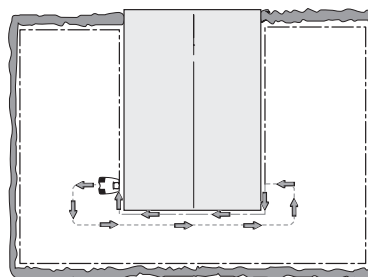
Vérifiez qu'il y a toujours le maximum d'espace libre à gauche du câble guide, tel qu'observé en faisant face à la station de charge.

INSTALLATION

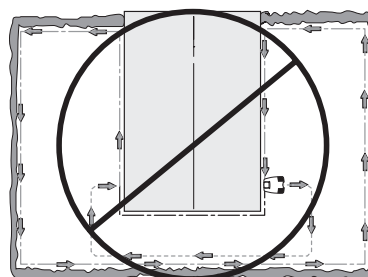
Pose et connexion du câble guide

1. Avant de poser et de brancher le câble guide, il est important de tenir compte de la longueur de la boucle guide, en particulier dans les installations de grande taille ou complexes. Si la boucle guide fait plus de 400 mètres de long, le robot de tonte peut avoir du mal à suivre le câble guide.

La boucle guide correspond au câble guide et à la section de la boucle périphérique formant le trajet de retour à la station de charge. Le signal dans la boucle guide se dirige toujours vers la gauche depuis la connexion entre le câble guide et la boucle périphérique. Les deux figures ci-contre illustrent ce qui est appelé boucle guide. Elles expliquent aussi comment la boucle guide dans une zone de travail peut varier en longueur en fonction de l'emplacement de la station de charge.

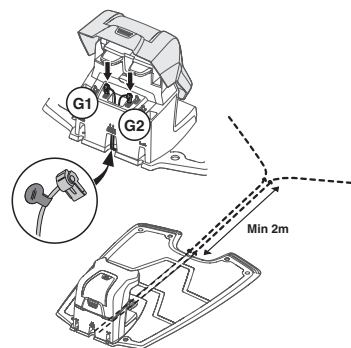


3012-651



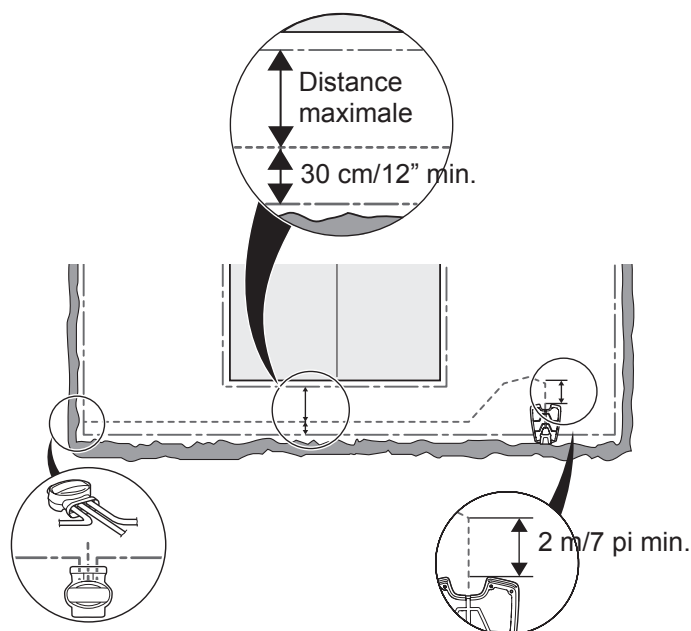
3012-650

2. Basculez le capot supérieur de la station de charge vers l'avant et acheminez le câble guide dans la voie menant à la connexion du câble guide.
3. Branchez un connecteur au câble guide comme pour le câble périphérique dans la section 3.5 *Connexion du câble périphérique*. Branchez-le sur la broche de contact de la station de charge marquée Guide 1 (Guide 1 ou Guide 2 pour le modèle Automower® 330X).
4. Marquez les câbles à l'aide des étiquettes fournies. Vous pourrez ainsi reconnecter facilement les câbles sans vous tromper, par exemple après le remisage hivernal de la station de charge.
5. Posez le câble guide en dessous de la plaque de charge, puis à au moins 2 mètres de la partie frontale de la plaque.



3012-1092

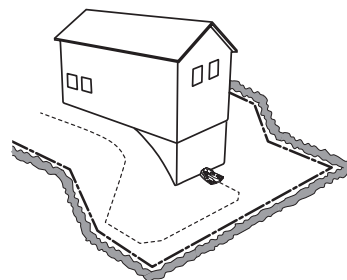
N'oubliez pas qu'il faut accorder suffisamment d'espace sur la gauche du câble guide (tel qu'observé en faisant face à la station de charge) lors de la pose du câble guide. La distance entre le boucle périphérique et le câble guide doit toutefois être d'au moins 30 cm.



3012-951

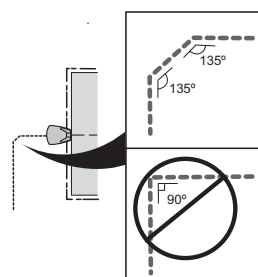
INSTALLATION

Si le câble guide doit être installé sur une pente raide, il est recommandé de placer le câble en formant un angle avec la pente. Le robot de tonte pourra ainsi suivre plus facilement le câble guide sur la pente.



3018-061

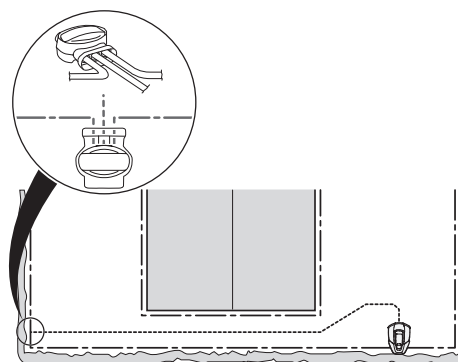
Évitez de poser le câble dans des angles aigus. Il peut ainsi être difficile pour le robot de tonte de suivre le câble guide.



3012-953

6. Faites courir le câble guide jusqu'au point de la boucle périphérique où le câble guide doit être connecté.

Soulevez le câble périphérique. Coupez le câble périphérique à l'aide d'une pince coupante. La connexion du câble guide est plus simple si un œillet a été réalisé dans le câble périphérique comme précisé dans un paragraphe précédent. Voir *Œillet de connexion du câble guide à la page 26*.



3012-954

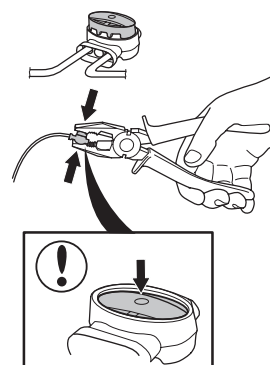
7. Branchez le câble guide au câble périphérique à l'aide d'un raccord :

Insérez le câble périphérique dans chaque trou du raccord. Insérez le câble guide dans l'orifice central du raccord. Vérifiez que les câbles sont insérés complètement dans le raccord, de sorte que les extrémités soient visibles à travers la zone transparente de l'autre côté du raccord.

Utilisez une pince pour comprimer complètement le bouton sur le raccord.

Peu important les trous utilisés pour connecter chaque câble.

8. Agrafer/enterrez le raccord dans la pelouse.

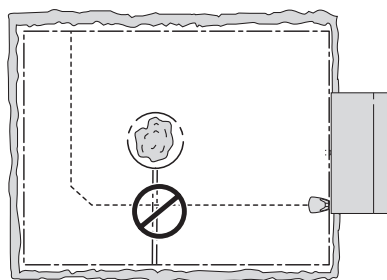


3018-055

INSTALLATION

INFORMATION IMPORTANTE

Le câble guide ne doit pas croiser le câble périphérique, par exemple si le câble périphérique est orienté vers un îlot intérieur.



3018-073

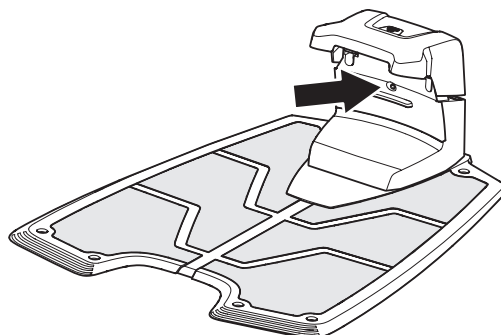
INSTALLATION

3.7 Vérification de l'installation

Vérifiez le signal boucle en inspectant le voyant sur la station de charge.

- Lumière verte fixe = signaux OK.
- Lumière verte clignotante = le système de boucle est éteint et le robot de tonte est en mode ECO. Voir 6.9 Réglages à la page 64.
- Lumière bleue clignotante = interruption dans le câble périphérique, pas de signal.
- Lumière rouge clignotante = interruption dans la plaque d'antenne de la station de charge. Ce problème doit être pris en charge et réglé par un revendeur agréé.
- Lumière bleue fixe = signal faible. Cela peut être dû au fait que la boucle périphérique est trop longue ou que le câble est endommagé. Si le robot de tonte continue de fonctionner, ce n'est pas un problème.
- Lumière rouge fixe = défaut dans la carte électronique de la station de charge. Ce problème doit être pris en charge et réglé par un revendeur agréé.

Voir 9.3 Voyant de la station de charge à la page 81 si le voyant ne présente pas de lumière verte fixe ou clignotante.



3012-1066

3.8 Premier démarrage et calibrage

Avant de faire fonctionner le robot de tonte, une séquence de démarrage dans le menu du robot doit être effectuée ainsi qu'un calibrage automatique du signal de guidage.

1. Mettez l'interrupteur principal en position 1.
2. Ouvrez la trappe d'accès au panneau de commande en appuyant sur le bouton **STOP**.

Une séquence de démarrage commence lorsque le robot de tonte est démarré pour la première fois. Les éléments suivants sont demandés :

- Langue
- Format de la date et date du jour
- Format de l'heure et heure actuelle
- Code PIN à quatre chiffres. Toutes les combinaisons sont permises, à l'exception de 0000.

Garez le robot de tonte dans la station de charge, appuyez sur **START** et fermez le capot.

Le robot de tonte démarre alors le réglage de la hauteur de coupe, à la fin duquel est réalisé le calibrage des câbles guides. Le calibrage est réalisé par le robot de tonte tandis qu'il sort de la station de charge. La procédure de calibrage est exécutée devant la station de charge. À la fin de celle-ci, la tonte peut commencer.

INSTALLATION

INFORMATION IMPORTANTE

Utilisez la fiche Mémo à la page 2 pour noter le code PIN.

3.9 Test d'arrimage à la station de charge

Avant d'utiliser le robot de tonte, vérifiez s'il peut suivre le câble guide sur tout le parcours jusqu'à la station de charge et s'il s'y arrime facilement.

La fonction de test est disponible dans le menu *Installation > Retour station de charge > Aperçu* du robot de tonte. Pour plus d'informations, voir *Aperçu > Test à la page 60*.

Si plus d'un guide est installé, le test doit être effectué sur tous les câbles guides.

Si aucun câble guide n'est installé, le test doit être réalisé sur le câble périphérique, dans le sens horaire et antihoraire.

Le système de guidage doit d'abord être calibré pour produire un résultat satisfaisant au test ci-dessus. Voir 3.8 *Premier démarrage et calibrage à la page 33*.

| G1 | G2 | Left | Right | CS |
|----------------|----------------|------------------|-------|-----|
| 3 mins CW 9 | 3 mins CW 3 | 11 mins CW2-7 | | max |
| Test | Test | Test | Test | |

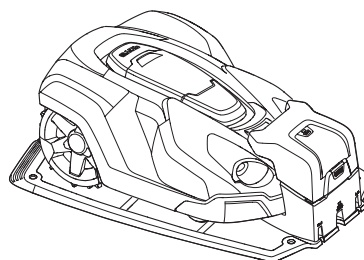
3012-NNN

4 Utilisation

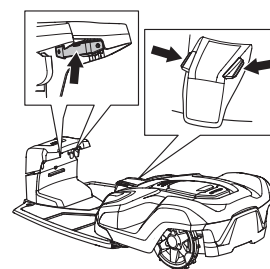
4.1 Charger une batterie entièrement déchargée

Si le robot de tonte Husqvarna est neuf ou rangé depuis longtemps, la batterie sera entièrement déchargée et devra être chargée avant son démarrage.

1. Mettez l'interrupteur principal en position 1.
2. Placez le robot de tonte dans la station de charge. Ouvrez le couvercle et faites glisser le robot de tonte aussi loin que possible pour garantir un contact correct entre le robot de tonte et la station de charge.
3. Un message s'affiche indiquant que le chargement est en cours.



3012-1046



3012-1070



AVERTISSEMENT

Lisez les consignes de sécurité avant de mettre votre robot de tonte en marche.



1001-003



AVERTISSEMENT

Maintenez les mains et les pieds à distance des lames en rotation. Ne placez jamais les mains ou les pieds en dessous ou à proximité de la carrosserie lorsque le moteur tourne.



3012-663

UTILISATION

4.2 Utilisation de la minuterie

Pour un résultat de tonte optimal, ne tondez pas trop souvent votre pelouse. Pour que votre pelouse ne soit pas aplatie et pour bénéficier d'une durée de vie optimale du robot de tonte, utilisez la fonction Minuterie (*voir 6.3 Minuterie à la page 45*). Lorsque vous réglez la minuterie, tenez compte du fait que le robot de tonte tond environ 135 m² par heure et par jour (environ 90 m² pour le modèle Automower® 320). Si par exemple la zone de travail est de 1 200 m², le robot de tonte doit fonctionner environ 9 heures par jour (13 heures pour le modèle Automower® 320). Les durées sont approximatives et peuvent par exemple varier en fonction de la qualité de l'herbe, de l'affûtage des lames et de l'âge de la batterie.

INFORMATION IMPORTANTE

Utilisez la minuterie pour ne pas tondre dans les endroits habituellement fréquentés par des enfants et/ou des animaux et pour protéger tout ce qui pourrait être endommagé par les lames en rotation.

D'après le réglage d'usine, le robot de tonte fonctionne 24 heures sur 24, 7 jours sur 7.

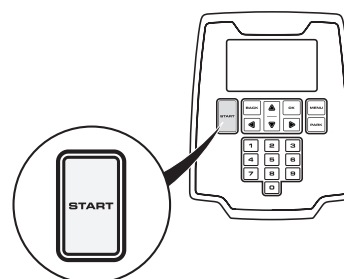
Si la taille de la zone de travail le permet, il est recommandé de tondre un jour sur deux au lieu de quelques heures chaque jour pour améliorer la qualité de l'herbe. Par ailleurs, interrompez toute tonte au moins trois jours consécutifs une fois par mois. Cela fera le plus grand bien à votre pelouse.

La capacité maximale est obtenue si le robot de tonte est autorisé à tondre 24 heures sur 24, 7 jours sur 7.

UTILISATION

4.3 Démarrage

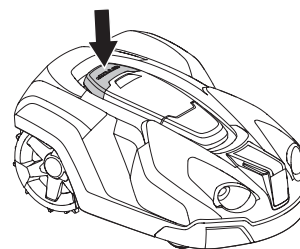
1. Mettez l'interrupteur principal en position 1.
2. Ouvrez le capot d'accès au panneau de commande en appuyant sur le bouton **STOP**.
3. Saisissez le code PIN.
Il est possible de désactiver la demande de code PIN. Pour de plus amples informations sur la protection contre le vol, voir 6.5 Sécurité à la page 48.
4. Appuyez sur le bouton **START**.
5. Sélectionnez le mode de fonctionnement requis.
Voir 5.1 Sélection du mode de fonctionnement via START à la page 40.
6. Fermez la trappe dans les 10 secondes.



3012-1204

Si le robot de tonte est garé dans la station de charge, il n'en sortira que si la batterie est complètement chargée et si la minuterie est réglée pour permettre son fonctionnement.

Avant que le disque de coupe ne démarre, 5 bips courts retentissent pendant 2 secondes pour vous avertir.



4.4 Arrêt

1. Appuyez sur le bouton **STOP**.

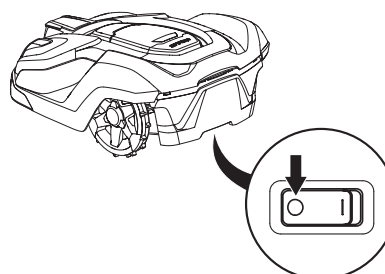
Le robot de tonte et le moteur de coupe s'arrêtent, puis le capot d'accès au panneau de commande s'ouvre.

3012-1044

4.5 Mise hors tension

1. Appuyez sur le bouton **STOP**.
2. Basculez l'interrupteur principal sur 0.

Éteignez toujours le robot de tonte à l'aide de l'interrupteur principal s'il nécessite une maintenance ou si vous devez le sortir de la zone de travail.



3012-1060

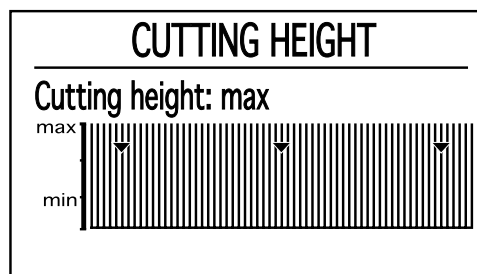
UTILISATION

4.6 Réglage de la hauteur de coupe

La hauteur de coupe peut être réglée de 2 cm (MIN) à 6 cm (MAX) en neuf étapes.

Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle du câble. La hauteur de coupe peut ensuite être réduite progressivement toutes les semaines jusqu'à ce que la hauteur souhaitée soit atteinte.

Si l'herbe est haute, le robot de tonte devra commencer à tondre à la hauteur de coupe maximale. Une fois l'herbe plus courte, vous pouvez abaisser progressivement la hauteur de coupe.



3012-1237

Pour régler la hauteur de coupe :

1. Appuyez sur le bouton **STOP** pour arrêter le robot de tonte puis ouvrez le capot.
2. Appuyez sur le bouton **MENU** pour accéder au menu principal.
3. Déplacez le curseur à l'aide des touches fléchées pour sélectionner *Hauteur de coupe*.
 - Appuyez sur la flèche vers le haut pour augmenter la hauteur de coupe.
 - Appuyez sur la flèche vers le bas pour diminuer la hauteur de coupe.
4. Appuyez sur **OK**.

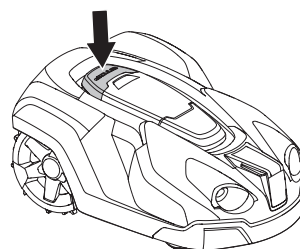
INFORMATION IMPORTANTE

Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle du câble. La hauteur de coupe peut ensuite être réduite progressivement toutes les semaines jusqu'à ce que la hauteur souhaitée soit atteinte.

PANNEAU DE COMMANDE

5 Panneau de commande

Les commandes et réglages du robot de tonte sont tous effectués à partir du panneau de commande. Toutes les fonctions sont accessibles via un certain nombre de menus.



3012-1044

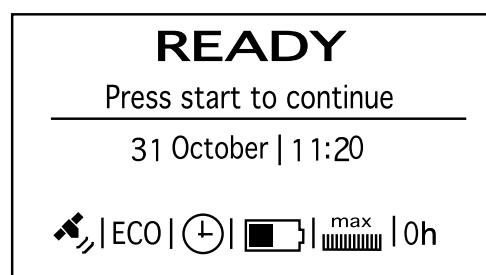
Le panneau de commande est constitué d'un écran et d'un clavier. Toutes les informations sont affichées sur l'écran et toutes les saisies sont effectuées à l'aide des touches.



3012-1094

Une fois le bouton STOP enfoncé et le capot ouvert, la page de démarrage s'affiche et donne les informations suivantes :

- Informations de fonctionnement, p. ex. *EN TONTE*, *DANS LA STATION POUR PARK* ou *MINUTERIE*. Lorsque vous appuyez sur le bouton **STOP** pendant le fonctionnement du robot de tonte, son action en cours s'arrête et s'affiche, p. ex. *EN TONTE* ou *RECHERCHE*. Le texte *PRET* s'affiche si le robot de tonte n'est pas dans un mode de fonctionnement précis, p. ex. si l'interrupteur principal vient d'être actionné.
- La date et l'heure indiquent l'heure actuelle.
- Le symbole du satellite indique que le robot de tonte est entré en contact avec suffisamment de satellites GPS pour offrir une fonctionnalité complète. Non applicable au modèle Automower® 320.
- ECO s'affiche si le robot de tonte est en mode ECO.
- Le symbole horloge indique que la minuterie a été réglée. L'icône horloge est blanche (A) lorsque le robot de tonte est autorisé à tondre du fait d'un réglage de minuterie et noire (B) lorsqu'il ne peut pas tondre.
- L'état de la batterie indique le niveau de batterie restant.
- Le réglage de la hauteur s'affiche sous forme de valeur numérique/d'échelle.
- Le nombre d'heures de fonctionnement indique le nombre d'heures de fonctionnement du robot de tonte depuis la date de fabrication. Le temps de fonctionnement du robot de tonte regroupe la durée de ses tontes et la durée de ses recherches de la station de charge.



3012-1260



3012-1258

PANNEAU DE COMMANDE

Le clavier est composé de cinq groupes de touches :

- Le bouton **START** sert à activer le robot de tonte. C'est normalement le dernier bouton actionné avant de fermer le capot d'accès à l'écran.
- Les boutons **BACK** et **OK** servent à naviguer dans le menu. Le bouton **OK** sert aussi à confirmer les réglages dans le menu.
- Les touches fléchées permettent de naviguer dans le menu mais aussi de sélectionner certaines options de réglage.
- Le bouton **MENU** permet d'accéder au menu principal.
- Le bouton **PARK** sert à envoyer le robot de tonte vers la station de charge.
- Les chiffres servent à saisir des réglages, par exemple le code PIN, l'heure ou la direction de sortie. Ils permettent aussi de saisir des séries numériques correspondant à des raccourcis vers les différents menus. Voir 6.1 Menu principal à la page 43.



3012-1094

5.1 Sélection du mode de fonctionnement via START

Lorsque vous appuyez sur le bouton **START**, les modes de fonctionnement suivants peuvent être sélectionnés.

Zone principale

Mode de fonctionnement automatique standard dans lequel le robot de tonte tond et se charge en continu.

Zone secondaire

Le mode de fonctionnement *Zone secondaire* est utilisé pour la tonte de zones secondaires depuis lesquelles le robot de tonte ne peut arriver seul jusqu'à la station de charge. Pour plus d'informations sur les zones secondaires, voir 3.4 Installation du câble périphérique à la page 22.

En sélectionnant *Zone secondaire*, vous avez trois options :

- *Tondre jusqu'à épuisement*
Cette option convient à une zone secondaire de grande taille nécessitant plus de 90 minutes de tonte.
- *Tondre 90 min*
Cette option permet d'éviter toute tonte non nécessaire et la formation d'herbe piétinée dans une zone secondaire de petite ou moyenne taille.

CLOSE HATCH TO START

- Main area
- Secondary area ▶
- Override timer ▶

3012-1222

PANNEAU DE COMMANDE

- **Tondre 30 min**
Cette option permet d'éviter toute tonte non nécessaire et la formation d'herbe piétinée dans une zone secondaire de petite taille.

Si le robot de tonte se charge en mode *Zone secondaire*, il se chargera complètement, s'éloignera de 50 cm environ et s'arrêtera. Ceci indique qu'il est chargé et prêt à tondre.

Si la zone de travail principale doit être tondue après la charge, il convient de basculer en mode de fonctionnement *Zone principale* avant de placer le robot de tonte dans la station de charge.

Suspendre la minuterie

Tous les réglages de la minuterie peuvent être temporairement suspendus en sélectionnant *Suspendre la minuterie*. Il est possible de suspendre la minuterie pendant 1, 3 ou 5 jours.

5.2 Sélection du mode de fonctionnement via PARK

Lorsque vous appuyez sur le bouton **PARK**, les modes de fonctionnement suivants peuvent être sélectionnés.

PARK jusqu'à nouvel ordre

Le robot de tonte reste dans la station de charge tant qu'un autre mode de fonctionnement n'est pas sélectionné via le bouton **START**.

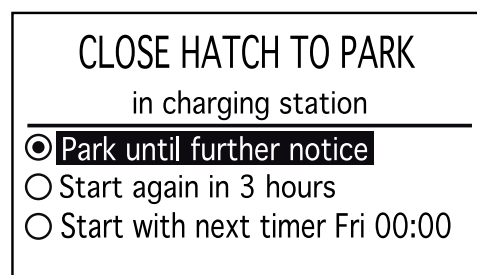
Redémarrer dans 3 heures

Le robot de tonte reste dans la station de charge pendant trois heures, puis retourne automatiquement au fonctionnement normal. Ce mode de fonctionnement convient lorsqu'il est nécessaire d'interrompre le fonctionnement, p. ex. pour un arrosage temporaire ou pour que des enfants jouent sur la pelouse.

Démarrage à la proch. période

Le robot de tonte reste dans la station de charge jusqu'à ce que le prochain réglage de minuterie autorise le fonctionnement. Ce mode de fonctionnement convient si vous souhaitez annuler un cycle de tonte en cours et permettre au robot de tonte de rester dans la station de charge jusqu'au jour suivant.

Cette option ne s'affiche pas si aucun réglage de minuterie n'a été fait.



3012-1223

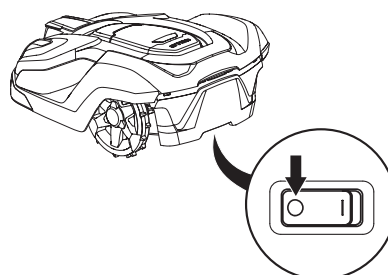
PANNEAU DE COMMANDE

5.3 Interrupteur principal

Pour faire démarrer le robot de tonte, placez l'interrupteur principal en position 1.

Mettez l'interrupteur principal en position 0 lorsque vous n'utilisez pas le robot de tonte ou lorsque vous travaillez sur le disque de coupe.

Lorsque l'interrupteur principal est sur la position 0, le moteur du robot de tonte ne peut pas démarrer.



3012-1060

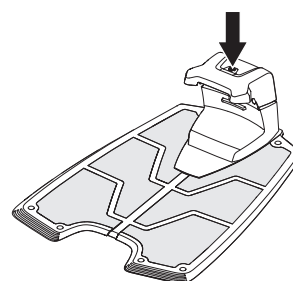
5.4 Le bouton PARK de la station de charge

Ce chapitre ne concerne pas le modèle Automower® 320.

Le bouton PARK de la station de charge sert à appeler le robot de tonte pour qu'il revienne à la station de charge. Le bouton PARK sur le clavier du robot de tonte assure la même fonction. Le bouton PARK de la station de charge est pratique, notamment lorsque le robot de tonte fonctionne dans une zone de travail de grande taille ; la station de charge est ainsi plus accessible.

Une diode dans le bouton PARK s'allume en continu lorsque le bouton est actionné. Elle s'éteint lorsque le robot de tonte est garé dans la station de charge.

Le robot de tonte reste garé dans la station de charge tant que le bouton **START** sur le clavier du robot n'est pas actionné.



3012-1215

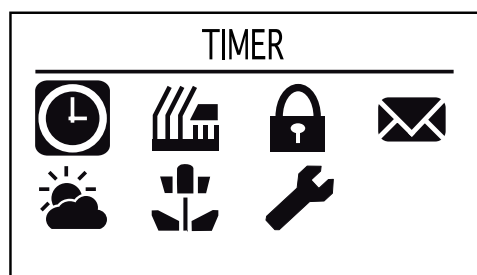
FONCTIONS DES MENUS

6 Fonctions des menus

6.1 Menu principal

Le menu principal comporte les options suivantes :

- *Minuterie*
- *Hauteur de coupe*
- *Sécurité*
- *Messages*
- *Minuterie adaptative (météo)*
- *Installation*
- *Réglages*



3012-1224

Il existe plusieurs sous-menus par option. Ils vous permettent d'accéder à l'ensemble des fonctions de réglage du robot de tonte.

Naviguer entre les menus

Parcourez le menu principal et les sous-menus à l'aide des touches fléchées. Saisissez les valeurs et les heures à l'aide du clavier numérique et confirmez chaque sélection à l'aide du bouton à choix multiples indiqué **OK**. Appuyez sur **BACK** pour remonter d'un cran dans le menu ou maintenez le bouton **MENU** enfoncé pendant 2 secondes pour aller directement au menu principal.



3012-1094

Séries numériques

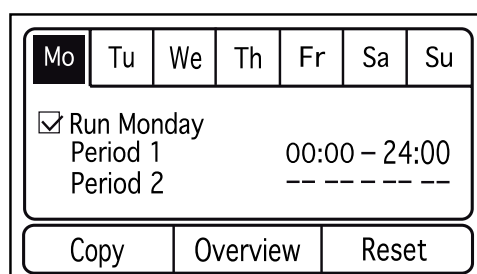
Une série numérique peut servir de raccourci pour atteindre une certaine fonction.

Le premier chiffre de la série correspond à la sélection dans le menu principal. Le deuxième chiffre correspond à la sélection dans le premier sous-menu, etc.

Par exemple : appuyez sur 4 puis sur 1 dans le menu principal pour afficher le sous-menu *Messages d'erreur*.

Sous-menus

Certains sous-menus contiennent une case à cocher, qui permet de sélectionner certaines options ou d'activer/désactiver une fonction.










3012-1225

FONCTIONS DES MENUS

6.2 Structure du menu

Le tableau suivant résume les sélections de menu disponibles dans le menu principal. La section suivante fournit des informations détaillées sur l'utilisation de chaque fonction et sur les options de réglage disponibles.

Utilisez les touches fléchées pour parcourir le menu. Confirmez les sélections avec la touche OK.

| | |
|---|--|
|  | <p><i>Minuterie</i></p> <p>Pour un résultat de tonte optimal, ne tondez pas trop souvent votre pelouse. Il est par conséquent important de limiter le temps de fonctionnement à l'aide de la fonction Minuterie si la zone de travail est inférieure à la capacité de travail du robot de tonte. La fonction Minuterie constitue également un moyen idéal pour définir les périodes pendant lesquelles le robot de tonte ne doit pas fonctionner, par exemple quand les enfants jouent dans le jardin.</p> |
|  | <p><i>Hauteur de coupe</i></p> <p>La hauteur de coupe peut être réglée de 2 cm (MIN) à 6 cm (MAX). Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle du câble. La hauteur de coupe peut ensuite être réduite progressivement toutes les semaines jusqu'à ce que la hauteur souhaitée soit atteinte.</p> |
|  | <p><i>Sécurité</i></p> <p>Ce menu permet de configurer les paramètres de sécurité et la connexion entre le robot de tonte et la station de charge. Il existe trois niveaux de sécurité, mais il est également possible de définir votre propre combinaison de fonctions de sécurité.</p> |
|  | <p><i>Messages</i></p> <p>Des messages historiques, informatifs et d'erreur peuvent être lus dans ce menu. En ce qui concerne les messages d'erreur les plus courants, il existe des astuces et des conseils à suivre pour résoudre le problème. Voir 9.1 Messages d'erreur à la page 77.</p> |
|  | <p><i>Minuterie adaptative (météo)</i></p> <p>Cette fonction permet au robot de tonte d'ajuster automatiquement ses temps de tonte en fonction de la vitesse de croissance de l'herbe. Lorsque la météo favorise la pousse de l'herbe, le robot de tonte tond plus souvent tandis que lorsque l'herbe pousse moins vite, le robot de tonte passe automatiquement moins de temps sur la pelouse.</p> |
|  | <p><i>Installation</i></p> <p>Ce menu sert à diriger le robot de tonte vers des parties éloignées d'une zone de travail et à contrôler la manière dont le robot de tonte cherche la station de charge. Pour la plupart des zones de travail, il n'est pas nécessaire de modifier les réglages du mode <i>Auto</i>, autrement dit de permettre le robot de tonte de combiner lui-même les diverses méthodes de recherche et les réglages sous-jacents.</p> |
|  | <p><i>Réglages</i></p> <p>Cette sélection vous permet de modifier les réglages généraux du robot de tonte, tels que la date et l'heure.</p> |
| | |

FONCTIONS DES MENUS

6.3 Minuterie



Pour un résultat de tonte optimal, ne tondez pas trop souvent votre pelouse. Il est par conséquent important de limiter le temps de fonctionnement à l'aide de la fonction Minuterie si la zone de travail est inférieure à la capacité de travail du robot de tonte. Si vous utilisez trop souvent le robot de tonte sur votre pelouse, celle-ci peut vous sembler aplatie. De plus, le robot de tonte est soumis à une usure inutile.

La fonction Minuterie constitue également un moyen idéal pour définir les périodes pendant lesquelles le robot de tonte ne doit pas fonctionner, par exemple quand les enfants jouent dans le jardin.

Pour obtenir une performance optimale, il faut désactiver la minuterie et laisser le robot de tonte tondre 24 heures sur 24, 7 jours sur 7.

D'après le réglage d'usine, la minuterie est désactivée et le robot de tonte fonctionne 24 heures sur 24, 7 jours sur 7. Ce réglage convient généralement pour une zone de travail correspondant à la performance optimale du robot de tonte, c'est-à-dire 3 200 m² (2 200 m² pour le modèle Automower® 320).

Lorsque vous réglez la minuterie, tenez compte du fait que le robot de tonte tond environ 135 m² par heure et par jour (environ 90 m² pour le modèle Automower® 320). Si par exemple la zone de travail est de 1 200 m², le robot de tonte doit fonctionner environ 9 heures par jour (environ 13 heures pour le modèle Automower® 320).

Un symbole horloge s'affiche sur la page de démarrage lorsque la minuterie est réglée. Le symbole horloge est noir lorsque le robot de tonte n'est pas autorisé à tondre du fait d'un réglage de minuterie et blanc lorsque le robot peut tondre.

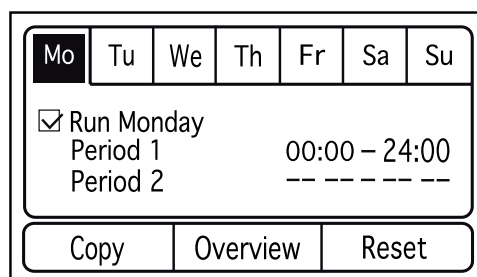
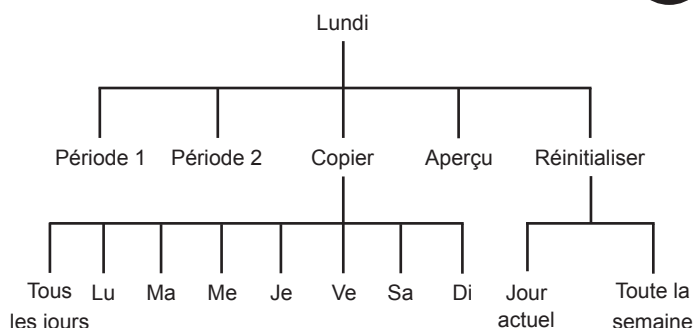
Il est possible de configurer deux périodes de travail par jour. Il peut aussi y avoir une seule période de travail, mais il est aussi possible de copier la/les période(s) de travail du jour en cours vers tous les autres jours.

Utilisez la flèche vers le bas pour cocher la case, puis appuyez sur **OK**. Ce n'est qu'à ce moment que les réglages de la minuterie peuvent être effectués. Le robot de tonte ne tond que les jours qui ont été activés.

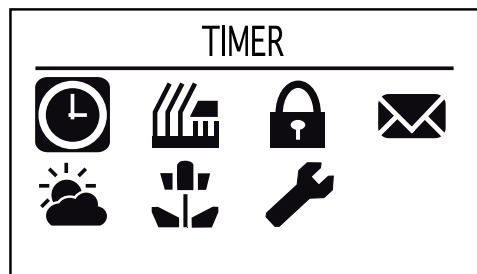
Copier

Utilisez cette fonction pour copier les réglages du jour en cours vers les autres jours.

Utilisez les flèches haut et bas pour déplacer le curseur entre les jours. Les heures seront copiées vers les jours repérés par OK.



3012-1225

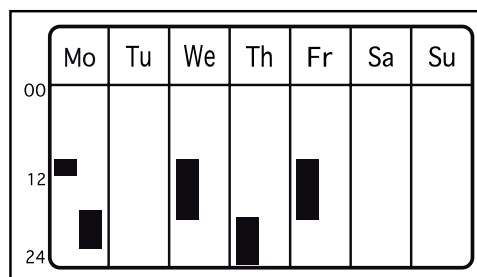


3012-1224

FONCTIONS DES MENUS

Aperçu

Cette fonction affiche sous forme de graphique les heures et les jours de fonctionnement du robot de tonte. Les heures auxquelles le robot de tonte tond sont indiquées par une ligne noire. Le reste du temps, le robot de tonte est garé dans la station de charge.



3012-1235

Réinitialiser

Cette fonction réinitialise la minuterie aux réglages d'usine, spécifiant que le robot de tonte peut fonctionner 24 heures sur 24, 7 jours sur 7.

Jour actuel

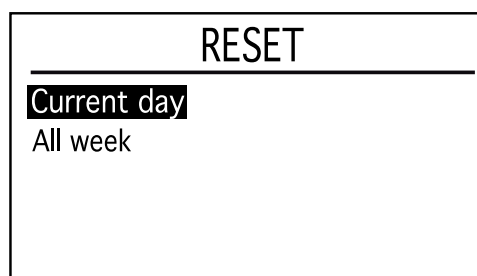
Cette fonction réinitialise le jour sélectionné dans le système d'onglets.

Le réglage d'usine spécifie que le robot de tonte peut fonctionner 24 heures sur 24.

Toute la semaine

Cette fonction réinitialise tous les jours de la semaine.

Le réglage d'usine spécifie que le robot de tonte peut fonctionner 24 heures sur 24, 7 jours sur 7.



3012-1236

FONCTIONS DES MENUS

6.4 Hauteur de coupe

La hauteur de coupe peut être réglée de 2 cm (MIN) à 6 cm (MAX).

Pendant la première semaine qui suit l'installation, la hauteur de coupe doit être réglée sur MAX pour éviter d'endommager la boucle du câble. La hauteur de coupe peut ensuite être réduite progressivement toutes les semaines jusqu'à ce que la hauteur souhaitée soit atteinte.

Si l'herbe est haute, le robot de tonte devra commencer à tondre à la hauteur de coupe maximale. La hauteur de coupe peut ensuite être progressivement abaissée.



Hauteur de coupe

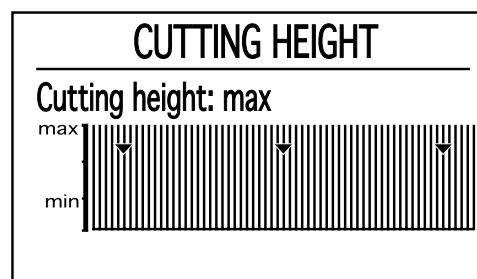
Hauteur de coupe

Pour augmenter la hauteur de coupe :

1. Utilisez la flèche vers le haut pour augmenter la hauteur nécessaire.
2. Appuyez sur **OK** pour confirmer.

Pour réduire la hauteur de coupe :

1. Utilisez la flèche vers le bas pour réduire la hauteur nécessaire.
2. Appuyez sur **OK** pour confirmer.



3012-1237

FONCTIONS DES MENUS

6.5 Sécurité

Cette sélection permet de configurer les paramètres de sécurité et la connexion entre le robot de tonte et la station de charge.

Il existe trois niveaux de sécurité, mais il est également possible de définir votre propre combinaison de fonctions de sécurité.

Le réglage d'usine est le niveau de sécurité Moyen.

Utilisez les flèches haut et bas pour sélectionner un niveau de sécurité.

Les niveaux de sécurité bas et moyen empêchent tout accès au robot de tonte sans code PIN. Le niveau haut comprend également un avertissement sonore si le bon code PIN n'est pas saisi après un laps de temps déterminé.

| Fonction | Bas | Moyen | Haut |
|---------------------|-----|-------|------|
| Activer Code PIN | X | X | X |
| Demande de code PIN | | X | X |
| Alarme | | | X |

Activer Code PIN

Cette fonction implique que pour pouvoir accéder au menu du robot de tonte après 30 jours, il vous faudra d'abord saisir le bon code PIN. Au-delà des 30 jours, le robot de tonte continue de tondre normalement, mais le message *Entrer code PIN* s'affiche lors de l'ouverture du capot. Saisissez de nouveau votre code et appuyez sur **OK**.

Vous devez ensuite entrer le code PIN choisi chaque fois que vous mettez l'interrupteur principal en position 1.

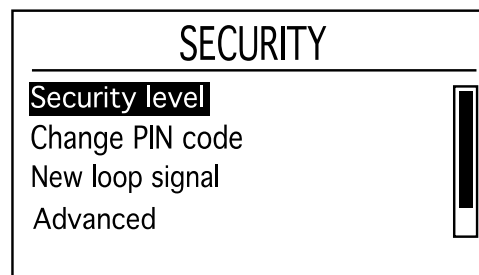
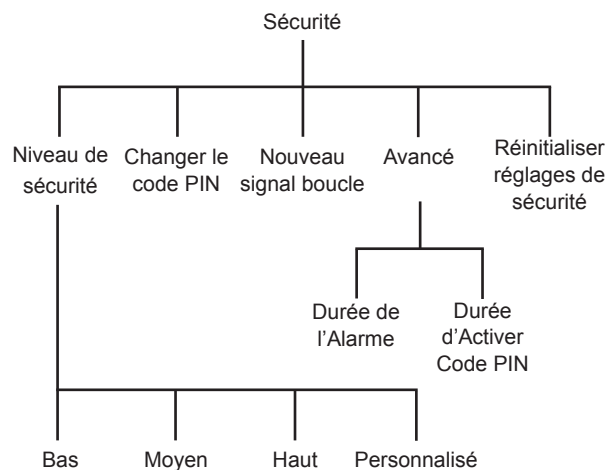
Demande de code PIN

Cette fonction implique que le robot de tonte requiert un code PIN à chaque fois que le capot est ouvert. Vous devez saisir le bon code PIN pour utiliser le robot de tonte.

Si un code PIN erroné est saisi 5 fois de suite, le robot de tonte est verrouillé pendant un moment. Le temps de verrouillage s'allonge à chaque nouvelle tentative incorrecte.

Alarme

Grâce à cette fonction, une alarme retentit si le code PIN n'est pas saisi dans les 10 secondes après avoir appuyé sur le bouton **STOP** ou après avoir soulevé le robot de tonte pour une raison ou une autre. Un bip indique que le code PIN doit être saisi pour éviter de déclencher l'alarme. Il est possible d'éteindre l'alarme à tout moment en entrant le bon code PIN.



3012-1237

FONCTIONS DES MENUS

Personnalisé

Ce menu vous permet de personnaliser et de combiner les fonctions de sécurité disponibles en fonction de vos besoins.

Activer Code PIN

Active ou désactive la demande de code PIN au bout d'un certain nombre de jours spécifié dans *Sécurité - Avancé*.

REMARQUE ! *Activer Code PIN* est la fonction de protection contre le vol la plus importante et il est recommandé de la laisser toujours activée.

PIN si arrêté

Active ou désactive la demande de code PIN lorsque le bouton STOP est actionné.

Alarme & PIN si arrêté

Active ou désactive l'alarme lorsque le bouton STOP est enfoncé.

Alarme & PIN si soulevé

Active ou désactive l'alarme lorsque le robot de tonte est soulevé, p. ex. s'il est transporté quelque part.

Cette fonction peut nécessiter d'être désactivée dans les zones de travail où le robot de tonte peut être régulièrement soulevé à cause de collisions avec des pierres légèrement hautes ou des racines d'arbre.

Alarme & PIN si incliné

Active ou désactive l'alarme lorsque le robot de tonte est incliné, p. ex. s'il est transporté quelque part.

Changer le code PIN

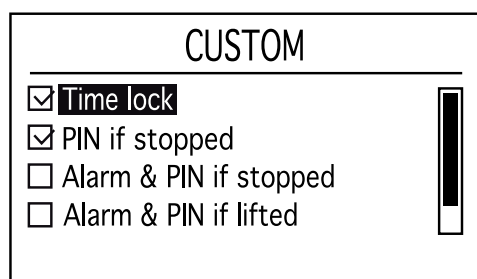
Saisissez le nouveau code PIN et appuyez sur **OK**. Confirmez en saisissant le même code de nouveau et en appuyant sur **OK**. Une fois le code PIN modifié, le message *PIN accepté* s'affiche brièvement à l'écran.

Notez le nouveau code PIN sur la ligne à cet effet sur la fiche *Mémo* à la page 2.

Nouveau signal boucle

Le signal boucle est choisi de façon aléatoire pour créer un lien unique entre le robot de tonte concerné et la station de charge. Dans de rares cas, il peut être nécessaire de générer un nouveau signal, par exemple si deux installations voisines ont un signal très similaire.

1. Placez le robot de tonte dans la station de charge à laquelle il doit être connecté.



3012-1239

FONCTIONS DES MENUS

2. Sélectionnez *Nouveau signal boucle* dans le menu, puis appuyez sur **OK**.
3. Appuyez sur **OK** et attendez la confirmation que le signal boucle a été généré. Cela prend généralement 10 secondes environ.

Avancé

Durée de Activer Code PIN

Lorsque la fonction *Activer Code PIN* est activée, il est également possible de sélectionner le nombre de jours pendant lequel le robot de tonte doit demander un code PIN. Vous pouvez choisir un chiffre entre 1 et 90.

Le réglage d'usine est 30 jours.

Durée de l'alarme

Lorsque la fonction *Alarme* est activée, il est également possible de sélectionner la durée du signal d'alarme. Vous pouvez choisir un chiffre entre 1 et 20 minutes.

FONCTIONS DES MENUS

6.6 Messages

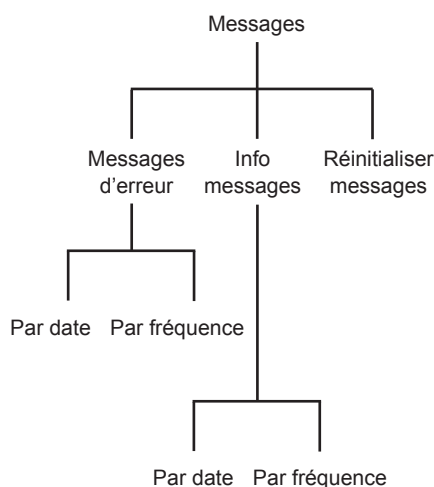


Des messages historiques et informatifs peuvent être lus via cette fonction. En ce qui concerne les messages d'erreur les plus courants, il existe des astuces et des conseils à suivre pour résoudre le problème. Voir 9.1 Messages d'erreur à la page 77.

Messages d'erreur

Si le robot de tonte est perturbé de quelque manière que ce soit, p. ex. en se coinçant sous une branche tombée, un message s'affiche à l'écran pour indiquer le dysfonctionnement et l'heure à laquelle cela s'est produit.

Si le même message d'erreur revient plusieurs fois, cela peut indiquer qu'il faut ajuster l'installation ou le robot de tonte. Voir 9.1 Messages d'erreur à la page 77 pour plus d'informations sur les raisons éventuelles de chaque message.



Par date

Cette liste contient les 50 derniers messages d'erreur triés par date, le dernier incident apparaissant en haut de la liste.

La date et l'heure auxquelles sont apparus les messages d'erreur peuvent être affichées en sélectionnant un message d'erreur et en appuyant sur le bouton **OK**.

Par fréquence

Cette liste contient les 50 derniers messages triés par le nombre de fois que la même erreur a eu lieu.

La fréquence d'apparition de chaque message d'erreur est indiquée à droite.

La date et l'heure auxquelles sont apparus les messages d'erreur peuvent être affichées en sélectionnant un message d'erreur et en appuyant sur le bouton **OK**.

Messages informatifs

Les messages indiqués à l'écran n'ayant pas été causés par une erreur sont enregistrés sous l'en-tête *Info messages*. On peut voir par exemple *Signal GPS faible* ou *Pente trop importante*. Voir 9.1 Messages d'erreur à la page 77 pour plus d'informations sur les raisons éventuelles de chaque message.

Par date

Cette liste contient les 50 derniers messages d'erreur triés par date, le dernier incident apparaissant en haut de la liste.

FONCTIONS DES MENUS

Par fréquence

Cette liste contient les 50 derniers messages triés par le nombre de fois que la même erreur a eu lieu.

Réinitialiser messages

Pour effacer toutes les listes de messages, sélectionnez Réinitialiser et appuyez sur **OK**. Confirmez en appuyant à nouveau sur **OK**.

FONCTIONS DES MENUS

6.7 Minuterie adaptative (météo)

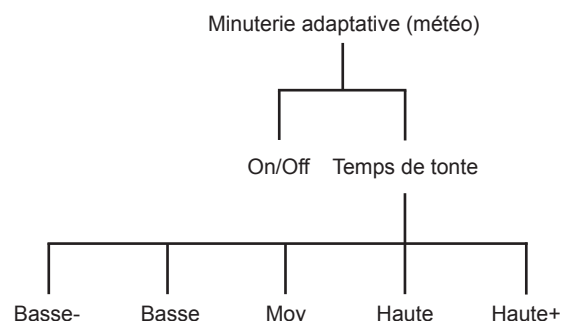


Cette fonction permet au robot de tonte d'ajuster automatiquement ses temps de tonte en fonction de la vitesse de croissance de l'herbe. Lorsque la météo favorise la pousse de l'herbe, le robot de tonte tond plus souvent tandis que lorsque l'herbe pousse moins vite, le robot de tonte passe automatiquement moins de temps sur la pelouse.

Le robot de tonte ne fonctionnera néanmoins pas plus de temps que prévu par les réglages de la minuterie. Pour optimiser la performance de la minuterie adaptative, il est recommandé de désélectionner uniquement les heures auxquelles le robot de tonte ne doit pas fonctionner, lors du réglage de la minuterie. Les autres heures doivent rester disponibles pour la minuterie adaptative.

Lorsque la minuterie adaptative est activée, le robot de tonte a besoin de temps pour décider de l'heure de tonte optimale pour la zone de travail concernée. Cela peut donc prendre quelques jours avant que le résultat de tonte soit optimal.

Quand la minuterie adaptative est activée, il est très important de vérifier régulièrement que le disque de coupe est propre et que les lames sont en bon état. Toute herbe enroulée autour de l'axe du disque de coupe ou toute lame émoussée peut affecter le fonctionnement de la minuterie adaptative.



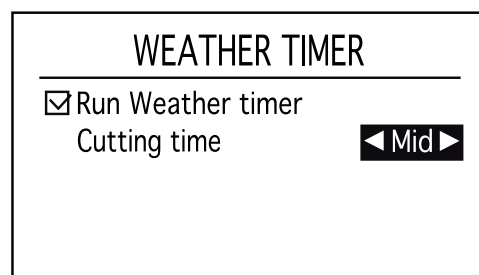
Minuterie adaptative (météo)

Pour activer la minuterie adaptative : placez le curseur sur **ON**, puis appuyez sur **OK**.

Temps de tonte

Si le résultat de tonte n'est pas optimal en utilisant la minuterie adaptative, les réglages de Temps de tonte peuvent nécessiter un ajustement.

Pour ajuster le temps de tonte : placez le curseur sur Temps de tonte et utilisez les flèches droite et gauche pour augmenter ou diminuer le temps de tonte selon cinq intervalles prédéfinis.



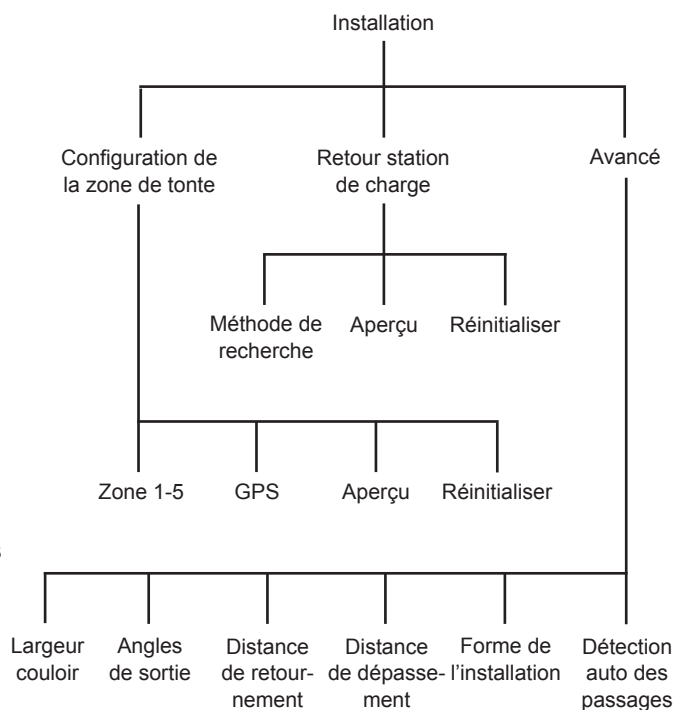
3012-1259

FONCTIONS DES MENUS



6.8 Installation

Cette fonction de menu sert à diriger le robot de tonte vers des parties éloignées d'une zone de travail et à contrôler la manière dont le robot de tonte cherche la station de charge. Pour la plupart des zones de travail, il n'est pas nécessaire de modifier les réglages d'usine, autrement dit de permettre le robot de tonte de combiner lui-même les diverses méthodes de recherche et les réglages sous-jacents.



Configuration de la zone de tonte

Cette fonction de menu sert à diriger le robot de tonte vers des parties éloignées d'une zone de travail. Très importante, elle permet de maintenir un résultat de tonte uniforme sur toute la zone de travail. Par exemple, dans les jardins très complexes où plusieurs zones sont reliées par des passages étroits, le résultat de tonte peut être amélioré en procédant aux réglages manuels indiqués ci-dessous.

Les réglages d'usine dans le modèle Automower® 330X utilisent un GPS intégré pour vérifier les zones déjà tondues et par conséquent, les zones devant être tondues. L'Automower® 330X peut ainsi se rendre automatiquement dans les parties difficiles d'accès de la zone de travail.

Les réglages d'usine dans le modèle Automower® 320 permettent au robot de tonte de suivre le câble guide sur 300 mètres dans 20 % des fois où il quitte la station de charge.

Zone 1-5

Il est possible de définir jusqu'à cinq zones éloignées (trois pour l'Automower® 320). Certaines sélections spécifiques sont nécessaires pour permettre au robot de tonte d'atteindre la zone éloignée.

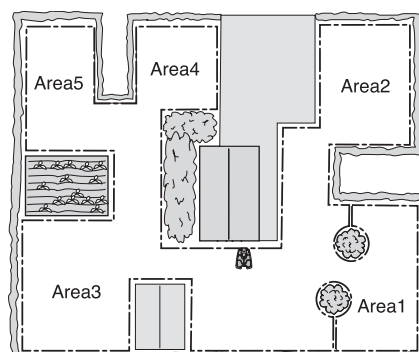
Utilisez la flèche vers le bas pour cocher la case, puis appuyez sur **OK**. Ce n'est qu'alors que les réglages manuels peuvent être effectués.

| | | | | |
|--|--------|----------|-----------|--------|
| Area 1 | Area 2 | Area 3 | Area 4 | Area 5 |
| <input checked="" type="checkbox"/> Use Area 1 | | | | |
| How? | | | Guide 1 ▶ | |
| How far? | | | 100 m | |
| How often? | | | 15% | |
| GPS | | Overview | | Reset |

3012-1241

INFORMATION IMPORTANTE

Lorsque la *navigation assistée par GPS* est activée, elle fonctionne tant qu'un service GPS est disponible - même si des réglages manuels sont effectués. Ce n'est que lorsqu'aucun service GPS n'est disponible que les réglages manuels sont utilisés.



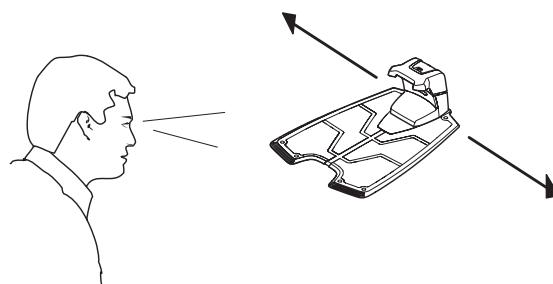
3012-1078

FONCTIONS DES MENUS

Zone 1-5 > Comment?

Spécifiez à droite, à gauche (par le câble périphérique) ou Guide 1 (Guide 2 également disponible sur le modèle Automower® 330X) en fonction de la direction dans laquelle se situe la zone par rapport à la station de charge. La direction (droite ou gauche) est considérée lorsque l'on regarde la station de charge.

Utilisez les flèches droite et gauche pour naviguer entre les différentes options.



3012-1100

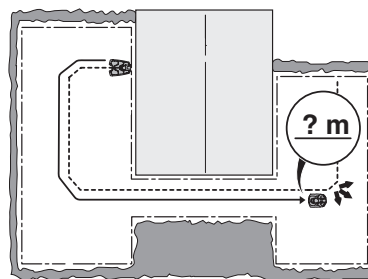
Zone X > A quelle distance?

Saisissez la distance en mètres le long du câble sélectionné entre la station de charge et la zone éloignée où le robot de tonte commence à tondre.

Utilisez le clavier numérique pour spécifier la distance en mètres.

Conseils ! Utilisez la fonction *Aperçu > Test* pour déterminer la distance à laquelle se situe la zone éloignée. La distance (en mètres) s'affiche à l'écran lorsque **STOP** est actionné.

Le réglage d'usine de l'Automower® 320 est 300 mètres pour Guide 1.



3012-1084

Zone X > Combien de fois?

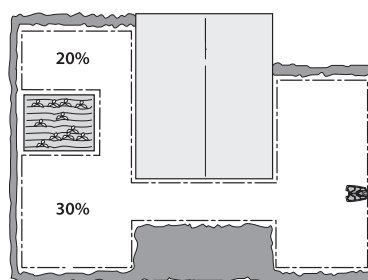
La fréquence à laquelle le robot de tonte doit être dirigé vers la zone éloignée est sélectionnée sous forme de proportion du nombre total de fois où il quitte la station de charge. Dans tous les autres cas, le robot de tonte commence à tondre au niveau de la station de charge.

Sélectionnez le pourcentage correspondant à la taille de la zone éloignée par rapport à la zone de travail totale. Si la zone éloignée est par exemple égale à la moitié de la zone de travail totale, vous devez sélectionner 50 %. Un chiffre plus faible peut être spécifié si la zone éloignée est plus petite. Si plusieurs zones sont utilisées, tenez compte du fait que le chiffre total ne peut pas être supérieur à 100 %.

Comparez avec les exemples de la section *voir 7 Exemples de jardins à la page 67*.

Utilisez le clavier numérique pour spécifier la part de pourcentage.

Le réglage d'usine de l'Automower® 320 est 20 % pour Guide 1.



3012-1086

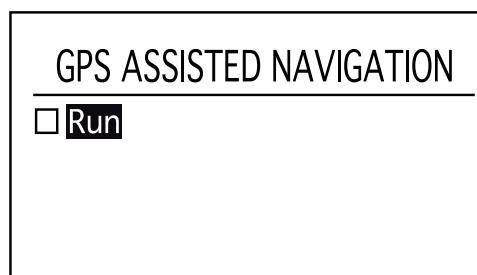
FONCTIONS DES MENUS

GPS

Cette section ne s'applique pas au modèle Automower® 320.

La navigation assistée par GPS utilise un GPS intégré pour vérifier les zones déjà tondues et par conséquent, les zones devant être tondues. Après quelques jours de fonctionnement, le robot de tonte génère une carte de la zone de travail et de la disposition des câbles guides. De cette manière, l'Automower® 330X peut définir automatiquement la distance et la proportion des parties difficiles d'accès de la zone de travail.

Les réglages automatiques effectués par le robot de tonte ne peuvent pas être lus à l'écran.



3012-1242

INFORMATION IMPORTANTE

Si le même robot de tonte est utilisé pour plusieurs stations de charge rapprochées (voisins par exemple), la navigation assistée par GPS ne peut être utilisée que dans l'une des zones de travail. Sinon, la carte numérique pourrait être trompeuse et la pelouse couverte par le robot de tonte pourrait être réduite.

Aperçu

Cette fonction résume les réglages sélectionnés pour chaque zone. Il est aussi possible de tester les paramètres de sortie et d'identifier la distance séparant la station de charge d'une zone éloignée.

Aperçu > Test

Le test des réglages sélectionnés est une fonction évidemment nécessaire de l'installation.

Avec la fonction *Test*, le robot de tonte se déplace le plus loin possible de la boucle conformément à la largeur de couloir choisie.

Pour tester les réglages sélectionnés :

1. Placez le robot de tonte dans la station de charge.
2. Utilisez les flèches bas et droite/gauche pour sélectionner *Test* dans la zone à tester. Appuyez sur **OK**.
3. Appuyez sur **START** et fermez le capot d'accès à l'écran.
4. Le robot de tonte quitte alors la station de charge et commence à suivre le câble spécifié jusqu'à la zone éloignée. Vérifiez si le robot de tonte peut suivre le câble tout au long de la distance requise.

| Area 1 | Area 2 | Area 3 | Area 4 | Area 5 |
|---------------------------|---------------------------|--------|--------|--------|
| G1 100m 15% CW 9 | G2 100m 15% CW 3 | | | |
| Test | Test | | | |

3012-1243

FONCTIONS DES MENUS

5. Le test est validé lorsque le robot de tonte peut suivre le câble sélectionné jusqu'au point de départ requis sans rencontrer aucun problème.

Comment mesurer la distance jusqu'à une zone éloignée :

1. Placez le robot de tonte dans la station de charge.
2. Dans la fonction de menu *Configuration de la zone de tonte > A quelle distance?*, saisissez une distance qui dépasse sans aucun doute le chiffre réel. La distance maximale pouvant être saisie est 499 mètres.
3. Sélectionnez *Configuration de la zone de tonte > Aperçu > Test* et appuyez sur **OK**.
4. Appuyez sur **START** et fermez le capot d'accès à l'écran.
5. Appuyez sur **STOP** une fois la position requise atteinte et mesurez la distance. Ce chiffre peut être désormais saisi dans *Configuration de la zone de tonte > A quelle distance*.

Réinitialiser

Configuration de la zone de tonte peut être réinitialisé au réglage d'usine à l'aide de cette fonction. Le réglage d'usine est *Zone 1* présentant les réglages suivants :

- *Comment?* = Guide 1
- *Combien de fois?* = 20 %
- *A quelle distance?* = 300 m

Le réglage d'usine de l'Automower® 330X comporte aussi l'activation de *Zone 2* avec les réglages suivants :

- *Comment?* = Guide 1
- *Combien de fois?* = 20 %
- *A quelle distance?* = 300 m

Réinitialiser > Zone actuelle

Cette fonction ne réinitialise que la zone sélectionnée.

Réinitialiser > Toutes les zones

Cette fonction réinitialise toutes les zones.

FONCTIONS DES MENUS

Retour à la station de charge

Le robot de tonte peut être réglé de façon à chercher la station de charge de l'une des trois manières suivantes ou en combinant plusieurs d'entre elles : *Guide*, *Périphérique* et *Station de charge*. Les réglages d'usine spécifient que ces trois options de recherche sont automatiquement combinées pour trouver la station de charge aussi rapidement que possible, mais en limitant le risque de formation de traînées.

Par exemple, dans les jardins très complexes où plusieurs zones sont reliées par des passages étroits, le temps nécessaire pour trouver la station de charge diminue en procédant aux réglages manuels indiqués ci-dessous.

Le robot de tonte démarre toujours la recherche de la station de charge en utilisant la méthode aléatoire.

Si le robot de tonte n'a pas encore trouvé la station de charge au bout d'un certain temps de recherche aléatoire, il se met à chercher les câbles guides, et après un temps supplémentaire, il cherche également le câble périphérique et suit l'un de ces câbles jusqu'à la station de charge. Ces périodes sont indiquées en minutes et sont appelées délais.

Exemple :

Délais de 4 minutes pour Guide 1 et Guide 2 et de 11 minutes pour la boucle périphérique. Le robot de tonte cherche donc de manière aléatoire pendant 4 minutes, puis se met à la recherche des câbles guides pendant 7 minutes. S'il n'a pas trouvé de câble guide au bout de cette période, il part à la recherche de la boucle périphérique.

Il est évidemment possible de spécifier le même délai pour les câbles guides et la boucle périphérique, par exemple 5 minutes. Dans ce cas, le robot de tonte cherche aléatoirement pendant 5 minutes et s'il n'a pas trouvé la station de charge, il continue à chercher en suivant soit les câbles guides, soit la boucle périphérique, selon ce qu'il atteint en premier.

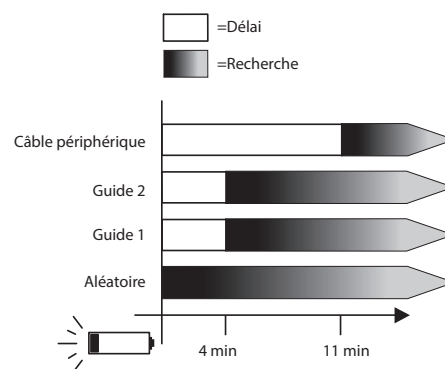
En général, un long délai diminue le risque de formation de traînées (le robot de tonte trouve plus souvent la station de charge grâce à la méthode aléatoire) mais rallonge le temps de recherche. Un délai court a l'effet contraire, autrement dit un temps de recherche court mais de plus grands risques de formation de traînées le long des câbles guides et/ou du câble périphérique.

Guide

Assurez-vous que la case *Suivre câble guide* est cochée. Sinon, utilisez la flèche vers le bas pour sélectionner la case et appuyez sur **OK**.

Utilisez le clavier numérique pour saisir le délai.

L'Automower® 320 ne propose que la méthode Guide.



3012-1089

| Guide | Boundary | Charger |
|---|----------|---------|
| <input checked="" type="checkbox"/> Follow guide home | | |
| Guide1 delay | | 3min |
| Guide2 delay | | 3min |
| Overview | | Reset |

3012-1244

FONCTIONS DES MENUS

Guide > Delais guide 1

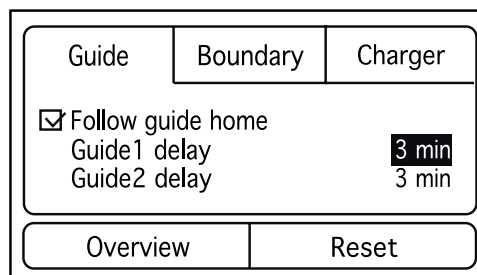
Déplacez le curseur jusqu'à *Delais guide 1* et saisissez le délai en minutes.

Le délai est normalement spécifié entre 0 et 10 minutes.

Guide > Delais guide 2

Non applicable au modèle Automower® 320.

Déplacez le curseur jusqu'à *Delais guide 2* et saisissez le délai en minutes.



3012-1245

Périphérique

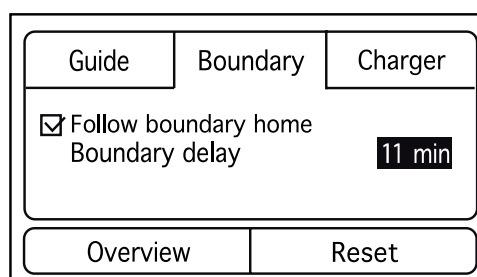
Assurez-vous que la case *Suivre câble périphérique* est cochée. Sinon, utilisez la flèche vers le bas pour sélectionner la case et appuyez sur **OK**.

Utilisez le clavier numérique pour saisir le délai.

Déplacez le curseur jusqu'à *Delais périphérique* et saisissez le délai en minutes.

Ce délai est généralement plus long que celui de *Guide 1* et *Guide 2* car il est préférable que le robot de tonte suive l'un des câbles guides pour retrouver la station de charge. Le délai est normalement spécifié entre 10 et 20 minutes mais il peut être plus court si un câble guide n'est pas installé et s'il est peu probable que le robot de tonte trouve la station de charge de façon aléatoire.

Si l'installation ne permet pas de suivre la boucle périphérique, décochez la case *Suivre câble périphérique*.



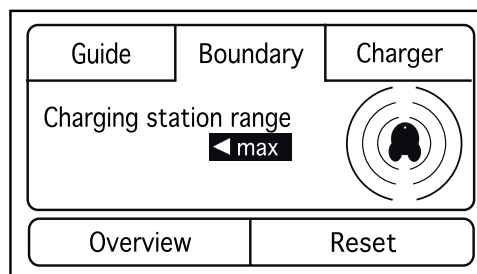
3012-1246

Rayon station de charge

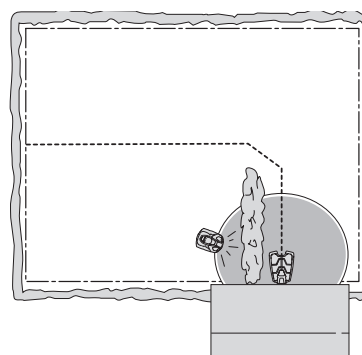
Dans de rares cas, il existe diverses raisons de réduire la portée de la station de charge. Cela peut s'avérer nécessaire par exemple si la station de charge est située à proximité d'un buisson ou d'un mur empêchant le robot de tonte de s'arrimer à la station de charge malgré le contact établi avec les signaux de la station de charge. Dans ces cas, il est préférable de déplacer la station de charge, mais si cela est impossible, la portée de la station de charge peut être réduite.

Utilisez les flèches gauche et droite pour sélectionner la portée.

| Réglage | Portée |
|---------|--------------|
| Min | 0 m |
| Moyenne | 3 à 4 m env. |
| Max | 6 à 8 m env. |



3012-1247



3012-1099

FONCTIONS DES MENUS

INFORMATION IMPORTANTE

La portée de la station de charge ne doit être diminuée qu'exceptionnellement. Habituellement, il est préférable de déplacer la station de charge à un endroit plus approprié de la zone de travail.

Aperçu

Cette fonction résume les réglages sélectionnés pour chaque méthode de recherche. Il est aussi possible de vérifier que le robot de tonte peut suivre les câbles guides et le câble périphérique jusqu'à la station de charge et s'y arrimer sans problème.

| G1 | G2 | Left | Right | CS |
|----------------|----------------|------------------|-------|-----|
| 3 mins CW 9 | 3 mins CW 3 | 11 mins CW2-7 | | max |
| Test | Test | Test | Test | |

3012-1248

Aperçu > Test

Le test des réglages sélectionnés est une fonction évidemment nécessaire de l'installation.

Pour tester les réglages sélectionnés :

1. Placez le robot de tonte à environ 3 mètres du câble à tester (câble périphérique ou l'un des câbles guides), face au câble.
2. Utilisez la flèche droite/gauche pour sélectionner *Test* sous le câble à tester. Appuyez sur **OK**.
3. Appuyez sur **START** et fermez le capot d'accès à l'écran.

Vérifiez que le robot de tonte suit le câble guide sur tout le parcours jusqu'à la station de charge et qu'il s'y arrime facilement. Le test est réussi uniquement si le robot de tonte parvient à suivre le câble guide sur toute la distance et s'arrime immédiatement. S'il ne parvient pas à s'arrimer à la première tentative, il réessaie automatiquement. L'installation n'est pas validée si deux tentatives ou plus sont nécessaires pour qu'il s'arrime à la station de charge.

Généralement, si le robot de tonte n'arrive pas à suivre le câble, c'est parce que des obstacles proches du câble n'ont pas été isolés ou que le câble guide n'a pas été posé dans un angle dans une pente raide. Vérifiez si la station de charge, le câble périphérique et le câble guide sont installés conformément aux instructions des sections 3.2, 3.4 et 3.6.

Si des réglages manuels ont été effectués, la largeur de couloir sélectionnée est peut-être erronée.

4. Le test est validé si le robot de tonte peut suivre le câble sélectionné jusqu'à la station de charge et s'y arrime immédiatement, sans aucun problème.

Avec la fonction *Test*, le robot de tonte se déplace le plus loin possible du câble conformément à la largeur de couloir choisie.

FONCTIONS DES MENUS

Avancé

L'en-tête *Avancé* donne accès à des réglages supplémentaires concernant le comportement du robot de tonte. Les réglages présentés dans ce menu ne sont nécessaires que si un contrôle accru du robot est requis, p. ex. dans les jardins très complexes. Les réglages d'usine conviennent à la plupart des zones de travail.

Largeur de couloir

La largeur de couloir est la mesure de la distance à partir du câble guide/périphérique que le robot de tonte peut parcourir lorsqu'il le suit vers et depuis la station de charge. La zone à côté du câble empruntée par le robot de tonte s'appelle Couloir.

L'utilisation de diverses distances permet de réduire le risque de formation de traînées. Pour réduire l'apparition de traînées, il est recommandé de choisir la plus grande largeur de couloir permise par la taille de la zone de travail.

Le robot de tonte ajuste lui-même la largeur de couloir en fonction de la taille de la zone de travail. Le mécanisme automatique intégré permet au robot de tonte de varier la distance le séparant du câble selon l'endroit où il se trouve dans la zone de travail. Par exemple, il diminue automatiquement la largeur du couloir dans les passages étroits.

Les réglages d'usine peuvent servir pour de nombreuses zones de travail, p. ex. le robot de tonte peut utiliser lui-même les fonctions intégrées pour fonctionner dans le couloir le plus large possible. Par exemple, dans les jardins plus complexes où le câble guide est placé à proximité d'obstacles ne pouvant pas être isolés à l'aide de la boucle périphérique, la sécurité fonctionnelle peut être améliorée en procédant aux réglages manuels indiqués ci-dessous.

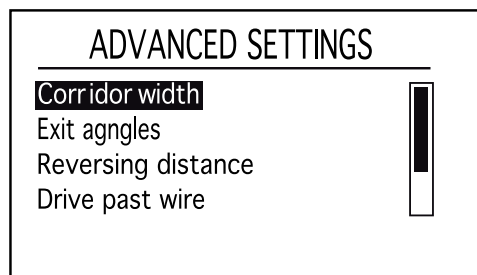
Largeur de couloir > Périphérique

La largeur de couloir est définie par intervalles allant de 1 à 9. Le premier chiffre de l'intervalle indique la distance la plus courte jusqu'à la boucle périphérique et le deuxième la distance la plus longue.

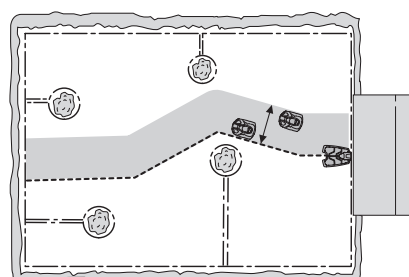
La distance séparant le robot de tonte de la boucle périphérique dépend de l'agencement de la zone de travail. Utilisez la fonction *Test* dans *Installation > Configuration de la zone de tonte > Aperçu* pour tester les différentes valeurs.

Utilisez le clavier numérique pour spécifier l'intervalle souhaité.

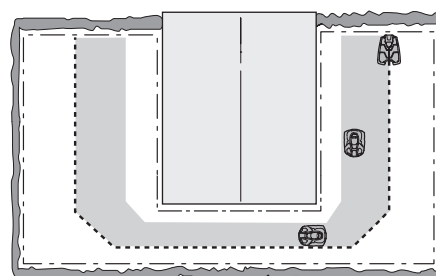
Le réglage d'usine est 9.



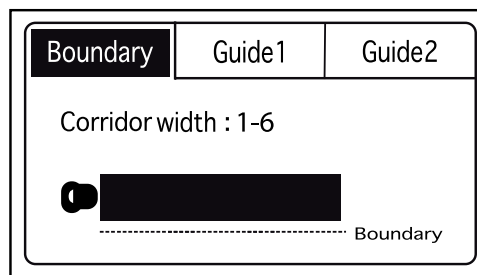
3012-1249



3012-1076



3012-1216



3012-1250

FONCTIONS DES MENUS

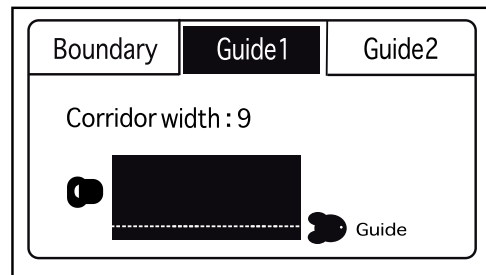
Largeur de couloir > Guide

Dans le cas des câbles guides, spécifiez la distance la plus large depuis chaque câble guide à laquelle le robot de tonte peut fonctionner. La distance est définie entre 0 et 9. La distance à laquelle le robot de tonte se situe du câble guide dépend de l'agencement de la zone de travail. Utilisez la fonction *Test* dans *Installation > Configuration de la zone de tonte > Aperçu* pour tester la valeur adaptée à la zone de travail concernée.

Si la valeur spécifiée est 0, le robot de tonte est à cheval sur le câble guide, autrement dit, il circule juste au-dessus du câble guide.

Utilisez les touches fléchées pour spécifier la valeur souhaitée.

Le réglage d'usine est 9.



3012-1251

Angles de sortie

Normalement, le robot de tonte quitte la station de charge dans une direction comprise dans un secteur allant de 90° à 270°. En modifiant les angles de sortie, le robot de tonte peut atteindre plus facilement la zone de travail la plus étendue si la station de charge est placée dans un passage.

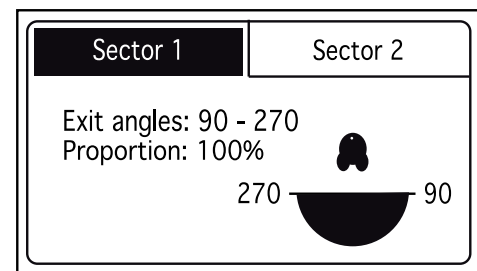
Angles de sortie > Secteurs

Le robot de tonte peut être défini pour un ou deux secteurs de sortie. Si la station de charge est située dans un passage, deux angles de sortie, par exemple 70°-110° et 250°-290°, peuvent être utilisés.

Lorsque deux angles de sortie sont utilisés, il faut aussi spécifier la fréquence à laquelle le robot de tonte doit quitter la station de charge dans le secteur 1. Pour cela, utilisez la fonction *Proportion* en indiquant un pourcentage.

Par exemple, un pourcentage de 75 % signifie que le robot de tonte quitte la station de charge par le *Secteur 1* dans 75 % des cas et par le *Secteur 2* dans 25 % des cas.

Utilisez le clavier numérique pour spécifier les angles requis en degrés pour les secteurs et la proportion en pourcentage.

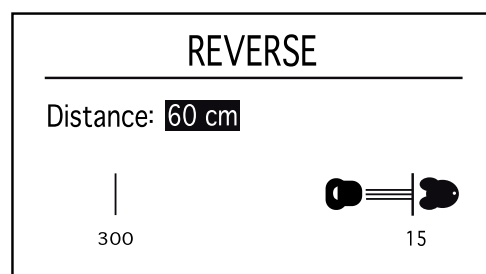


3012-1252

Distance de retournement

Cette fonction vous permet de contrôler la distance que le robot de tonte doit parcourir avant de commencer à tondre. Elle s'avère pratique par exemple si la station de charge est située sous une véranda ou dans un autre espace limité.

Utilisez le clavier numérique pour spécifier la distance de retournement requise en centimètres.



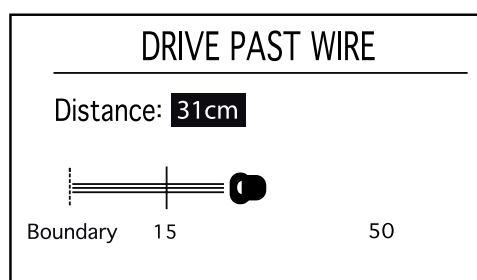
3012-1253

FONCTIONS DES MENUS

Distance de dépassement

L'avant du robot de tonte dépasse toujours le câble périphérique d'une distance spécifique avant de se retourner. La distance est par défaut de 31 cm mais elle peut être modifiée si nécessaire. Vous pouvez choisir un chiffre entre 20 et 50.

Indiquez le nombre de centimètres que vous souhaitez pour le câble périphérique et appuyez sur **OK**.



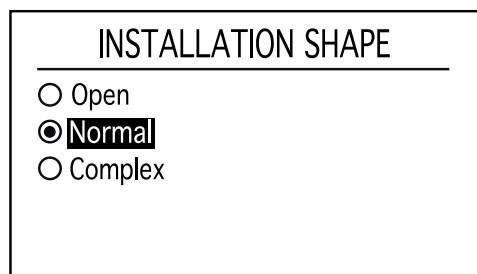
3012-1254

Forme de l'installation

Le robot de tonte peut être réglé pour l'une des trois formes de jardin suivantes : *Ouverte*, *Normale* et *Complexe*.

Ce réglage a un effet sur la façon dont le robot de tonte couvre une zone de travail lorsqu'il tond.

- *Ouverte*
Convient à une zone de travail composée d'une grande pelouse ouverte présentant peu d'obstacles et aucun passage ou lorsque le résultat de tonte n'est pas uniforme dans les pentes raides.
- *Normale*
Convient à la plupart des zones de travail. Destiné aux zones de travail présentant un nombre moyen d'obstacles et/ou de passages.
- *Complexe*
Convient aux zones de travail présentant de nombreux obstacles et/ou passages.



3012-1255

FONCTIONS DES MENUS

6.9 Réglages

Cette sélection vous permet de modifier les réglages généraux du robot de tonte.



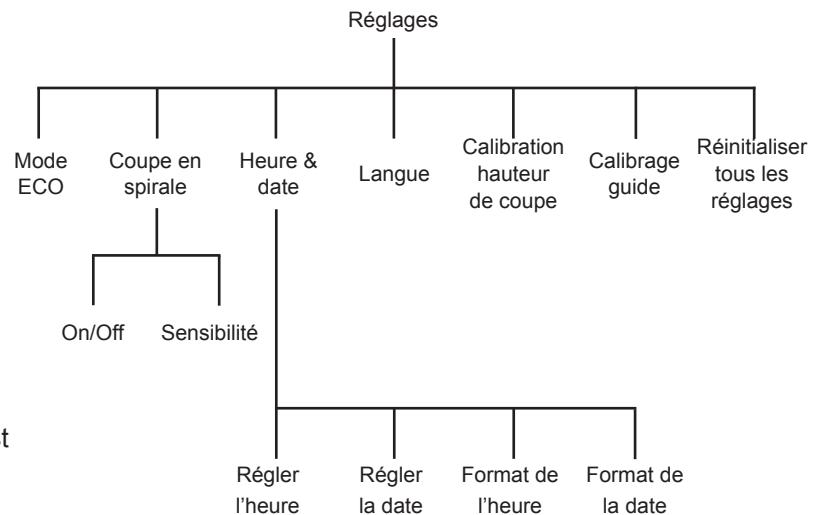
ECO

Cette fonction désactive automatiquement les signaux dans la boucle périphérique, les câbles guides et la station de charge lorsque le robot de tonte ne tond pas, p. ex. lorsque le robot de tonte se charge ou n'est pas autorisé à tondre du fait des réglages de la minuterie.

ECO convient lorsque d'autres équipements sans fil non compatibles avec le robot de tonte sont présents, p. ex. certains appareillages auditifs ou portes de garage.

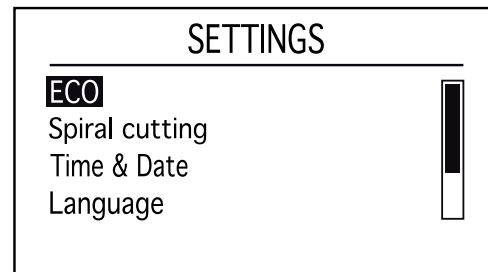
Quand les signaux sont désactivés par le mode ECO, le voyant de la station de charge clignote en vert. Quand le voyant clignote en vert, le robot de tonte ne peut être démarré que dans la station de charge et non lorsqu'il est sorti dans la zone de travail.

En mode ECO, il est très important de toujours appuyer sur le bouton STOP avant de retirer le robot de tonte de la station de charge. Il n'est sinon pas possible de démarrer le robot de tonte. Si le robot a été retiré par erreur sans appui préalable sur le bouton STOP, il faut le replacer dans la station de charge et appuyer sur le bouton STOP. Ce n'est qu'à ce moment que le robot de tonte peut être lancé vers la zone de travail.



INFORMATION IMPORTANTE

Appuyez toujours sur le bouton START avant de retirer le robot de tonte de la station de charge. En mode ECO, le robot de tonte ne peut sinon pas être démarré dans la zone de travail.



3012-1256

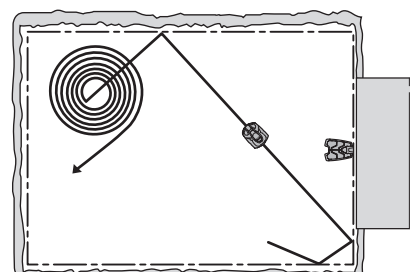
Pour activer le mode ECO, utilisez la flèche vers le haut pour sélectionner *ON*.

Coupe en spirale

Lorsque le robot de tonte atteint une zone où il détecte une herbe plus haute que la moyenne, il peut modifier sa trajectoire. Il suit alors une spirale afin de tondre plus rapidement la zone où l'herbe est plus haute.

Coupe en spirale

Pour activer la coupe en spirale, utilisez la flèche vers le haut pour sélectionner *ON*.



3012-1218

FONCTIONS DES MENUS

Sensibilité

Le degré de sensibilité peut être ajusté afin de définir la hauteur que doit atteindre l'herbe pour déclencher la coupe en spirale.

Une sensibilité basse signifie que la coupe en spirale est déclenchée moins souvent. Une sensibilité haute signifie que la coupe en spirale est déclenchée plus fréquemment.

Heure & date

Cette fonction vous permet de régler l'heure actuelle et le format d'heure requis dans le robot de tonte.

Heure

Saisissez l'heure correcte et appuyez sur **OK** pour quitter.

Format de l'heure

Déplacez le curseur jusqu'au format d'heure requis.

12h/24h

Appuyez sur **OK** pour quitter.

Date

Saisissez la date du jour et appuyez sur **OK** pour quitter.

Format de la date

Placez le curseur sur le format de date requis :

AAAA-MM-JJ (année-mois-jour)

MM-JJ-AAAA (mois-jour-année)

JJ-MM-AAAA (jour-mois-année)

Appuyez sur **OK** pour quitter.

Langue

Réglez la langue utilisée dans les menus à l'aide de cette fonction.

Placez le curseur sur la langue requise, puis appuyez sur **OK**.

Calibrage de la hauteur de coupe

La hauteur de coupe peut nécessiter d'être calibrée dans de rares cas. Cela ne doit être fait que si le robot de tonte en fait lui-même la demande ou si votre revendeur le recommande.

Le réglage de la hauteur de coupe est alors effectué automatiquement sur la hauteur minimale et la hauteur maximale, pour revenir enfin à la hauteur de coupe sélectionnée.

1. Sélectionnez *Calibration hauteur de coupe* et appuyez sur **OK**.
2. Patientez jusqu'à obtenir un message indiquant que le calibrage est terminé.

FONCTIONS DES MENUS

Calibrage du câble guide

Le câble guide peut nécessiter d'être calibré dans de rares cas. Cela ne doit être fait que si le robot de tonte en fait lui-même la demande ou si votre revendeur le recommande.

1. Placez le robot de tonte dans la station de charge.
2. Sélectionnez *Calibrage guide* et appuyez sur **OK**.
3. Le robot de tonte sort de la station de charge et exécute un calibrage sur le câble guide, à la fin duquel il démarre la tonte.

Réinitialiser tous les réglages

Cette fonction vous permet de réinitialiser le robot de tonte aux réglages d'usine par défaut.

Les réglages réinitialisés sont les suivants :

- Minuterie
- Configuration de la zone de tonte
- Niveau de sécurité
- Mode ECO
- Messages
- Minuterie adaptative (météo)

Les réglages suivants ne sont pas modifiés :

- Code PIN
 - Signal boucle
 - Langue
 - Date & heure
1. Sélectionnez *Effacer tous les réglages* dans le menu, puis appuyez sur **OK**.
 2. Appuyez sur **OK** pour confirmer.

7 Exemples de jardins

- Suggestions d'installation et réglages

Le fait d'adapter les réglages du robot de tonte et les positions du câble guide à la forme du jardin permet au robot de tonte d'atteindre plus souvent toutes les parties du jardin et d'obtenir ainsi un résultat de tonte parfait.

Chaque jardin requiert des réglages différents. Les pages suivantes présentent brièvement quelques exemples de jardins, avec des suggestions d'installation et de réglages.

Pour plus d'informations sur les divers réglages, voir 6 Fonctions des menus à la page 43.

Vous trouverez une aide plus approfondie pour l'installation sur www.automower.com.

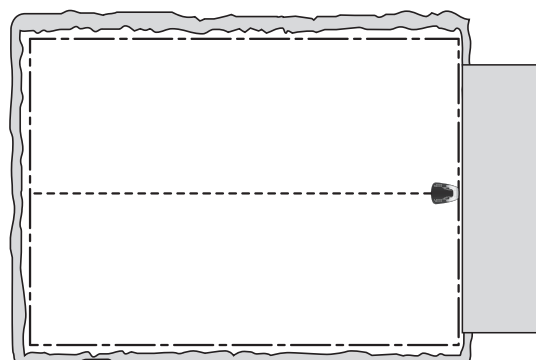
INFORMATION IMPORTANTE

Le réglage par défaut du robot de tonte a été sélectionné pour fonctionner dans le plus grand nombre de jardins possible. Les réglages ne doivent être ajustés qu'en cas de conditions d'installation spéciales.

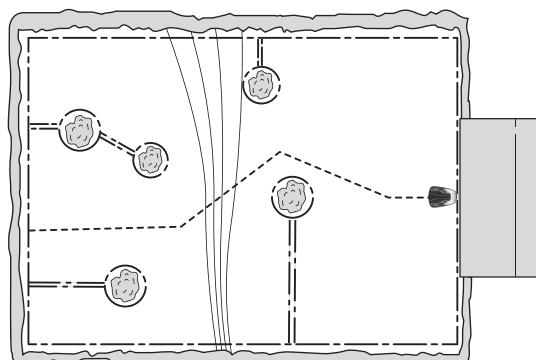
Dans les exemples de jardins suivants, les réglages de minuterie recommandés sont applicables au modèle Automower® 320. Compte tenu de la capacité supérieure de l'Automower® 330X, son temps de fonctionnement peut être réduit d'un tiers. Par exemple, si un exemple de jardin ci-après recommande 6 jours de fonctionnement par semaine, vous devez sélectionner 4 jours de tonte par semaine pour le modèle Automower® 330X.

EXEMPLES DE JARDINS

| Suggestions d'installation et réglages | |
|--|---|
| Surface | 150 m ² . Zone ouverte et plane. |
| Minuterie | 08:00-12:00 Lundi, mercredi, vendredi |
| Configuration de la zone de tonte | Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | La minuterie peut servir à éviter que l'herbe ne semble piétinée car la zone est significativement inférieure à la capacité maximale du robot de tonte. La zone étant ouverte et simple, il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide. |
| Surface | 500 m ² . Plusieurs îlots et une pente de 35 %. |
| Minuterie | 08:00-16:00 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | Placez la station de charge dans la partie basse de la zone de travail. Posez le câble guide en formant un angle au-dessus de la pente raide. |



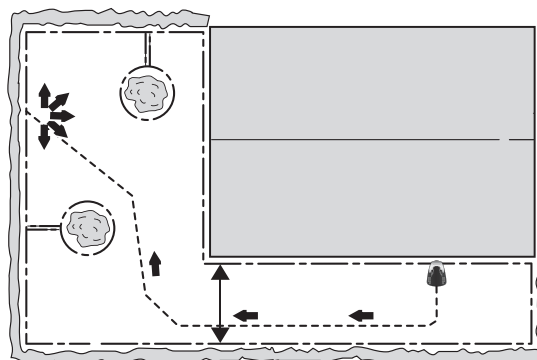
3012-979



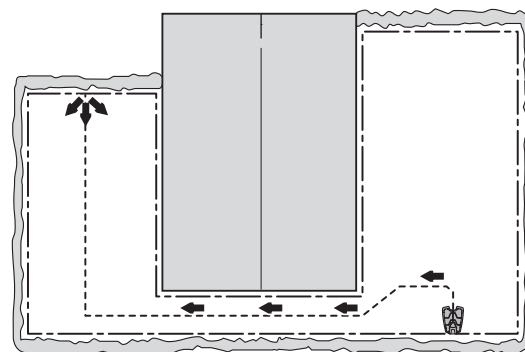
3012-977

EXEMPLES DE JARDINS

| | |
|-----------------------------------|---|
| Surface | 800 m ² . Jardin en L avec station de charge installée dans une zone étroite. Comporte quelques îlots. |
| Minuterie | 08:00-20:00 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Automower® 320 : Guide 1 <i>Proportion</i> 60 % Automower® 330X : Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | La <i>Proportion</i> du Guide 1 doit être spécifiée comme valeur correspondant à la partie la plus large de la zone de travail étant donné que la majeure partie de la zone de travail est facile d'accès pour le robot de tonte en suivant le câble guide depuis la station de charge. Le réglage d'usine de l'Automower® 330X peut être utilisé, car la <i>Navigaton assistée par GPS</i> réalise automatiquement les réglages nécessaires. |
| Surface | 1 000 m ² . Jardin en U avec un passage étroit. |
| Minuterie | 08:00-22:00 Lundi à samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Automower® 320 : Guide 1 <i>Proportion</i> 40 % Automower® 330X : Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | Le câble guide doit être placé le long du passage étroit pour s'assurer que le robot de tonte peut facilement localiser le côté gauche de la zone de travail. Une <i>Proportion</i> de 40 % est sélectionnée si la zone placée à gauche correspond à presque la moitié de la zone totale. Le réglage d'usine de l'Automower® 330X peut être utilisé, car la <i>Navigaton assistée par GPS</i> réalise automatiquement les réglages nécessaires. |



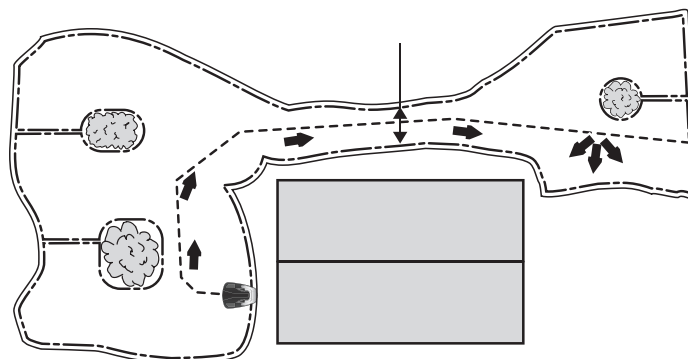
3012-982



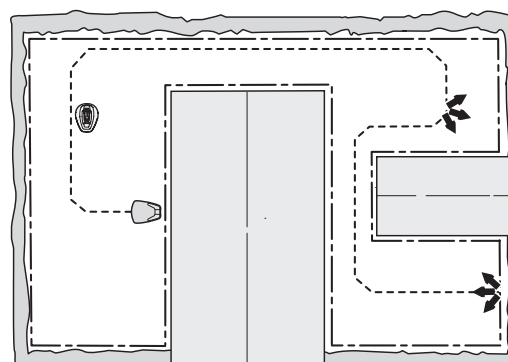
3012-1213

EXEMPLES DE JARDINS

| | |
|-----------------------------------|---|
| Surface | 800 m ² . Zone de travail asymétrique avec un passage étroit et plusieurs îlots. |
| Minuterie | 08:00-20:00 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | Le câble guide doit être placé le long du passage étroit pour s'assurer que le robot de tonte peut facilement localiser la station de charge depuis le côté droit de la zone de travail. Le côté droit ne constituant qu'une petite partie de la zone de travail, les réglages d'usine de <i>Configuration de la zone de tonte</i> peuvent être utilisés. |
| Surface | 800 m ² . Trois zones reliées par deux passages étroits. |
| Minuterie | 08:00-20:00 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Automower® 320 : Zone 1 Guide 1 Proportion 25 % Zone 2 Guide 1 Proportion 25 % Automower® 330X : Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | Comme la zone de travail se compose de plusieurs zones reliées par des passages étroits, la fonction <i>Configuration de la zone de tonte</i> doit être utilisée pour créer plusieurs zones et obtenir un résultat de tonte régulier sur l'ensemble de la zone de travail. Le réglage d'usine de l'Automower® 330X peut être utilisé, car la <i>Navigaton assistée par GPS</i> réalise automatiquement les réglages nécessaires. |



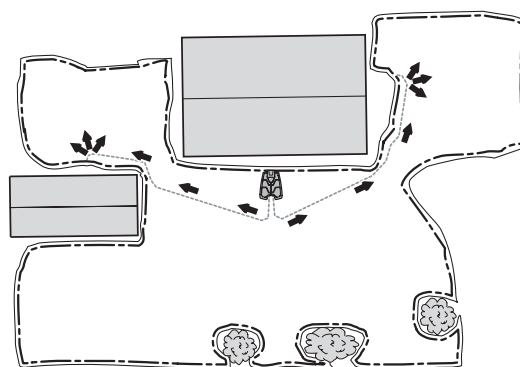
3012-978



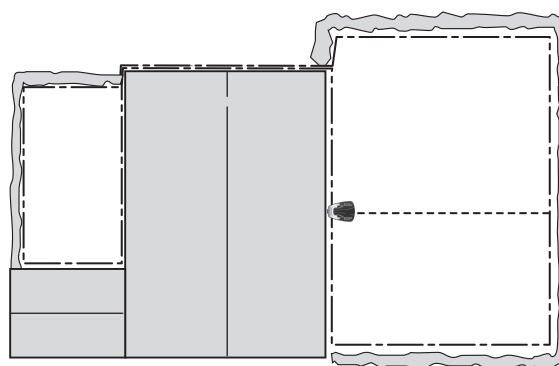
3018-095

EXEMPLES DE JARDINS

| | |
|-----------------------------------|--|
| Surface | REMARQUE ! Cet exemple s'applique uniquement au modèle Automower® 330X. 1 000 m ² . Trois zones, les deux plus petites étant reliées chacune à la plus grande par un passage étroit. |
| Minuterie | 08:00-22:00 Lundi à samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | L'installation nécessitant 2 câbles guides, cette zone de travail ne convient pas au modèle Automower® 320. |
| Surface | 500 m ² + 100 m ² dans une zone secondaire. |
| Minuterie | 08:00-16:00 Lundi, mardi, jeudi, vendredi, samedi |
| Configuration de la zone de tonte | Réglage d'usine |
| Retour station de charge | Réglage d'usine |
| Remarques | La zone secondaire est tondeuse à l'aide du mode <i>Zone secondaire</i> les mercredis et les dimanches. La zone étant ouverte et simple, il n'est pas nécessaire d'installer un câble guide. |



3012-1212



3018-064

8 Maintenance

Pour une meilleure fiabilité de fonctionnement et une plus grande longévité, inspectez et nettoyez régulièrement le robot de tonte et remplacez les pièces usées, si nécessaire. *Voir 8.4 Nettoyage à la page 74* pour davantage d'informations sur le nettoyage.

Au moment de la première utilisation du robot de tonte, il convient d'inspecter le disque de coupe et les lames une fois par semaine. Si l'usure au cours de cette période a été faible, l'intervalle d'inspection peut être augmenté.

Il est important que le disque de coupe tourne facilement. Les bords des lames doivent être intacts. La durée de vie des lames est très variable et dépend notamment des facteurs suivants :

- Temps de fonctionnement et taille de la zone de travail
- Type d'herbe
- Type de sol
- Présence d'objets tels que cônes, fruits tombés, jouets, outils, pierres, racines ou autres

La durée de vie normale est de 2 à 6 semaines pour des zones couvrant une surface supérieure à 1 000 m² ; elle est plus longue pour des zones plus petites. *Voir 8.7 Lames à la page 76* pour savoir comment remplacer les lames.

INFORMATION IMPORTANTE

L'utilisation de lames émoussées donne une tonte moins efficace. La coupe de l'herbe n'est pas nette et il faut fournir plus d'énergie ; le robot de tonte ne peut ainsi pas tondre une surface aussi grande.

MAINTENANCE

8.1 Remisage hivernal

Le robot de tonte

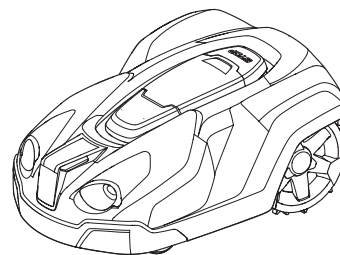
Nettoyez soigneusement le robot de tonte avant de le remettre pour la période hivernale. Voir 8.4 Nettoyage à la page 74.

Chargez complètement la batterie avant le remisage hivernal. Mettez ensuite l'interrupteur principal en position 0.

Vérifiez l'état des consommables, comme les lames et les roulements des roues avant. Remplacez-les si nécessaire pour garantir le bon état du robot de tonte avant la saison suivante.

Remisez le robot de tonte en position relevée sur ses roues, dans un local sec et à l'abri du gel, de préférence dans son emballage d'origine.

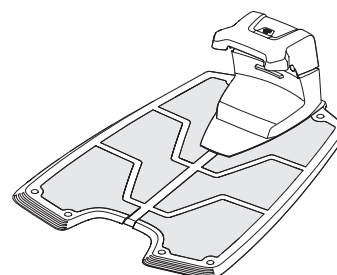
Le robot de tonte doit être chargé 1 à 3 fois durant l'hiver afin d'accroître la durée de vie de la batterie, en fonction de la durée de l'hiver. Placez le robot de tonte dans la station de charge (qui peut être à l'intérieur et déconnectée de la boucle périphérique) et basculez l'interrupteur principal sur 1. Vérifiez que le couvercle du robot de tonte est ouvert et laissez-le se charger pendant une heure. Retirez ensuite le robot de tonte de la station de charge et tournez l'interrupteur principal sur 0. Ne chargez pas à des températures inférieures à 0 °C.



3012-1040

INFORMATION IMPORTANTE

La batterie doit être chargée complètement avant le remisage hivernal. Si la batterie n'est pas complètement chargée, cela pourrait l'endommager ou la rendre inutilisable.



3012-1041

La station de charge

Rangez la station de charge et le transformateur à l'intérieur. La boucle périphérique et le câble guide peuvent rester dans le sol. Protégez les extrémités des câbles de l'humidité en les connectant, par exemple, à un raccord d'origine ou en les mettant dans un contenant avec de la graisse.

S'il n'est pas possible de ranger la station de charge à l'intérieur, elle doit rester connectée au secteur, au câble périphérique et aux câbles guides tout l'hiver.

8.2 Entretien hivernal

Avant le remisage hivernal, déposez votre robot de tonte chez un revendeur pour l'entretien. Un entretien hivernal régulier est une manière appropriée de maintenir le robot de tonte en bon état sur une longue durée et de créer les meilleures conditions pour la nouvelle saison en évitant tout problème.

L'entretien inclut habituellement les interventions suivantes :

- Nettoyage complet de la carrosserie, du châssis, du disque de coupe et des autres pièces mobiles.

MAINTENANCE

- Test de fonctionnement de la tondeuse et de ses composants.
- Vérification et, si nécessaire, remplacement des pièces soumises à l'usure telles que les lames et les roulements.
- Test de la capacité de la batterie du robot ainsi qu'une recommandation de changement si nécessaire.

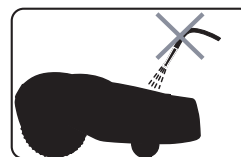
Si nécessaire, le revendeur peut également mettre à jour le logiciel de votre robot de tonte, avec de nouvelles fonctions le cas échéant.

8.3 Après le remisage hivernal

Inspectez le robot de tonte. Les bandes de contact ou les contacts de charge doivent être nettoyés avant utilisation. Si les bandes de contact ou les contacts de charge semblent brûlés ou recouverts, nettoyez-les avec une toile d'émeri fine. Vérifiez si la date et l'heure du robot sont correctes.

8.4 Nettoyage

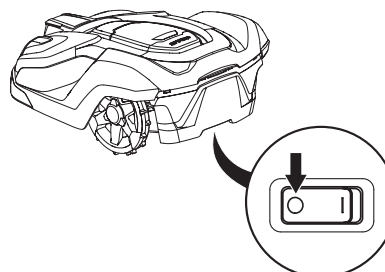
Il est important de veiller à la propreté du robot de tonte. Un robot de tonte sur lequel a adhéré une grande quantité d'herbe aura plus de mal à monter des pentes, présentera des performances moindres et sera exposé à une usure et un endommagement supérieurs. Il est recommandé de le nettoyer à l'aide d'une brosse douce.



3012-271

INFORMATION IMPORTANTE

Ne nettoyez jamais le robot de tonte avec un nettoyeur à haute pression ni à l'eau courante. N'utilisez jamais de solvants pour le nettoyage.



3012-1060

Châssis et disque de coupe

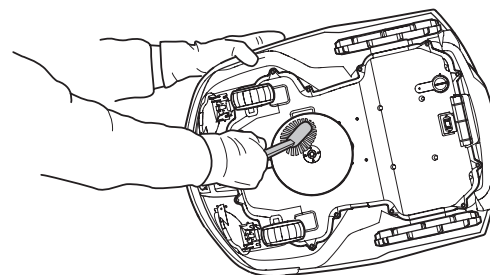
1. Basculez l'interrupteur principal sur 0.
2. Portez des gants de protection.
3. Soulevez le robot de tonte pour le mettre sur le côté.
4. Nettoyez le disque de coupe et le châssis à l'aide d'une brosse à vaisselle par exemple.



3012-272

Vérifiez en même temps si le disque de protection tourne librement par rapport au disque de coupe.

La présence de longs brins d'herbe ou d'autres objets dans le robot peut perturber le fonctionnement du disque de coupe. Le moindre effet de freinage augmente la consommation d'énergie et les délais de tonte et peut même empêcher le robot de tonte de couper une grande pelouse. Retirez le disque de coupe pour effectuer un nettoyage encore plus minutieux. Si nécessaire, contactez votre revendeur.

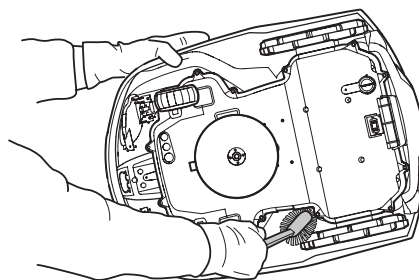


3012-1067

MAINTENANCE

Châssis

Nettoyez la partie inférieure du châssis. Brossez ou essuyez avec un chiffon humide.



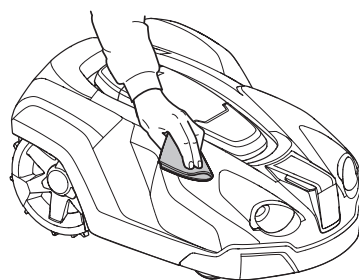
3012-1068

Roues

Nettoyez autour de la roue avant et des roues arrière, mais également autour du support de la roue avant.

Carrosserie

Utilisez une éponge ou un chiffon humide et doux pour nettoyer la carrosserie. Si la carrosserie est très sale, il peut être nécessaire de recourir à une solution savonneuse ou à du liquide vaisselle.



3012-1069

Station de charge

Nettoyez la station de charge régulièrement en ôtant herbe, feuilles, brindilles et autres objets pouvant entraver l'arrimage.

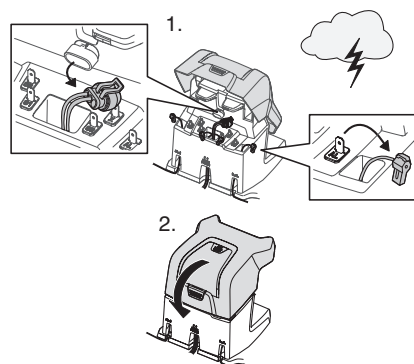
8.5 Transport et déplacements

Sécurisez la machine pendant le transport. Il est important que le robot de tonte ne bouge pas lorsqu'il est transporté, par exemple d'une pelouse à une autre.

8.6 En cas d'orage

Pour réduire le risque d'endommagement des pièces électriques du robot de tonte et de sa station de charge, nous recommandons de défaire tous les branchements de la station de charge (alimentation électrique, câble périphérique et câbles guides) en cas de risque d'orage.

1. Notez bien le raccordement de chaque câble. Les connexions de la station de charge sont signalées par AR, AL, G1 et G2.
2. Débranchez tous les câbles.
3. Fermez le couvercle de la station de charge afin de protéger les connexions de la pluie.
4. Connectez tous les câbles dès que le risque d'orage est passé. Il est important de connecter chaque câble à la bonne place.



3012-1095

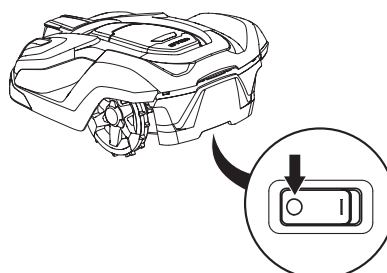
MAINTENANCE

8.7 Lames



AVERTISSEMENT

Utilisez toujours des lames et des vis d'origine pour le remplacement. Si vous ne remplacez que les lames et réutilisez la vis, cela peut user ou cisailer la vis lors de la tonte. Les lames peuvent alors être projetées depuis la partie inférieure de la carrosserie et causer des blessures graves.



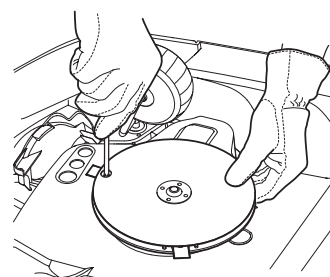
3012-1060



3012-272

Le robot de tonte comporte trois lames vissées dans le disque de coupe. Les trois lames et vis doivent être remplacées en même temps pour que le système de coupe reste équilibré.

Plusieurs types de lames avec différentes fonctions sont disponibles comme accessoires. N'utilisez que des lames homologuées par Husqvarna AB. Pour davantage d'informations, il convient de contacter votre revendeur.



3012-1207

Pour remplacer les lames :

1. Basculez l'interrupteur principal sur 0.
2. Portez des gants de protection.
3. Retournez le robot de tonte.

4. Tournez le disque de protection de manière à aligner ses trous et la vis de la lame.
5. Retirez la vis. Utilisez un tournevis plat ou cruciforme.
6. Retirez la lame et la vis.
7. Vissez la nouvelle lame et la nouvelle vis.

8.8 Batterie

La batterie ne nécessite aucun entretien mais présente une durée de vie limitée de 2 à 4 ans.

La durée de vie de la batterie dépend de la durée de la saison et du nombre d'heures d'utilisation du robot de tonte par jour. Une longue saison ou de nombreuses heures d'utilisation par jour impliquent un besoin de remplacer la batterie plus souvent.

Contactez votre revendeur pour remplacer la batterie.

9 Recherche de pannes

Ce chapitre énumère un certain nombre de messages pouvant s'afficher sur l'écran en cas de dysfonctionnement. La cause et les mesures à prendre pour chaque message sont proposées.

Ce chapitre présente également certains symptômes pouvant vous orienter si le robot de tonte ne fonctionne pas comme prévu.

Vous trouverez davantage de suggestions sur les mesures à prendre en cas de dysfonctionnement ou de symptômes sur www.automower.com.

9.1 Messages d'erreur

Un certain nombre de messages d'erreur pouvant s'afficher sur l'écran du robot de tonte sont répertoriés ci-dessous. Si le même message s'affiche souvent, contactez votre revendeur.

| Message | Cause | Action |
|---------------------------------|---|---|
| <i>Moteur de roue bloqué, G</i> | De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour de la roue motrice. | Contrôlez la roue motrice et retirez l'herbe ou l'autre objet. |
| <i>Moteur de roue bloqué, D</i> | De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour de la roue motrice. | Contrôlez la roue motrice et retirez l'herbe ou l'autre objet. |
| <i>Moteur de coupe bloqué</i> | De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour du disque de coupe. | Contrôlez le disque de coupe et retirez l'herbe ou l'autre objet. |
| | Le disque de coupe repose dans un plan d'eau. | Déplacez le robot de tonte et empêchez, dans la mesure du possible, l'accumulation d'eau dans la zone de travail. |
| <i>Hauteur de coupe bloquée</i> | De l'herbe ou un autre objet s'est enroulé autour du système de réglage de la hauteur de coupe ou entre le disque de coupe et le châssis. | Contrôlez le disque de coupe et les soufflets autour du système de réglage de la hauteur de coupe et retirez l'herbe ou l'autre objet coincé. |

RECHERCHE DE PANNES

| | | |
|-----------------------------|---|---|
| <i>Pas de signal boucle</i> | Le transformateur n'est pas branché. | Contrôlez la connexion de la prise murale et vérifiez si un interrupteur différentiel ne s'est pas déclenché. |
| | Le câble basse tension est endommagé ou n'est pas branché. | Vérifiez que le câble basse tension n'est pas endommagé. Vérifiez aussi s'il est correctement raccordé à la station de charge et au transformateur. |
| | Le câble périphérique n'est pas branché à la station de charge. | Vérifiez si les connecteurs du câble périphérique sont correctement montés sur la station de charge. <i>Voir 3.5 Connexion du câble périphérique à la page 28.</i> |
| | Câble périphérique cassé. | Trouvez l'emplacement de coupure du câble. <i>Voir 9.5 Recherche de coupures dans la boucle du câble à la page 84.</i> Remplacez la partie endommagée de la boucle par un nouveau câble et utilisez un raccord d'origine pour la rallonger. |
| | Le mode ECO est activé et le robot de tonte a essayé de démarrer hors de la station de charge. | Placez le robot de tonte dans la station de charge, appuyez sur le bouton START et fermez la trappe. <i>Voir 6.9 Réglages à la page 64.</i> |
| | Le câble périphérique est posé dans la mauvaise direction autour d'un îlot. | Vérifiez que le câble périphérique a été posé conformément aux instructions. <i>Voir 3 Installation à la page 15.</i> |
| | La connexion entre le robot de tonte et la station de charge a été interrompue. | Placez le robot de tonte dans la station de charge et générez un nouveau signal boucle. <i>Voir 6.5 Sécurité à la page 48.</i> |
| | Dysfonctionnements causés par des objets métalliques (clôtures, armatures en acier) ou des câbles enterrés à proximité. | Essayez de déplacer le câble périphérique. |
| <i>Coincé</i> | Le robot de tonte s'est coincé quelque part. | Dégagez-le et remédiez à la cause de son blocage. |
| | Le robot de tonte est coincé derrière de nombreux obstacles. | Vérifiez l'absence d'obstacles susceptibles de gêner le déplacement du robot de tonte à partir de cet endroit. |

RECHERCHE DE PANNES

| | | |
|--------------------------------------|---|---|
| <i>A l'extérieur de la zone</i> | Les branchements du câble périphérique sur la station de charge sont croisés. | Vérifiez que le câble périphérique est branché correctement. |
| | Le câble périphérique est trop près du bord de la zone de travail. | Vérifiez que le câble périphérique a été posé conformément aux instructions. <i>Voir 3 Installation à la page 15.</i> |
| | La zone de travail est trop inclinée près de la boucle périphérique. | Vérifiez que le câble périphérique a été posé conformément aux instructions. <i>Voir 3 Installation à la page 15.</i> |
| | Le câble périphérique est posé dans la mauvaise direction autour d'un îlot. | Vérifiez que le câble périphérique a été posé conformément aux instructions. <i>Voir 3 Installation à la page 15.</i> |
| | Dysfonctionnements causés par des objets métalliques (clôtures, armatures en acier) ou des câbles enterrés à proximité. | Essayez de déplacer le câble périphérique. |
| | Le robot de tonte distingue difficilement son signal de celui d'une autre installation à proximité. | Placez le robot de tonte dans la station de charge et générez un nouveau signal boucle. <i>Voir 6.5 Sécurité à la page 48.</i> |
| <i>Mauvais Code PIN</i> | Un code PIN incorrect a été saisi. Cinq tentatives sont permises avant que le clavier ne soit verrouillé pendant 5 minutes. | Saisissez le code PIN correct. Contactez le revendeur local en cas d'oubli du code PIN. |
| <i>Pas d'entraînement</i> | Le robot de tonte s'est coincé quelque part. | Dégagez-le et remédiez à la cause du manque de traction. Si cela est dû à une pelouse humide, attendez qu'elle soit sèche avant d'utiliser le robot de tonte. |
| | La zone de travail inclut une pente raide. | La pente maximale garantie est 40 %. Les pentes plus raides doivent être isolées. <i>Voir 3.4 Installation du câble périphérique à la page 22.</i> |
| | Le câble guide n'est pas placé dans un angle sur une pente. | Si le câble guide est posé sur une pente, il doit former un angle avec la pente. <i>Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29.</i> |
| <i>Station de charge bloquée</i> | Le contact entre les contacts de charge et les bandes de contact peut être de mauvaise qualité et le robot de tonte a tenté plusieurs fois de se charger. | Placez le robot de tonte sur la station de charge et vérifiez que la liaison entre les contacts de charge et les bandes de contact est correcte. |
| | Un objet bloque le robot de tonte. | Retirez l'objet. |
| <i>Coincé dans la station</i> | Un objet se situe sur le parcours du robot de tonte et l'empêche de quitter la station de charge. | Retirez l'objet. |
| <i>A l'envers</i> | Le robot de tonte est trop penché ou s'est renversé. | Retournez le robot de tonte dans le bon sens. |
| <i>Nécessite une charge manuelle</i> | Le robot de tonte est en mode de fonctionnement <i>Zone secondaire</i> . | Placez le robot de tonte dans la station de charge. Ce comportement est normal et ne nécessite aucune action. |
| <i>Prochain démarrage hh:mm</i> | Le réglage de la minuterie empêche le robot de tonte de fonctionner. | Changez les réglages de la minuterie. <i>Voir 6.3 Minuterie à la page 45.</i> |

RECHERCHE DE PANNES

9.2 Messages informatifs

Un certain nombre de messages informatifs pouvant s'afficher sur l'écran du robot de tonte sont répertoriés ci-dessous. Il est recommandé de contacter votre revendeur si le même message s'affiche souvent. Vérifiez si l'installation est réalisée de la manière décrite dans le manuel d'utilisation. Contactez ensuite votre revendeur local.

| Message | Cause | Action |
|--|--|--|
| <i>Batterie faible</i> | Le robot de tonte ne trouve pas la station de charge. | Assurez-vous que la station de charge et le câble guide sont installés conformément aux instructions. Voir 3 Installation à la page 15. |
| | Le câble guide est cassé ou non branché. | Trouvez l'emplacement de coupure du câble et remédiez au problème. |
| | La batterie est usée. | Contactez votre revendeur pour tester ou éventuellement remplacer la batterie. |
| | L'antenne de la station de charge est défectueuse. | Vérifiez si le voyant de la station de charge clignote en rouge. Voir 9.3 Voyant de la station de charge à la page 81. |
| <i>Réglages restaurés</i> | Confirmation que <i>Réinitialiser tous les réglages</i> a été effectué. | Ceci est normal. Aucune action requise. |
| <i>Pente trop importante</i> | Le robot de tonte se trouve dans une zone dépassant l'inclinaison maximale permise. | Isolez la partie trop raide de la zone de travail afin qu'aucune partie de la zone de travail ne dépasse les spécifications du robot de tonte. |
| <i>Plage hauteur de coupe limitée</i> | Les positions maximale et minimale du système de réglage de la hauteur de coupe sont limitées. | Vérifiez que le déplacement vers le haut ou le bas du disque de coupe n'est pas entravé par de l'herbe ou par un autre objet. |
| | | Procédez à un calibrage de la hauteur de coupe en allant dans le menu <i>Réglages > Hauteur de coupe</i> . |
| | | Contactez votre revendeur si le message revient souvent. |
| <i>Ajust. hauteur coupe imprévu</i> | Le réglage de la hauteur de coupe a été modifié sans que le robot de tonte ne l'ait demandé. | Procédez à un calibrage de la hauteur de coupe en allant dans le menu <i>Réglages > Hauteur de coupe</i> . |
| | | Contactez votre revendeur si le message revient souvent. |
| <i>Pas de réponses de la station</i> | Problèmes de communication entre le robot de tonte et la station de charge. | Retirez le robot de tonte de la station de charge, puis remettez-le en place. Vérifiez que le contact est bien établi entre les contacts de charge du robot et la station de charge. |
| | | Contactez votre revendeur si le message revient souvent. |
| <i>Guide 1 non trouvé</i> <i>Guide 2 non trouvé</i> | Le câble guide n'est pas connecté à la station de charge | Vérifiez si le connecteur du câble guide est correctement raccordé à la station de charge. Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29. |
| | Coupure du câble guide | Trouvez l'emplacement de coupure du câble. Remplacez la partie endommagée du câble guide par un nouveau câble et utilisez un raccord d'origine pour la rallonger. |
| | Le câble guide n'est pas connecté à la boucle périphérique. | Vérifiez si le câble guide est correctement connecté à la boucle périphérique. Voir 3.6 Installation du câble guide à la page 29. Utilisez un raccord d'origine. |
| <i>Problème de navigation GPS</i> | Problème avec l'équipement de navigation assistée par GPS. | Contactez votre revendeur si le message revient souvent. |

RECHERCHE DE PANNES

| Message | Cause | Action |
|--------------------------|---|---|
| <i>Signal GPS faible</i> | Non applicable au modèle Automower® 320. Le signal GPS est faible sur la zone de travail actuelle. La navigation assistée par GPS ne peut pas être utilisée. | Si le message apparaît souvent, désactivez la navigation assistée par GPS et utilisez plutôt les réglages manuels de Configuration de la zone de tonte. Voir 6.8 <i>Installation à la page 54</i> . |

9.3 Voyant de la station de charge

Le voyant de la station de charge doit émettre une lumière verte fixe pour indiquer que l'installation est totalement fonctionnelle. Si ce n'est pas le cas, suivez le guide de dépannage ci-dessous.

Vous trouverez une aide au dépannage plus approfondie sur www.automower.com. Si vous avez encore besoin d'aide pour le dépannage, contactez le revendeur local.

| Voyant | Cause | Action |
|----------------------------------|--|---|
| <i>Lumière verte fixe</i> | Signaux OK | Aucune action requise |
| <i>Lumière verte clignotante</i> | Signaux OK et mode ECO activé. | Aucune action requise. Pour plus d'informations sur le mode ECO, voir 6.9 <i>Réglages à la page 64</i> . |
| <i>Lumière bleue clignotante</i> | La boucle périphérique n'est pas raccordée à la station de charge | Vérifiez si les connecteurs du câble périphérique sont correctement montés sur la station de charge. Voir 3.5 <i>Connexion du câble périphérique à la page 28</i> . |
| | Coupure de la boucle périphérique | Trouvez l'emplacement de coupure du câble. Remplacez la partie endommagée de la boucle par un nouveau câble et utilisez un raccord d'origine pour la rallonger. |
| <i>Lumière rouge clignotante</i> | Interruption du signal de l'antenne de la station de charge | Contactez le revendeur local. |
| <i>Lumière bleue fixe</i> | Signal faible du fait de la longueur du câble périphérique. La longueur maximale est 500 mètres. | Aucune action n'est requise si le robot de tonte fonctionne comme prévu. Raccourcissez le câble périphérique en réduisant la zone de travail ou en remplaçant les îlots par des barrières qui entraveront le robot de tonte. |
| | Signal faible du fait du mauvais état du câble périphérique | Étant donné la difficulté de localisation de l'endroit où le câble est endommagé, il est recommandé de mettre en place un nouveau câble périphérique pour toute la zone de travail. |
| <i>Lumière rouge fixe</i> | Carte électronique défectueuse dans la station de charge | Contactez le revendeur local. |

RECHERCHE DE PANNES

9.4 Symptômes

Si votre robot de tonte ne fonctionne pas comme prévu, suivez le guide de dépannage ci-dessous.

Le site www.automower.com comporte une FAQ (Foire Aux Questions) qui apporte des réponses plus précises à certaines questions classiques. Si vous ne parvenez toujours pas à trouver l'origine du problème, contactez le revendeur local.

| Symptômes | Cause | Action |
|--|--|---|
| Le robot de tonte ne parvient pas à s'arrimer à la station de charge. | La station de charge se trouve sur une pente | Placez la station de charge sur une surface entièrement plane. <i>Voir 3.2 Installation de la station de charge à la page 16.</i> |
| | Le câble périphérique n'est pas posé correctement près de la station de charge. | Vérifiez si la station de charge a bien été installée conformément aux instructions. <i>Voir 3.2 Installation de la station de charge à la page 16.</i> |
| Résultats de tonte irréguliers | Le robot de tonte fonctionne peu d'heures par jour. | Augmentez les temps de tonte. <i>Voir 6.3 Minuterie à la page 45.</i> |
| | | La minuterie adaptative détecte que la pelouse a été tondu plus qu'elle n'aurait dû l'être. Augmentez le niveau d'intensité dans la minuterie adaptative. Si cela ne suffit pas, désactivez la minuterie adaptative et contactez votre revendeur. |
| | La forme de la zone de travail nécessite des réglages manuels pour permettre au robot de tonte d'accéder à toutes les zones éloignées. | Utilisez également <i>Configuration de la zone de tonte > Plus</i> pour diriger le robot de tonte vers les zones éloignées. <i>Voir 6.8 Installation à la page 54.</i> |
| | Zone de travail trop grande | Essayez de limiter la zone de travail ou d'étendre le temps de travail. <i>Voir 6.3 Minuterie à la page 45.</i> |
| | Lames émoussées | Remplacez toutes les lames et les vis afin que les pièces en rotation restent en équilibre. <i>Voir 8.7 Lames à la page 76.</i> |
| | Herbe longue du fait de la hauteur de coupe définie | Augmentez la hauteur de coupe, puis abaissez-la progressivement. |
| | Accumulation d'herbe au niveau du disque de coupe ou autour de l'arbre du moteur | Vérifiez que le disque de protection du disque de coupe tourne facilement. Si ce n'est pas le cas, dévissez le disque de coupe et retirez l'herbe et les corps étrangers. <i>Voir 8.5 Transport et déplacements à la page 75.</i> |
| Le robot de tonte fonctionne à la mauvaise heure. | L'horloge du robot de tonte doit être réglée. | Régalez l'horloge. <i>Voir 6.9 Réglages à la page 64.</i> |
| | Les heures de début et de fin de la tonte sont incorrectes. | Réinitialisez les heures de début et de fin de la tonte. <i>Voir 6.3 Minuterie à la page 45.</i> |

RECHERCHE DE PANNES

| | | |
|--|--|--|
| Le robot de tonte vibre | Les lames endommagées peuvent entraîner un déséquilibre du système de coupe. | Contrôlez les lames et les vis et remplacez-les si nécessaire. <i>Voir 8.7 Lames à la page 76.</i> |
| | Si plusieurs lames se trouvent dans la même position, un déséquilibre du système de coupe se crée. | Vérifiez qu'une seule lame est montée sur chaque vis. |
| Le robot de tonte avance, mais le disque de coupe ne tourne pas | Le robot de tonte suit un câble guide ou périphérique vers ou depuis la station de charge. | Ce comportement est normal et ne nécessite aucune action. |
| | Le robot de tonte cherche un câble guide ou un câble périphérique et le niveau de charge de la batterie est très faible. | Ce comportement est normal et ne nécessite aucune action. |
| Le robot de tonte tond pendant des périodes inhabituellement courtes entre des charges. | De l'herbe ou un corps étranger bloque le disque de coupe. | Retirez le disque de coupe et nettoyez-le. <i>Voir 8.4 Nettoyage à la page 74.</i> |
| | La batterie est usée. | Contactez votre revendeur local. |
| Les temps de tonte et de charge sont tous les deux inhabituellement courts | La batterie est usée. | Contactez votre revendeur local. |
| | Ce comportement est normal à basse température (augmentation progressive en dessous de 15 °C). | Aucune action |

RECHERCHE DE PANNES

9.5 Recherche de coupures dans la boucle du câble

Les coupures de la boucle de câble sont généralement le résultat de dégâts physiques accidentels sur le câble, provoqués par exemple par le jardinage avec une pelle. En cas de gel profond, le simple déplacement de pierres coupantes dans le sol peut endommager le câble. Les coupures peuvent aussi être dues à une tension excessive du câble pendant l'installation.

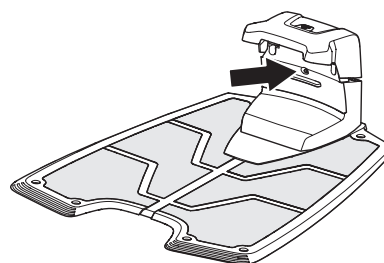
Le fait de tondre l'herbe trop court juste après l'installation peut aussi endommager l'isolant du câble. Certains dommages sur l'isolant peuvent ne causer des dysfonctionnements qu'au bout de plusieurs semaines, voire plusieurs mois. Pour l'éviter, sélectionnez toujours la hauteur de coupe maximale dans les premières semaines qui suivent l'installation puis abaissez la hauteur de coupe d'un cran toutes les deux semaines jusqu'à obtenir la hauteur de coupe souhaitée.

Le raccordement défectueux de la boucle du câble peut aussi entraîner des perturbations plusieurs semaines après la création du raccord. Le raccord peut être défectueux par exemple si le raccord d'origine n'a pas été suffisamment serré à l'aide d'une pince ou si un raccord de moins bonne qualité que le raccord d'origine a été utilisé. Vérifiez d'abord tous les raccords connus avant de poursuivre le dépannage.

La coupure d'un câble peut être localisée en diminuant graduellement de moitié la longueur de la boucle où la panne peut se trouver, jusqu'à ce qu'il ne reste qu'une partie très courte du câble.

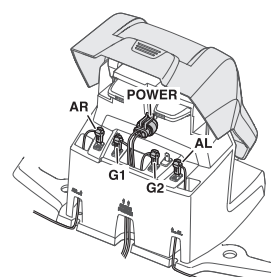
La méthode suivante ne fonctionne pas si le mode ECO est activé. Vérifiez d'abord que le mode ECO est désactivé. Voir 6.9 Réglages à la page 64.

1. Assurez-vous que le voyant de la station de charge clignote en bleu, ce qui indique une coupure de la boucle périphérique. Voir 9.3 Voyant de la station de charge à la page 81.



3012-1066

2. Vérifiez si les branchements du câble périphérique à la station de charge sont correctement effectués et non endommagés. Vérifiez si le voyant de la station de charge clignote toujours en bleu.



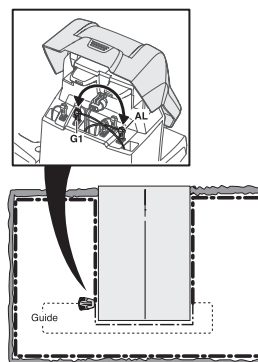
3012-1206

RECHERCHE DE PANNES

3. Échangez les branchements entre le câble guide et le câble périphérique de la station de charge.

a) Échangez les connexions AL et G1.

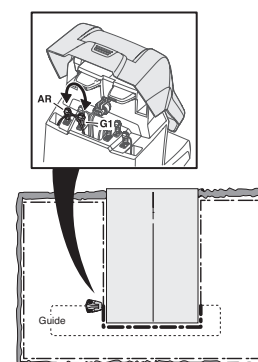
Si le voyant est vert en continu, cela signifie que la coupure se trouve quelque part sur le câble périphérique entre AL et là où le câble guide est raccordé avec le câble périphérique (ligne noire épaisse sur l'illustration).



3012-1208

b) Remplacez les connexions AL et G1 dans leurs positions d'origine. Échangez ensuite AR et G1.

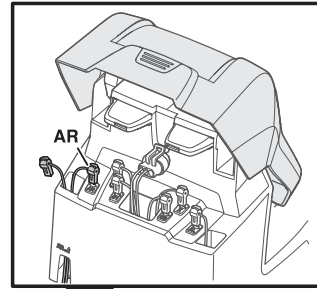
Si le voyant est vert en continu, cela signifie que la coupure se trouve quelque part sur le câble périphérique entre AR et là où le câble guide est raccordé avec le câble périphérique (ligne noire épaisse sur l'illustration).



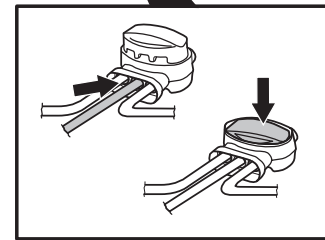
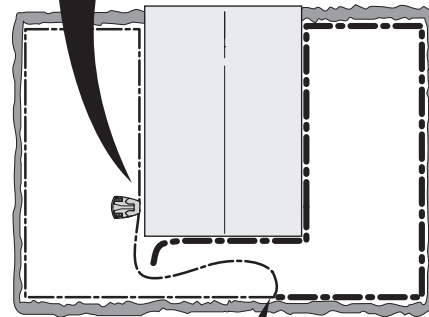
3012-1209

RECHERCHE DE PANNES

4. a) Dans l'hypothèse où le voyant est vert en continu dans le test a) ci-dessus : replacez toutes les connexions dans leurs positions d'origine. Déconnectez ensuite AR. Branchez une nouvelle boucle de câble sur AR. Branchez l'autre extrémité de cette nouvelle boucle de câble quelque part au centre de l'installation.

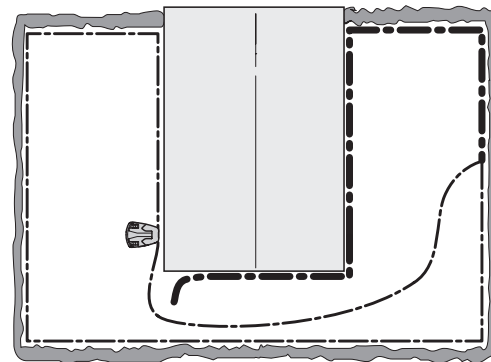


Si le voyant est vert, cela signifie que la coupure se trouve quelque part entre l'extrémité débranchée et l'endroit où le nouveau câble est branché (ligne noire épaisse sur l'illustration ci-dessous).



3012-1210

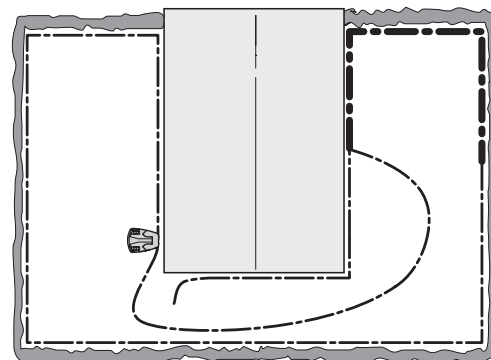
Dans ce cas, déplacez la connexion destinée au nouveau câble plus près de l'extrémité débranchée (en gros, au milieu de la partie du câble suspectée) puis vérifiez de nouveau que le voyant est vert.



3018-053

Poursuivez ainsi jusqu'à ce qu'il ne reste qu'une partie très courte du câble, ce qui vous permet de distinguer une lumière bleue clignotante d'une lumière verte fixe.

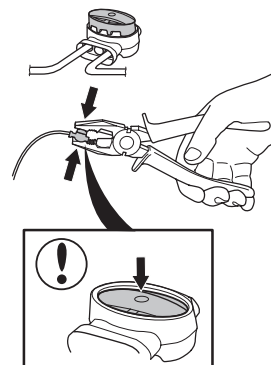
- b) Si le voyant est vert en continu dans le test 3b) ci-dessus, un test similaire doit être effectué, en connectant une nouvelle boucle de câble sur AL.



3018-054

RECHERCHE DE PANNES

- Une fois la coupure trouvée, la partie endommagée doit être remplacée par un nouveau câble. La partie endommagée peut être découpée s'il est possible de raccourcir le câble périphérique. Utilisez toujours des raccords d'origine.



3018-055

CARACTÉRISTIQUES TECHNIQUES

10 Caractéristiques techniques

| Caractéristiques | Automower® 320 | Automower® 330X |
|---|--|--|
| Dimensions | | |
| Longueur | 72 cm | 72 cm |
| Largeur | 56 cm | 56 cm |
| Hauteur | 31 cm | 31 cm |
| Poids | 11,8 kg | 13,2 kg |
| Système électrique | | |
| Batterie | Batterie spéciale lithium-ion, 18 V/3,2 Ah | Batterie spéciale lithium-ion, 18 V/6,4 Ah |
| Transformateur | 230 V/28 V | 230 V/28 V |
| Consommation d'énergie moyenne à une utilisation maximale | 30 kWh/mois pour une zone de travail de 2 200 m ² | 43 kWh/mois pour une zone de travail de 3 200 m ² |
| Temps de charge moyen | 50-70 minutes | 50-70 minutes |
| Temps de tonte moyen | 50-70 minutes | 130-170 minutes |
| Émissions sonores | | |
| Niveau sonore mesuré | 56 dB(A) | 56 dB(A) |
| Niveau sonore garanti | 58 dB(A) | 58 dB(A) |
| Tonte | | |
| Système de coupe | Trois lames pivotantes | Trois lames pivotantes |
| Vitesse du moteur de coupe | 2 300 tr/min | 2 300 tr/min |
| Consommation d'énergie pendant la coupe | 30 W +/-20 % | 30 W +/-20 % |
| <i>Hauteur de coupe</i> | 2 à 6 cm | 2 à 6 cm |
| Largeur de coupe | 24 cm | 24 cm |
| Capacité de travail | 2 200 m ² +/-20 % | 3 200 m ² +/-20 % |

Husqvarna Group AB ne garantit en aucun cas la compatibilité totale entre le robot de tonte et d'autres types de dispositif sans fil comme des télécommandes, des transmetteurs radio, des appareillages auditifs, des clôtures électrifiées enterrées pour animaux ou autres.

11 Conditions de garantie

Husqvarna AB garantit le fonctionnement de ce produit pendant deux ans (à compter de la date d'achat). Cette garantie couvre les pannes graves liées aux matériaux ou vices de fabrication. Pendant la période de garantie, nous remplacerons le produit ou le réparerons sans frais supplémentaires si les conditions suivantes sont remplies.

- Le robot de tonte et la station de charge ne peuvent être utilisés que conformément aux instructions de ce manuel d'utilisation.
- Les utilisateurs ou tiers non autorisés ne doivent en aucun cas essayer d'effectuer des réparations sur le produit.

Exemples de pannes non couvertes par la garantie :

- Dommages causés par l'infiltration d'eau sous le robot de tonte. Ce dommage est généralement causé par les systèmes de lavage ou d'irrigation ou les trous/creux de la zone de travail dans lesquels se forment des flaques d'eau lorsqu'il pleut.
- Dommages provoqués par la foudre.
- Dommages provoqués par l'utilisation d'une batterie qui ne serait pas une batterie d'origine Husqvarna AB.
- Dommages sur la boucle du câble.

Les lames sont considérées comme des éléments consommables et ne sont pas couvertes par la garantie.

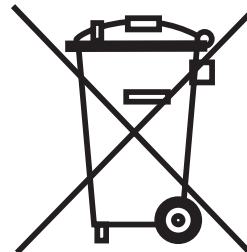
En cas de dysfonctionnement de votre robot de tonte, veuillez contacter votre revendeur (voir la fiche Mémo à la page 2) pour de plus amples instructions. Pour que nous puissions vous aider dans les plus brefs délais, veuillez conserver votre reçu ainsi que le numéro de série du robot à portée de main.

INFORMATIONS ENVIRONNEMENTALES

12 Informations environnementales

Le symbole sur le robot de tonte Husqvarna ou sur son emballage indique que ce produit ne peut pas être traité comme un déchet domestique ordinaire. Il convient plutôt de l'envoyer dans un centre de recyclage adapté pour y faire recycler ses composants électroniques et ses batteries. Contactez votre revendeur pour le démontage des batteries.

En prenant soin correctement de ce produit, vous contribuez à compenser l'éventuel effet négatif sur l'environnement et les personnes, qui autrement pourrait être engendré par la mauvaise gestion de la mise au rebut du produit. Pour obtenir de plus amples informations sur le recyclage de ce produit, contactez votre municipalité, votre service des ordures ménagères ou le magasin où vous avez acheté ce produit.



3012-689

DÉCLARATION DE CONFORMITÉ CE

13 Déclaration de conformité CE

Déclaration de conformité CE (uniquement applicable aux versions européennes)

Nous, **Husqvarna AB**, SE-561 82 Huskvarna, Suède, tél : +46-36-146500, déclarons, sous notre seule responsabilité, que les robots de tonte **Husqvarna Automower® 320 et Automower® 330X** portant les numéros de série de l'année 2013 et ultérieurs (l'année est indiquée en clair sur la plaque d'identification et suivie du numéro de série) sont conformes aux dispositions des DIRECTIVES DU CONSEIL :

- Directive Machines **2006/42/CE**.
- Directive **2011/65/UE** relative à la limitation de l'utilisation de certaines substances dangereuses.
- Directive **2004/108/CE** relative à la compatibilité électromagnétique, y compris les amendements actuellement en vigueur.
Les normes harmonisées suivantes ont été appliquées :
 - **EN 61000-6-3** (émissions)
 - **EN 61000-6-1** (immunité)

Huskvarna, le 1^{er} novembre 2012



Christer Gustavsson, Directeur du développement des robots de tonte Husqvarna
(Représentant autorisé d'Husqvarna AB et responsable de la documentation technique)



Husqvarna[®]

NOTICE ORIGINALE

AUTOMOWER[®] est une marque déposée appartenant à Husqvarna AB. Copyright © 2013 HUSQVARNA. Tous droits réservés.

www.automower.com

115 49 23-31